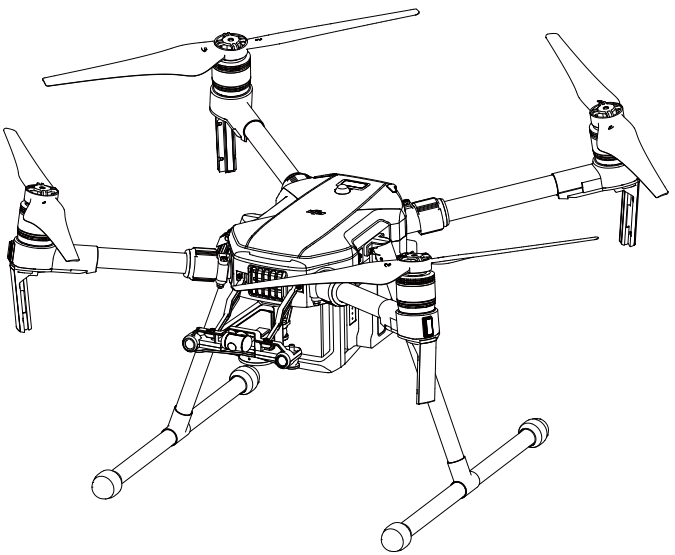
MATRICE 200 V2

Quick Start Guide
快速入门指南
快速入門指南
クイックスタートガイド
퀵 스타트 가이드
Kurzanleitung
Guía de inicio rápido
Guide de démarrage rapide
Guida di avvio rapido
Snelstartgids
Guia de início rápido
Краткое руководство пользователя

V1.0



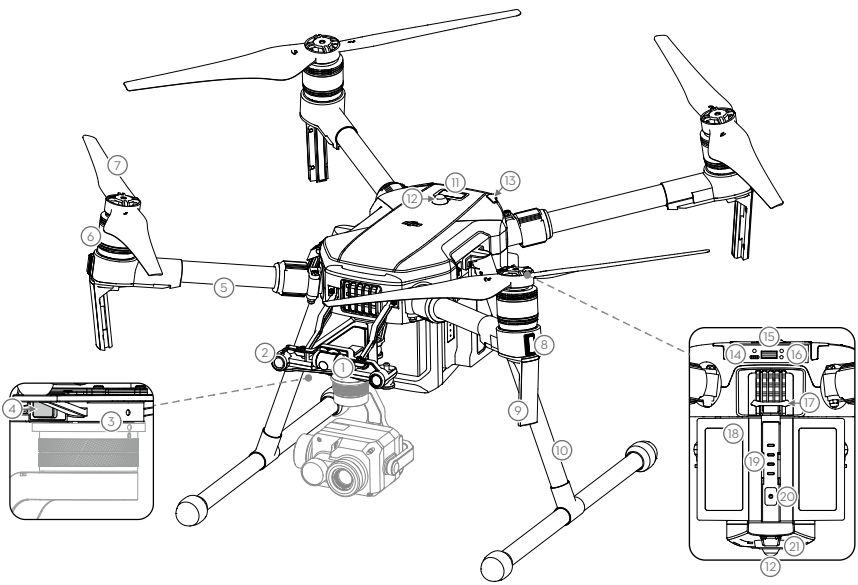
Contents

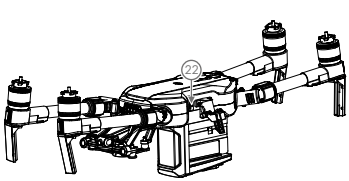
EN	Quick Start Guide	2
CHS	快速入门指南	9
CHT	快速入門指南	16
JP	クイックスタートガイド	23
KR	퀵 스타트 가이드	30
DE	Kurzanleitung	37
ES	Guía de inicio rápido	44
FR	Guide de démarrage rapide	51
IT	Guida di avvio rapido	58
NL	Snelstartgids	65
PT	Guia de início rápido	72
RU	Краткое руководство пользователя	79

Matrice 200 V2

The DJI™ MATRICE™ 200 V2 (M200 V2) is a powerful industrial drone platform with world-class agility and speed, redundant barometers and IMUs for maximum reliability, and smart flight features that make capturing complex shots easy. The aircraft's visual sensors* enable enhanced hovering precision even when flying indoors or in environments where GNSS is unavailable. The built-in AirSense makes you aware of nearby aircraft in the surrounding airspace to ensure safety. Its airframe design gives it an IP43 Ingress Protection, in accordance with the global IEC 60529 standard. The mechanical design, along with quick-release landing gears and mounted folding arms, makes it easy to transport, store, and prepare for flight. The safety beacons on both the top and the bottom of the aircraft allow the aircraft to be identified at night or in low light conditions. An advanced power management system along with dual batteries ensures power supply and enhances flight safety. Without a payload, the M200 V2 has a flight time of up to 38 minutes with standard batteries (TB55).*

The M200 V2 is compatible with many of DJI's DGC2.0 connector gimbals.* This manual uses the DJI ZENMUSE™ XT 2 as an example to demonstrate the M200 V2's remarkable functions.





Folded

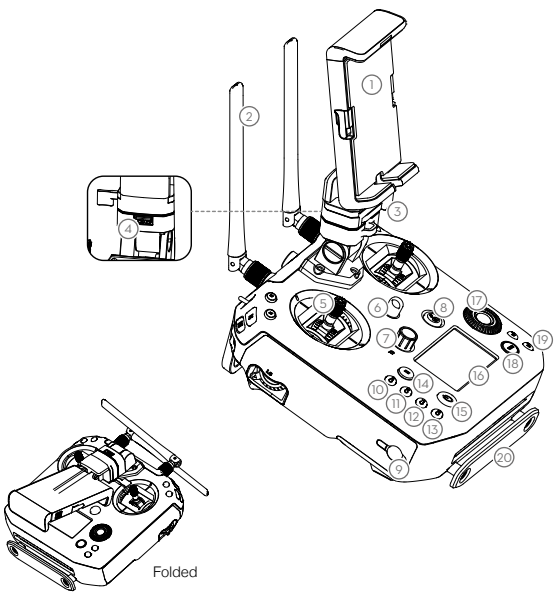
1. FPV Camera
2. Forward Vision System
3. DJI Gimbal Connector V2.0 (DGC2.0)
4. Gimbal Detachment Button
5. Frame Arms
6. Motors
7. Propellers
8. ESC LEDs
9. Transmission Antennas
10. Landing Gear
11. Upward Infrared Sensor
12. Beacons
13. Aircraft Status Indicators
14. USB Mode Switch
15. USB Port
16. Linking Button and Indicator
17. Battery Removal Button
18. Intelligent Flight Batteries
19. Battery Level Indicators
20. Power Button
21. Downward Vision System
22. microSD Card Slot

* The Vision and Infrared Sensing Systems are affected by surrounding conditions. Read the Disclaimer and Safety Guidelines to learn more.
Maximum run-time is tested in a lab environment. Performance may vary depending on local conditions.
Gimbals can be purchased separately from the official DJI website.
DO NOT disassemble the aircraft shell, otherwise it will not be covered under warranty.

Cendence S Remote Controller

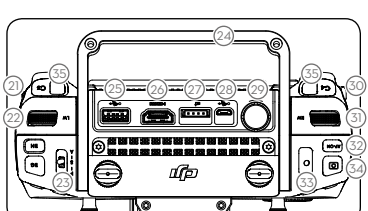
The CENDENCE™ S remote controller features DJI's OCUSYNC™ 2.0 technology for a maximum transmission distance of up to 5 mi (8 km).* While flying the aircraft, you have a HD live view directly within the DJI Pilot app on your paired device for a precise and responsive flying experience. Dual frequency* support makes the HD video downlink more stable. In Dual Remote Controller Mode, two remote controllers control the aircraft and camera separately, even when they are up to 656 feet (200 m) apart.*

The remote controller works with a WB37 Intelligent Battery, which can be fully charged via the charging port in about 2 hours with the standard charger, or with the Intelligent Battery Charging Hub* in about 1 hour and 11 minutes. The maximum run time of the remote controller is approximately 4 hours.*



1. Mobile Device Holder
2. Antennas
3. Monitor Mounting Bracket
4. USB Port (Reserved Port)
5. Control Sticks
6. Strap Hook
7. Focal Adjustment Knob
8. Return-to-Home (RTH) Button
9. Power Port
10. EV Setting Button
11. Shutter Setting Button
12. Aperture Setting Button
13. ISO Setting Button
14. Pause Button
15. Power Button
16. Remote Control Display
17. Camera Settings Dial
18. Customizable Button Setting Menu
19. Customizable Buttons (BA-BH)
20. Support Rig
21. Left Lever
22. Left Dial (Gimbal Pitch)
23. Flight Mode Switch
24. Handle Bar
25. USB Port (for Mobile Device Connection)
26. HDMI A Port (for Video Output)

27. CAN Bus Port (Extension Port)
28. Micro USB Port
29. SDI Port (for Video Output)
30. Right Lever
31. Right Dial (Gimbal Pan)
32. AF Button (Autofocus)
33. Record Button
34. Shutter Button
35. Customizable Buttons (C1-C4)



* The remote controller can reach its maximum transmission distance (FCC) in an unobstructed area with no electro-magnetic interference at an altitude of about 400 feet (120 meters). The actual maximum transmission distance may be less than the distance mentioned above due to interference in the operating environment, and the actual value will fluctuate according to the strength of interference.
To comply with local regulations, the 5.8 GHz frequency is not available in some countries and regions.
For more information about Dual Remote Controller mode, please refer to the user manual.
The Charging Hub can be purchased separately from the official DJI website.
Maximum run time is estimated in a lab environment without supplying power to a smart device or monitor, for reference only.

Using Matrice 200 V2

EN

1. Downloading the DJI Pilot App

Search for DJI Pilot in Google Play Store or scan the QR code to download the app onto your mobile device.

DJI Pilot App

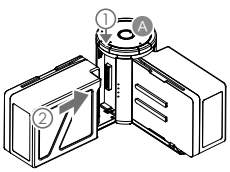
Internet

First-time activation requires your DJI account and an internet connection.

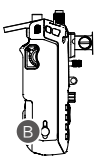
- DJI Pilot supports Android 5.0 or later.
- If using a DJI CRYSTALSKY™ Monitor, it is recommended to use the built-in DJI Pilot app.

2. Charging the Batteries

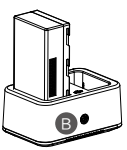
- Press the release button and open the corresponding charging port cover.
- Insert the Intelligent Flight Battery into the charging port to begin charging.
- Be sure to press the release button when removing fully charged batteries.



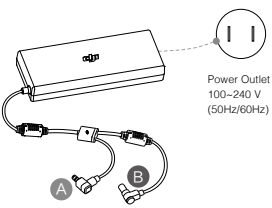
Using the IN2CH Charging Hub, charging time is approximately
TB55: 2 hours and 24 min (two batteries)*



Charging Time:
2 hours*



Using the WCH2 Charging Hub, charging time is approximately
1 hour and 11 min (one battery)*



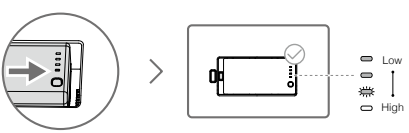
*Provided charger

- When charging is complete, the LED lights on the Intelligent Flight Battery will turn off, and the LED on the Charging Hub will turn solid green.
- When charging is complete, the display on the remote controller will show 100%.
- The Charging Hub will sound an alert when the battery has been fully charged. The alert can be turned on or off by toggling the switch under the hub.
- Install the battery into the aircraft and power on. If a low battery temperature is detected, the battery will automatically heat up to maintain a temperature between 16° and 20° C.
- Ensure two Intelligent Flight Batteries are charged and discharged simultaneously to prolong their service life and for a better flight experience.

3. Preparing the Remote Controller

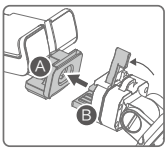
Mounting the Remote Controller Battery

Put the battery into the Battery Slot, then slide it to the end until you hear a click.

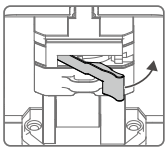


- Press the Battery Release Button before removing the battery.
- Press the Battery Level Button once to check the battery level.

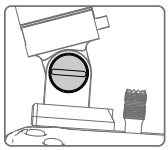
Mounting the Monitor to the Remote Controller



Ensure that Part B is unlocked. Connect Part B to Part A.

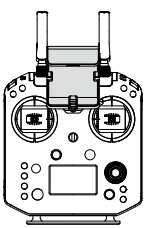


Lock the Mounting Bracket.

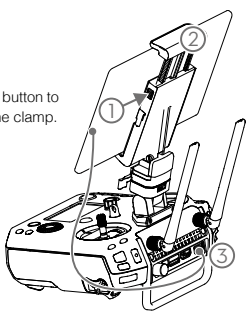


Use a coin or the screwdriver included to adjust the tightness of the tilt axis.

Connecting the Mobile Device



Press the button to release the clamp.

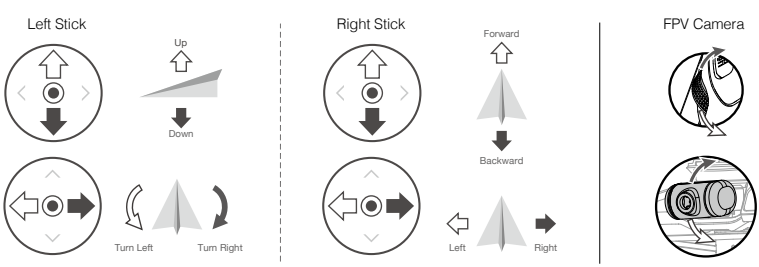


Place your mobile device and adjust the clamp to secure.

Connect your mobile device with a USB cable.

Using the Remote Controller

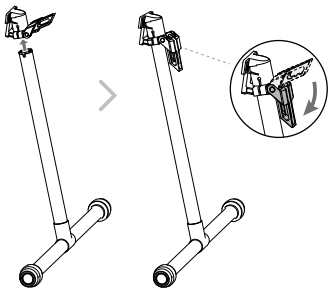
The Stick Mode is set to Mode 2 by default. In Mode 2, the left stick controls the aircraft's elevation and heading, and the right stick controls the aircraft's forward, backward, and lateral movements. To adjust the FPV camera, press and hold the C2 Button and rotate the left dial.



- For more information about how to connect and use the remote controller, please refer to the user manual.
- You can change the stick mode and customize the C1-C4 and BA-BH buttons' functions in the DJI Pilot app.

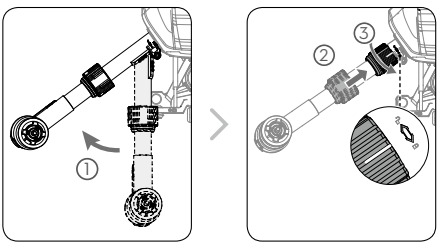
4. Preparing the Aircraft

Mounting the Landing Gear



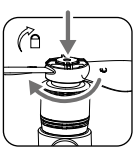
Unfolding the Aircraft

Unfold the frame arm, slide the arm lock to the end of the frame arm, and rotate it about 90° until the silver line lies within the range of the ⇔ icon.

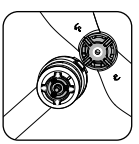


Mounting the Propellers

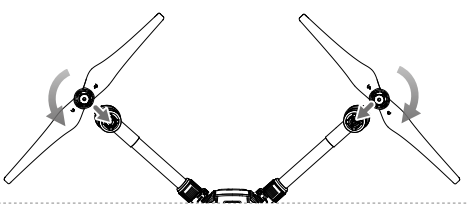
Propellers without silver rings should be installed on motors without marks.



Press the propeller down onto the mounting plate and rotate in the lock direction 🔒 until secure.



Propellers with silver rings should be installed on motors with the same color marks.



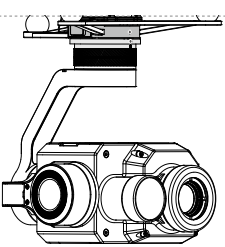
⚠ Check that the propellers are secure before each flight.

Mounting the Gimbal and Camera

Press the Gimbal Detachment Button to remove the cover.

Align the white and red dots and insert the gimbal.

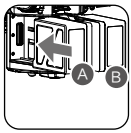
Rotate the gimbal lock to the locked position.

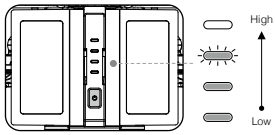


⚠ Make sure to press down the gimbal detachment button when rotating the gimbal lock to remove the gimbal and camera. The gimbal lock should be fully rotated when removing the gimbal for the next installation.

Mounting the Intelligent Flight Batteries

Insert a pair of batteries.
Press once to check the battery level.
Press again and hold until the batteries turn on or off.

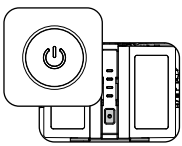




- Only use battery slot B when using one battery to supply power. In this case, the aircraft can only be powered on, but cannot take off.
- If for any reason only one battery is available during flight, land the aircraft immediately and replace the batteries as soon as possible.
- Make sure to press the Battery Removal button when removing the battery.
- Make sure to use the included TB55 batteries. DO NOT use any other type of batteries.

5. Flight

Toggle the Flight Mode switch to P-mode, the safest flight mode.



Power on the remote controller, and aircraft.

DJI Pilot App

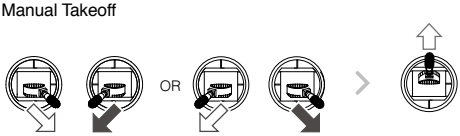
Launch the DJI Pilot app.

Ready to Go (GPS)

Before taking off, ensure that the Aircraft Status Bar in the DJI Pilot app reads 'Ready to Go (GPS)' or 'Ready to Go (Vision)' if flying indoors.

- If using a CrystalSky Monitor, after the monitor is powered on, wait for a pop-up window that asks for a selection of USB device use, and then select "DJI Pilot". Otherwise, the app cannot be connected to the remote controller.
- Always set an appropriate RTH altitude before takeoff. Refer to the Disclaimer and Safety Guidelines for more details.

Manual Takeoff



Combination Stick Command to start/stop the motors

Left stick up (slowly) to take off

Return-to-Home

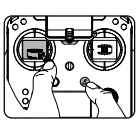
Press and hold to initiate the RTH procedure. Press again to cancel.

- Rotating propellers can be dangerous. DO NOT start the motors in narrow spaces or when there are people nearby.
- Always keep your hands on the remote controller so long as the motor is still spinning.
- After landing, power off the aircraft before turning off the remote controller.

Manual Landing

Pull left stick down (slowly) until you touch the ground. Hold for a few seconds to stop the motors.

To stop the motors mid-flight, press the RTH button while simultaneously pulling the left stick to the bottom inner corner. Stop motors mid-flight will cause the aircraft to crash. The motor can only be stopped mid-flight when the flight controller detects critical error.



It is important to understand basic flight guidelines for the safety of both you and those around you.
Refer to the Disclaimer and Safety Guidelines for more information.

GEO Zones

Learn more:
http://flysafe.dji.com/no-fly

Specifications

EN

- **Aircraft (M200 V2)**

Dimensions	Unfolded, propellers and landing gears included, 883×886×398 mm Folded, propellers and landing gears excluded, 722×247×242 mm
Diagonal Wheelbase	643 mm
Weight	Approx. 4.69 kg (with two TB55 batteries)
Max Takeoff Weight	6.14 kg
Max Payload	1.45 kg
Operating Frequency	2.4000-2.4835 GHz; 5.725-5.850 GHz
EIRP	2.4 GHz: ≤ 26 dBm (NCC/FCC); ≤ 20 dBm (CE/MIC); ≤ 20 dBm (SRRC) 5.8 GHz: ≤ 26 dBm (NCC/FCC); ≤ 14 dBm (CE); ≤ 26 dBm (SRRC)
Hovering Accuracy (P-mode with GPS)	Vertical: ±1.64 feet (±0.5 m) or ±0.33 feet (±0.1 m, Downward Vision System enabled) Horizontal: ±4.92 feet (±1.5 m) or ±0.98 feet (±0.3 m, Downward Vision System enabled)
Max Angular Velocity	Pitch: 300°/s, Yaw: 120°/s
Max Pitch Angle	S-mode: 35°; P-mode: 30° (Forward Vision System enabled: 25°); A-mode: 30°
Max Ascent Speed	16.4 ft/s (5 m/s)
Max Descent Speed (vertical)	9.8 ft/s (3 m/s)
Max Speed	S-mode/A-mode: 81 kph (50.3 mph); P-mode: 61.2 kph (38 mph)
Max Service Ceiling Above Sea Level	9842 feet (3000 m, with 1760S propellers)
Max Wind Resistance	39.4 ft/s (12 m/s)
Max Flight Time (with two TB55 batteries)	38 min (no payload), 24 min (takeoff weight: 6.14 kg)
Supported DJI Gimbals	Zenmuse X4S/X5S/X7/XT/XT2/Z30
Supported Gimbal Mounting	Single Gimbal, Downward
Ingress Protection Rating	IP43
GNSS	GPS+GLONASS
Operating Temperature	-4° to 122° F (-20° to 50° C)

- **Remote Controller (GL900A)**

Operating Frequency	2.4000-2.4835 GHz; 5.725-5.850 GHz
Max Transmitting Distance (unobstructed, free of interference)	NCC/FCC: 5 mi (8 km); CE/MIC: 3.1 mi (5 km); SRRC: 3.1 mi (5 km)
EIRP	2.4 GHz: ≤ 26 dBm (NCC/FCC); ≤ 20 dBm (CE/MIC); ≤ 20 dBm (SRRC) 5.8 GHz: ≤ 26 dBm (NCC/FCC); ≤ 14 dBm (CE); ≤ 26 dBm (SRRC)
Power Supply	Extended Intelligent Battery (Model: WB37-4920mAh-7.6V)
Output Power (max)	13 W (Without supplying power to monitor)
USB Power Supply	1 A ⎓ 5.2 V (max)
Operating Temperature	-4° to 122° F (-20° to 50° C)

- **Downward Vision System**

Velocity Range	<32.8 ft/s (10 m/s) at the height of 6.56 feet (2 m)
Altitude Range	<32.8 feet (10 m)
Operating Range	<32.8 feet (10 m)
Operating Environment	Surfaces with clear patterns and adequate lighting (> 15 lux)
Ultrasonic Sensor Operating Range	0.33-16.4 feet (0.1-5 m)
Ultrasonic Sensor Operating Environment	Non-absorbing material, rigid surface (thick indoor carpeting will reduce performance)

- **Forward Vision System**

Obstacle Sensing Range	2.3-98.4 feet (0.7-30 m)
FOV	Horizontal: 60°; Vertical: 54°
Operating Environment	Surfaces with clear patterns and adequate lighting (> 15 lux)

- **Upward Infrared Sensing System**

Obstacle Sensing Range	0-16.4 feet (0-5 m)
FOV	±5°
Operating Environment	Large, diffuse and reflective obstacles (reflectivity >10%)

- **Intelligent Flight Battery (TB55-7660mAh-22.8V)**

Capacity	7660 mAh
Voltage	22.8 V
Battery Type	LiPo 6S
Energy	174.6 Wh
Net Weight (Single One)	Approx. 885 g
Operating Temperature	-4° to 122° F (-20° to 50° C)
Charging Temperature	41° to 104° F (5° to 40° C)
Max Charging Power	180 W

- **Charger (IN2C180)**

Voltage	26.1 V
Rated Power	180 W

- **Charging Hub (IN2CH)**

Input Voltage	26.1 V
Input Current	6.9 A

DJI incorporates HDMI™ technology.
The terms HDMI and HDMI High-Definition Multimedia Interface, and the HDMI Logo are trademarks or registered trademarks of HDMI Licensing LLC in the United States and other countries.

Download the latest version from
http://www.dji.com/matrice-200-series-v2

MATRICE and DJI are trademarks of DJI.
Copyright © 2019 DJI All Rights Reserved.

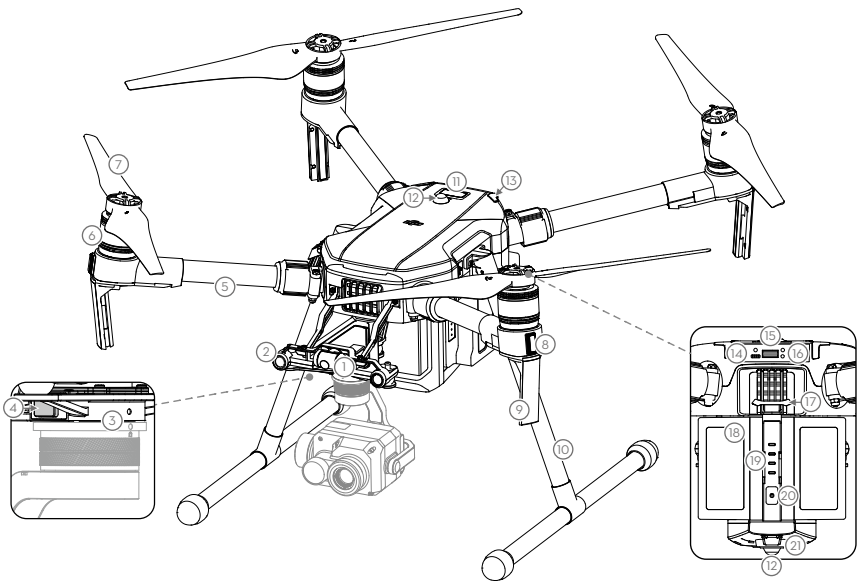
※ This content is subject to change without prior notice.

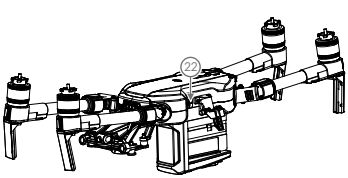
Printed in China.

认识您的 Matrice 200 V2

MATRICE™ 200 V2（M200 V2）集成 DJI™ 先进的飞控系统、下视及前视视觉系统、红外感知系统 * 和 FPV 摄像头，可在室内外稳定悬停、飞行，并具备自动返航、障碍物感知等先进飞行功能。飞行器内置 DJI AirSense 可检测周围航空器情况，以保障飞行器安全。机身结构在飞行过程中 IP 防护等级可达 IP43（参照 IEC 60529 标准）。快拆式起落架和已预装至中心架的可折叠机臂方便收纳及运输，且有效缩短起飞前的准备时间。机身顶部和底部均配备夜航灯，便于在夜间飞行时识别飞行器。双电池系统提升飞行安全系数，空载时，使用标配电池（TB55）可达 38 分钟 *。

M200 V2 可适配多款云台接口为 DGC2.0 的云台相机 *。本文档以 DJI ZENMUSE™ XT 2 云台相机进行示例。





折叠状态

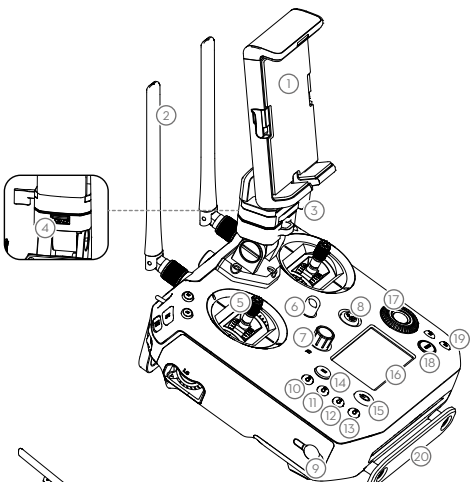
1. FPV 摄像头
2. 前视视觉系统
3. 云台接口（DGC2.0 接口）
4. 云台相机解锁按钮
5. 机 臂
6. 电 机
7. 螺旋桨
8. 电调 LED 指示灯
9. 图传天线
10. 起落架
11. 顶部红外感知系统
12. 夜航灯
13. 飞行器状态指示灯
14. USB 模式切换开关
15. USB 接口
16. 对频按键 / 对频指示灯
17. 电池弹出按钮
18. 智能飞行电池
19. 电池电量指示灯
20. 电源按键
21. 下视视觉系统
22. microSD 卡槽

* 视觉系统与红外感知系统有使用环境与条件要求，请阅读《免责声明和安全操作指引》了解安全注意事项。
最长飞行时间为实验室环境下（零海拔无风情况下）测得，仅供参考。
本手册所示例的云台相机需另行购买，请从 DJI 官网了解更多详细信息。
切勿拆开飞行器机壳，否则产品将不予保修。

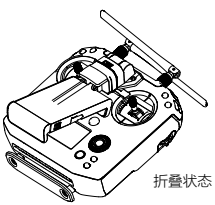
认识您的遥控器

Cendence™ S 遥控器使用 OCUSYNC™ 2.0 高清图传技术，配合完备的功能按键可在最大 8 千米 * 通信距离内完成飞行器与云台相机的各种操作和配置，并可通过 DJI Pilot App 在移动设备上实时显示高清画面。图传系统拥有 5.8G 和 2.4G 两个通信频率 *，可以根据环境的干扰情况切换频率。遥控器通过无线信号可实现主从机功能，最大无线通信范围可达 200 米。*

遥控器外置 WB37 智能电池，可通过遥控器接口（使用标配充电器充满约 2 小时）或智能电池充电管家 *（充满约 1 小时 11 分钟）进行充电。智能电池最长可工作时间约 4 小时 *。

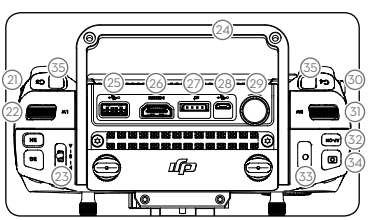


1. 移动设备支架
2. 天 线
3. 显示设备安装支架
4. USB 接口（预留）
5. 摇 杆
6. 背带挂钩
7. 调焦旋钮
8. 智能返航按键
9. 充电接口
10. EV 值设置
11. 快门设置
12. 光圈设置
13. ISO 设置
14. 急停按键
15. 电源开关
16. 遥控器显示屏
17. 相机设置转盘
18. 自定义按键设置菜单
19. 自定义按键（BA-BH）
20. 腹部支撑支架
21. 左拨杆
22. 左拨轮（云台俯仰）
23. 飞行模式切换开关
24. 提 手
25. USB 接口（用于连接移动设备）
26. HDMI A 口（视频输出接口）



折叠状态

27. CAN Bus 扩展接口
28. Micro USB 接口
29. SDI 接口（视频输出接口）
30. 右拨杆
31. 右拨轮（云台偏航）
32. 自动对焦按键
33. 录影按键
34. 拍照按键
35. 自定义按键（C1-C4）



* 在开阔无遮挡、无电磁干扰的环境飞行，并且飞行高度为 120 米左右，在 FCC 标准下遥控器可以达到最大通信距离。由于实际飞行环境中存在的干扰，最大通信距离可能小于此标称距离，且会随干扰强度发生变化。
部分国家不支持 5.8GHz 频段，以遵从当地法规。
遥控器主从机功能详细内容请参考用户手册。
智能电池充电管家（WCH2）需另行购买。
上述最长可工作时间为实验室环境下，不向显示设备供电时测得，仅供参考。

使用您的 Matrice 200 V2

1. 下载 DJI Pilot App

使用移动设备在软件商店或扫描二维码下载并安装 DJI Pilot App。

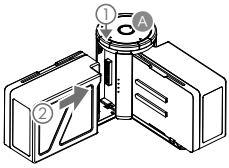
DJI Pilot App

Internet 全新的飞行器需使用 DJI Pilot App 激活才能使用。激活时请确保移动设备可以接入互联网。

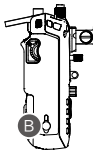
- DJI Pilot App 要求使用 Android 5.0 及以上系统。
- 如果使用 DJI CrystalSky™ 作为显示设备，可使用其内置的 DJI Pilot App。

2. 充 电

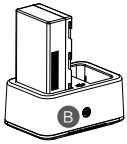
- 按下充电管家顶部按键，打开充电接口保护盖。
- 对准电池与充电管家的电池导轨，插入电池。
- 充电完成后，必须按住充电管家顶部按键，才能移除电池。



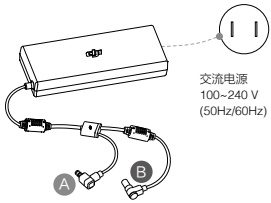
使用 IN2CH 充电管家，完全充满两块智能飞行电池约需
TB55：2 小时 24 分钟 *



完全充满约需
2 小时 *



WCH2 充电管家，完全充满单个 WB37 智能电池约 1 小时 11 分钟 *



* 使用 DJI 标配充电器，首次使用请务必充满电。

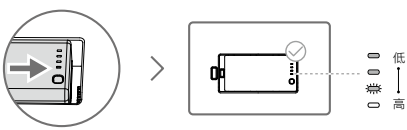
- 智能飞行电池电量指示灯全部熄灭且充电管家顶部的指示灯绿灯常亮表示电已充满。
- 遥控器显示屏电量为 100% 时表示本次充电已完成。
- 充电管家蜂鸣器开关可用于开启和关闭声音提示。默认开启，充电完成时会有声音提示。
- 安装智能飞行电池到飞行器并开启电源之后，若智能飞行电池温度较低，电池将开启自动加热功能，保持电池温度在 16 至 20℃左右。详细内容请参考用户手册。
- 使用前，请对两块电池进行标记。确保两块电池保持同时进行充 / 放电使用，以获得最佳供电性能，否则可能会影响电池使用寿命和飞行性能。

3. 准备遥控器

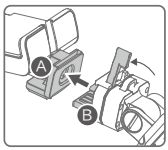
安装遥控器电池

安装 WB37 电池到电池插槽，推动直到听到“咔”一声。

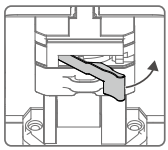
- 按住电池移除按键，才能移出电池。
- 短按一次电量按键，可查看电池电量。



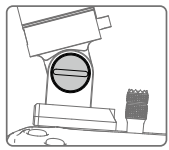
安装移动设备支架



打开遥控器上的安装支架锁扣，安装移动设备支架到遥控器

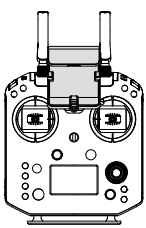


锁好锁扣

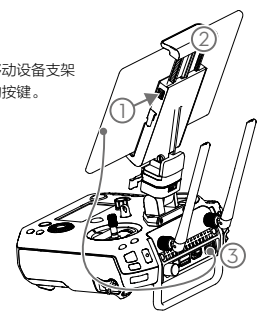


使用硬币或包装内附带的螺丝刀调节俯仰角度松紧度

连接移动设备



按下移动设备支架侧边的按键。



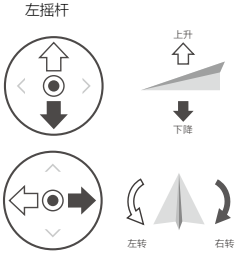
调整支架，放置移动设备并夹紧。

使用移动设备数据线连接设备与遥控器 USB 接口。

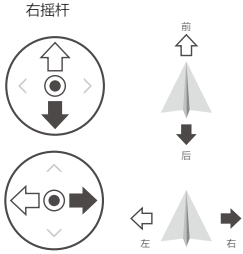
使用遥控器

遥控器出厂默认操控方式为“美国手”（左手油门）。左摇杆控制飞行高度与方向，右摇杆控制飞行器的前进、后退以及左右飞行方向。按住 C2 按键并拨动左拨轮可控制 FPV 摄像头的拍摄角度。

左摇杆



右摇杆

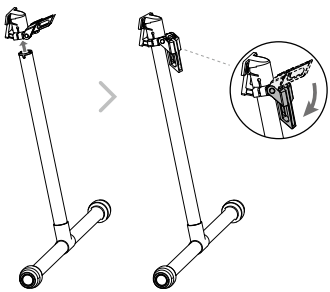


控制 FPV 摄像头

⚠ 更多飞行操作详见用户手册；可以在 DJI Pilot App 进行遥控器操控方式更改和 C1-C4、BA-BH 按键功能映射等操作。

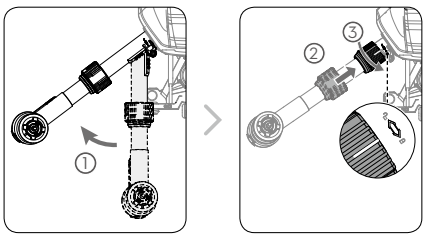
4. 准备飞行器

安装两侧起落架

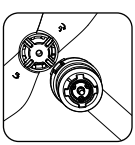


展开飞行器

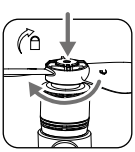
展开机臂，滑动锁扣到底并转动约 90°，使锁扣上的银线落到 ⇔ 范围内。



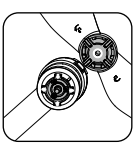
安装螺旋桨



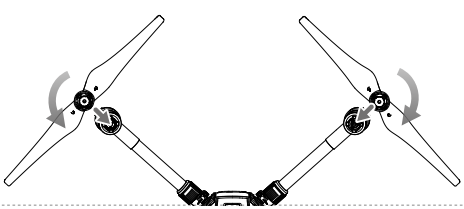
桨帽没有银圈的螺旋桨安装到没有标记的电机桨座上。



使桨帽嵌入电机桨座并按压到底，沿锁紧方向旋转螺旋桨至无法继续旋转，松手后螺旋桨将弹起锁紧。

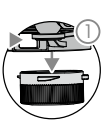


桨帽有银圈的螺旋桨安装到同色标记的电机桨座上。



⚠ 确保螺旋桨安装正确、紧固。

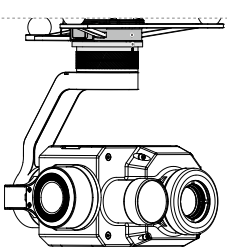
安装云台相机



按住云台相机解锁按钮，移除保护盖。

对齐云台相机上的白点与接口红点，并嵌入安装位置。

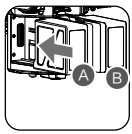
旋转云台相机快拆接口至锁定位置，以固定云台。

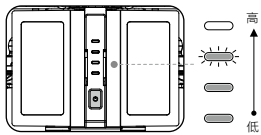


⚠ 移除云台相机时，需要按住解锁按钮，才能旋转云台相机的快拆接口。为方便下次安装，请在移除云台时，务必将接口旋转到位才取下云台。

安装智能飞行电池

装入两块电池。
检查电量：短按一次电源按键。
开启 / 关闭：短按一次，在 3 秒内长按可开启 / 关闭电池。

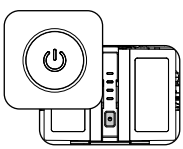




- 若使用单个电池供电，则电池必须插在 B 槽，此时可开启飞行器，但无法起飞。
- 若起飞后仅剩余 1 个电池可正常供电，请尽快降落并更换电池。
- 需要按下电池弹出按钮，才能移除电池。
- 请使用标配的 TB55 电池。请勿使用其他电池。

5. 起飞 / 降落

飞行模式切换开关调到 P 档位



开启遥控器、飞行器电源

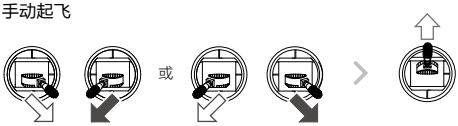
启动 DJI Pilot App

起飞准备完毕（GPS）

起飞前请务必等待 DJI Pilot App 相机界面中的飞行状态指示栏显示为“起飞准备完毕（GPS）”或“起飞准备完毕（视觉定位）”，以保障飞行安全。

- 若使用 CrystalSky 显示屏，开启显示屏后，需等待几秒，在弹出的“为 USB 设备选择一个应用”窗口中，选择“DJI Pilot”，否则 App 将无法与遥控器建立连接。
- 请预先在 DJI Pilot App 设置合适的自动返航高度以安全返航。飞行安全注意事项详见《免责声明和安全操作指引》。

手动起飞



掰杆动作：电机启动 / 停止启动电机

缓慢向上推动油门杆飞行器起飞

自动返航（遥控器）

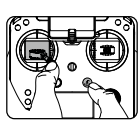
长按遥控器的智能返航按键可使飞行器自动返航。
再短按一次该按键可终止返航。

- 高速旋转的螺旋桨具有危险性，操作者应与飞行器保持安全距离并使飞行器远离人群、建筑物、树木或其他遮挡物，以避免发生撞击。
- 飞行器电机未停止前务必保持遥控器在手并确保飞行器完全在控制之中。
- 降落电机停止后请先关闭飞行器，再关闭遥控器。

手动降落

缓慢向下拉动油门杆，直至飞行器降落。
保持油门杆处在最低位置 2 秒，电机停止。

空中停止电机方式：向内拨动左摇杆的同时按下返航按键。空中停止电机将会导致飞行器坠毁。仅当飞行器在空中检测到严重故障时，才可执行以上动作以紧急停机。



飞行安全认识对于您、周围人群与环境的安全非常重要。
请务必仔细阅读《免责声明和安全操作指引》。

限飞区

详情请访问以下网址：
http://flysafe.dji.com/no-fly

技术规格

- **飞行器（M200 V2）**

尺寸	883×886×398 mm（展开，包含桨叶和起落架），722×247×242 mm（折叠，不包含桨叶和起落架）
对称电机轴距	643 mm
重量	约 4.69 kg（含两块 TB55 电池）
最大载重	1.45 kg
最大起飞重量	6.14 kg
工作频率	2.4000-2.4835 GHz；5.725-5.850 GHz
发射功率 (EIRP)	2.4 GHz：≤26 dBm（NCC/FCC）；≤20 dBm（CE/MIC）；≤20 dBm（SRRC） 5.8 GHz：≤26 dBm（NCC/FCC）；≤14 dBm（CE）；≤26 dBm（SRRC）
悬停精度（P-GPS）	垂直：±0.5 m（下视视觉系统启用：±0.1 m）；水平：±1.5 m（下视视觉系统启用：±0.3 m）
最大旋转角速度	俯仰轴：300° /s，航向轴：120° /s
最大俯仰角度	S 模式：35°；P 模式：30°（P 模式且前视视觉系统启用：25°）；A 模式：30°
最大上升速度	5 m/s
最大下降速度（垂直）	3 m/s
最大水平飞行速度	S 模式 /A 模式：81 km/h；P 模式：61.2 km/h
最大起飞海拔高度	3000 m（使用 1760S 螺旋桨）
最大可承受风速	12 m/s
最大飞行时间（TB55）	38 分钟（空载）；24 分钟（起飞重量 6.14 kg）
适配 DJI 云台	Zenmuse X4S/X5S/X7/XT/XT2/Z30
支持云台安装方式	下置单云台
IP 防护等级	IP43
GNSS	GPS+GLONASS
工作环境温度	-20℃ 至 50℃

- **遥控器（GL900A）**

工作频率	2.4000-2.4835 GHz；5.725-5.850 GHz
最大信号有效距离（无干扰、无遮挡）	NCC/FCC：8 km；CE/MIC：5 km；SRRC：5 km
发射功率 (EIRP)	2.4 GHz：≤26 dBm（NCC/FCC）；≤20 dBm（CE/MIC）；≤20 dBm（SRRC） 5.8 GHz：≤26 dBm（NCC/FCC）；≤14 dBm（CE）；≤26 dBm（SRRC）
供电方式	外置智能电池（型号 WB37-4920mAh-7.6V）
功耗（最大）	13 W（不向显示设备供电）
USB 接口供电电流 / 电压	1 A ⎓ 5.2 V（最大）
工作环境温度	-20℃ 至 50℃

- **下视视觉系统**

飞行速度测量范围	<10 m/s（高度 2 m，光照充足）
高度测量范围	<10 m
精确悬停范围	<10 m
使用环境	表面有丰富纹理，光照条件充足（>15 lux，室内日光灯正常照射环境）
超声波高度测量范围	0.1-5 m
超声波使用环境	非吸音材质、硬质地面（厚地毯性能会有衰减）

- **前视视觉系统**

障碍物感知范围	0.7-30 m
FOV	水平 60°，垂直 54°
使用环境	表面有丰富纹理，光照条件充足（>15 lux，室内日光灯正常照射环境）

- **顶部红外感知系统**

障碍物感知范围	0-5 m
FOV	±5°
使用环境	漫反射，大尺寸，高反射率（反射率 >10%）障碍物

- **智能飞行电池（TB55-7660mAh-22.8V）**

容量	7660 mAh
电压	22.8 V
电池类型	LiPo 6S
能量	174.6 Wh
电池整体重量	约 885 g
工作环境温度	-20℃ 至 50℃
充电环境温度	5℃ 至 40℃
最大充电功率	180 W

- **充电器（IN2C180）**

电压	26.1 V
额定功率	180 W

- **充电管家（IN2CH）**

输入电压	26.1 V
输入电流	6.9 A

型号核准代码将以粘贴的方式标注在产品本体上。

HDMI
high-definition multimedia interface

DJI incorporates HDMI™ technology.
The terms HDMI and HDMI High-Definition Multimedia Interface, and the HDMI Logo are trademarks or registered trademarks of HDMI Licensing LLC in the United States and other countries.

了解产品全部信息，请访问官网产品专页下载《用户手册》
http://www.dji.com/matrice-200-series-v2

※ 本指南内容如有更新，恕不另行通知。

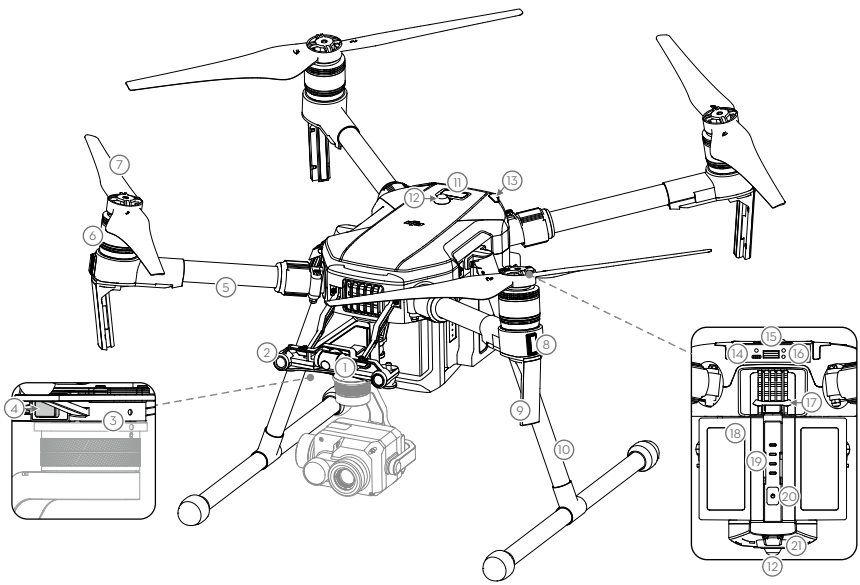
MATRICE 和 DJI 是大疆创新的商标。
Copyright © 2019 大疆创新 版权所有

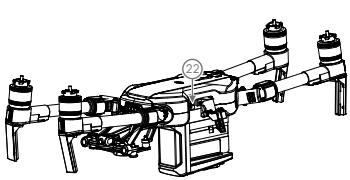
中国印制

認識您的 Matrice 200 V2

MATRICE™ 200 V2（M200 V2）集成 DJI™ 先進的飛行控制系統、下視及前視視覺系統、紅外感應系統 * 和 FPV 攝影機，並具備障礙物感應等先進飛行功能。飛行器內建 DJI AirSense 可檢測周圍航空器情況，以保障飛行器安全。機身結構在飛行過程中 IP 防護等級可達 IP43（參照 IEC 60529 標準）。快拆式起落架和已預裝至中心架的可折疊機臂方便收納及運輸，並能有效縮短起飛前的準備時間。機身頂部和底部均配備夜航燈，便於在夜間飛行時識別飛行器。雙電池系統提升飛行安全係數，空載時，使用標配電池（TB55）飛行時間可達 38 分鐘 *。

M200 V2 適用於多款雲台接頭為 DGC2.0 的雲台相機 *。本文件以 DJI ZENMUSE™ XT 2 雲台相機進行示範。





折疊狀態

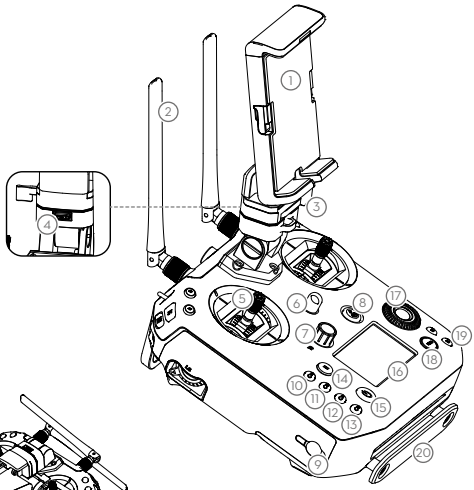
1. FPV 攝影機
2. 前視視覺系統
3. 雲台接頭 (DGC2.0 接頭)
4. 雲台相機解鎖按鈕
5. 機臂
6. 馬達
7. 螺旋槳
8. 電調 LED 指示燈
9. 影像傳輸天線
10. 起落架
11. 頂部紅外線感知系統
12. 夜航燈
13. 飛行器狀態指示燈
14. USB 模式切換開關
15. USB 連接埠
16. 配對按鈕／配對指示燈
17. 電池彈出按鈕
18. 智能飛行電池
19. 電池電量指示燈
20. 電池電源按鈕
21. 下視視覺系統
22. microSD 卡插槽

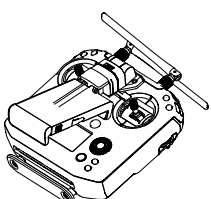
* 使用視覺系統與紅外線感應系統需符合環境與條件要求，請閱讀《免責聲明與安全指導方針》以瞭解安全注意事項。
最長飛行時間為實驗環境下（零海拔且無風的情況下）測得，僅供參考。
本手冊所列舉的雲台相機需另行購買，請從 DJI 官網瞭解更多詳細資訊。
切勿拆開無人機機殼，否則產品將不包含在保固範圍內。

認識您的遙控器

CENDENCE™ S 遙控器使用 OCUSYNC™ 2.0 高畫質影像傳輸技術，配合完備的功能按鈕，可在最大 8 千公尺 * 通訊距離內，完成飛行器與雲台相機的各種操作和配置，並可透過 DJI Pilot 應用程式在行動裝置上即時顯示高畫質畫面。影像傳輸系統有 5.8G 和 2.4G 兩種通訊頻率 *，可以根據環境的干擾情況切換頻率。遙控器可透過無線訊號實現主從機功能，最大無線通訊範圍可達 200 公尺 *。

遙控器外接 WB37 智能電池，可透過遙控器連接埠 (使用標配充電器充飽電約 2 小時) 或智能電池充電管家 * (充飽電約 1 小時 11 分鐘) 進行充電。智能電池最長可工作時間約 4 小時 *。

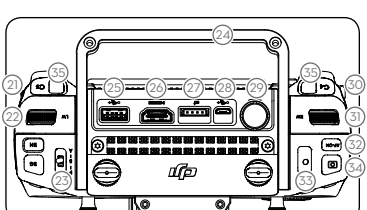




折疊狀態

1. 行動裝置支架
2. 天線
3. 顯示幕安裝支架
4. USB 連接埠 (預留)
5. 搖桿
6. 背帶掛鉤
7. 調焦旋鈕
8. 智能返航按鈕
9. 充電連接埠
10. EV 設定
11. 快門設定
12. 光圈設定
13. ISO 設定
14. 急停按鈕
15. 電源開關
16. 遙控器顯示幕
17. 相機設定轉盤
18. 自訂按鈕設定選單
19. 自訂按鈕 (BA-BH)
20. 腹部支撐支架
21. 左撥桿
22. 左轉盤 (雲台俯仰)
23. 飛行模式切換開關
24. 把手
25. USB 連接埠 (用於連接行動裝置)
26. HDMI A 口 (視訊輸出接頭)

27. CAN Bus 擴充接頭
28. Micro USB 連接埠
29. SDI 接頭 (視訊輸出接頭)
30. 右撥桿
31. 右轉盤 (雲台平移)
32. 自動對焦按鈕
33. 錄影按鈕
34. 拍照按鈕
35. 自訂按鈕 (C1-C4)



* 在開闊無遮蔽、無電磁波干擾的環境飛行，並且飛行高度為 120 公尺左右，在 FCC 標準下遙控器可以達到最大通訊距離。由於實際飛行環境中存在的干擾，最大通訊距離可能小於此標準距離，且會隨干擾強度產生變化。
部分國家為遵從當地法規，不支援 5.8 GHz 頻段。
遙控器主從機功能詳細內容請參閱使用者手冊。
智能電池充電管家 (WCH2) 需另行購買。
上述最長可工作時間為實驗環境下，不向顯示設備供電時測得，僅供參考。

使用您的 Matrice 200 V2

1. 下載 DJI Pilot 應用程式

在軟體商店或掃描 QR 碼下載並安裝 DJI Pilot 應用程式至行動裝置，然後連接行動裝置至遙控器進行使用。

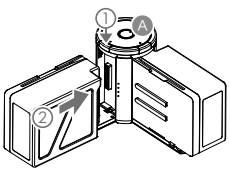
DJI Pilot 應用程式

Internet 全新的飛行器需使用 DJI Pilot 應用程式啟動才能使用。啟動時請確認設備已連線至網際網路。

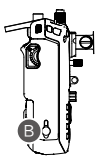
- DJI Pilot 應用程式要求使用 Android 5.0 及以上系統。
- 如果使用 DJI CRYSTALSKY™ 作為顯示裝置，可使用其內建的 DJI Pilot 應用程式。

2. 充電

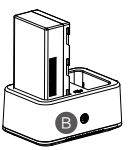
- 按下充電管家頂部按鈕，打開充電連接埠保護蓋。
- 對準電池與充電管家的電池導軌，插入電池。
- 充電完成後，必須按住充電管家頂部按鈕，才能移除電池。



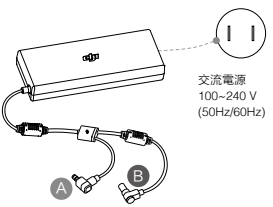
IN2CH 充電管家，將兩顆智能飛行電池完全充飽電約需
TB55：2 小時 24 分鐘 *



完全充飽電約需 2 小時 *



WCH2 充電管家，將單顆 WB37 智能電池完全充飽電約需 1 小時 11 分鐘 *



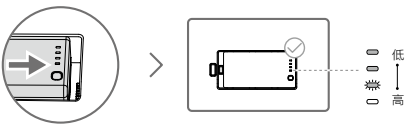
* 使用 DJI 標配充電器，首次使用時請務必充飽電。

- 智能飛行電池電量指示燈全部熄滅，且充電管家頂部的指示燈綠燈恆亮，即表示電已充飽。
- 遙控器顯示幕電量為 100% 時，表示本次充電已完成。
- 充電管家蜂鳴器開關可用於開啟和關閉聲音提示。預設為開啟，充電完成時會有聲音提示。
- 在航拍機上安裝智能飛行電池並開啟電源之後，若智能飛行電池溫度較低，電池將開啟自動加熱功能，讓電池溫度保持在 16 至 20℃ 之間。詳細內容請參閱使用者手冊。
- 使用前，請對兩塊電池進行標記。確保兩塊電池同時進行充 / 放電使用，以獲得最佳性能，否則可能會影響電池使用壽命和飛行性能。

3. 準備遙控器

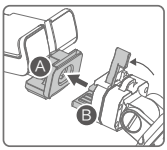
安裝遙控器電池

將 WB37 電池安裝到電池插槽，推動直到聽到「卡」一聲。

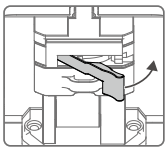


- 按住電池移除按鈕，才能取出電池。
- 短按一次電量按鈕，可查看電池電量。

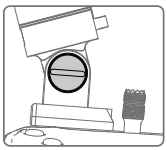
安裝移動設備支架



打開遙控器上的安裝支架鎖扣，安裝行動裝置支架到遙控器

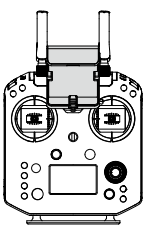


鎖好鎖扣

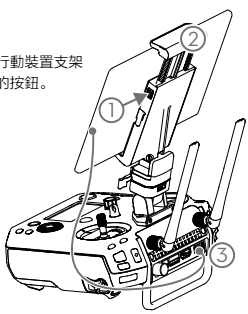


使用硬幣或包裝內附帶的螺絲刀調節俯仰角度鬆緊度

連接行動裝置



按下行動裝置支架側邊的按鈕。



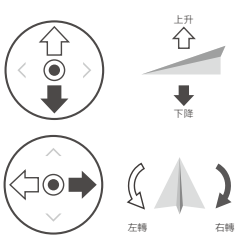
調整支架，放置行動裝置並夾緊。

使用行動裝置數據傳輸線，連接裝置與遙控器 USB 連接埠。

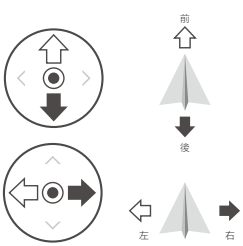
使用遙控器

遙控器出廠時的預設操控方式為「美國手」(左手油門)。左搖桿控制飛行高度與方向，右搖桿控制航拍機的前進、後退以及左右飛行方向。按住 C2 按鈕並撥動左轉盤，即可控制 FPV 攝影機的拍攝角度。

左搖桿



右搖桿

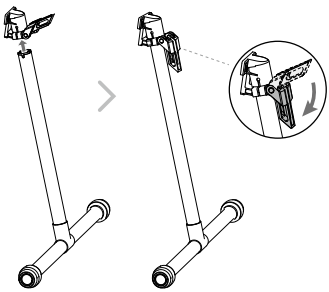


控制 FPV 攝影機

如需更多飛行操作說明，請參閱使用者手冊；您可以在 DJI Pilot 應用程式更改遙控器的操控方式，並進行 C1-C4、BA-BH 按鈕功能制定等操作。

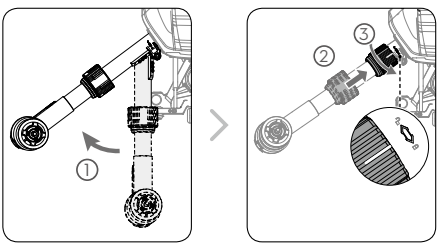
4. 準備無人機

安裝兩側起落架

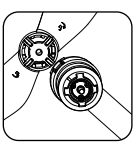


展開無人機

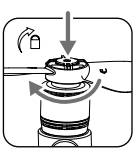
展開機臂，將鎖扣滑動到底並轉動約 90°，使鎖扣上的銀線落在 ⇔ 範圍內。



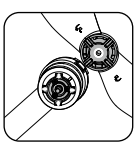
安裝螺旋槳



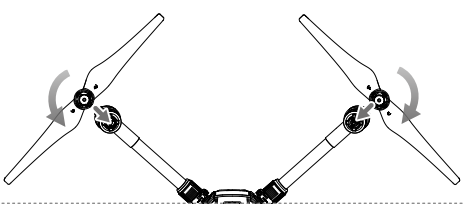
槳帽沒有銀圈的螺旋槳安裝到沒有標記的馬達槳座上。



將槳帽嵌入馬達槳座並按壓到底，沿鎖緊方向 旋轉螺旋槳，直到完全無法旋轉為止，鬆手後螺旋槳會彈起鎖緊。



將槳帽有銀圈的螺旋槳，安裝到同色標記的馬達槳座上。



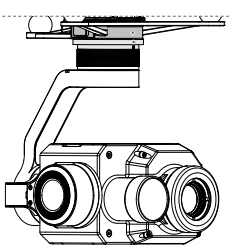
⚠ 確定螺旋槳安裝正確且緊固。

安裝雲台相機

按住雲台相機解鎖按鈕，取下保護蓋。

將雲台相機上的白點與接頭紅點對齊，並嵌入安裝位置。

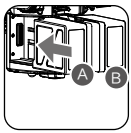
將雲台相機的快拆接頭旋轉至鎖定位置，以固定雲台。

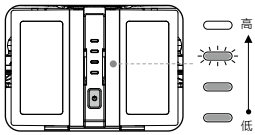


⚠ 移除雲台相機時，必須按住解鎖按鈕，才能旋轉雲台相機的快拆接頭。為方便下次安裝，請在移除雲台時，務必將接頭旋轉到位才取下雲台。

安裝智能飛行電池

裝入兩顆電池。
檢查電量：短按一次電源按鈕。
開啟 / 關閉：短按一次，在 3 秒內長按可開啟 / 關閉電池。

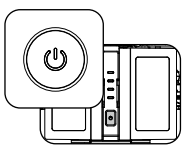




- 使用單個電池供電時，電池必須插在 B 槽。此時可開啟飛行器，但無法起飛。
- 若起飛後僅剩餘 1 個電池可正常供電，請盡快降落並更換電池。
- 需要按下電池彈出按鈕，才能移除電池。
- 請使用標準的 TB55 電池。請勿使用其他電池。

5. 起飛 / 降落

將飛行模式切換開關調到 P 檔位



開啟遙控器、無人機電源

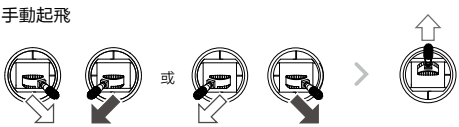
啟動 DJI Pilot 應用程式

準備起飛完畢 (GPS)

起飛前，請務必等到 DJI Pilot 應用程式相機介面中的飛行狀態指示欄顯示為「起飛準備完畢 (GPS) 」(起飞准备完毕 (GPS)) 或「起飛準備完畢 (視覺定位) 」(起飞准备完毕 (视觉定位)),以確保飛行安全。

- 若使用 CrystalSky 顯示螢幕，開啟顯示螢幕後，需等待幾秒，在彈出的「為 USB 設備選擇一個應用程式」視窗中，選擇「DJI Pilot」，否則應用程式將無法與遙控器建立連接。
- 請預先在 DJI Pilot 應用程式中設定適合的自動返航高度以安全返航。請參閱《免責聲明與安全指導方針》中的飛行安全注意事項。

手動起飛



綜合控制桿指令：馬達啟動 / 停止
啟動馬達

緩慢向上推動油門桿
無人機起飛

自動返航 (遙控器)

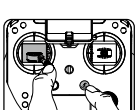
長按遙控器的智能返航按鈕可使無人機自動返航。
再短按一次該按鈕可終止返航。

- 高速旋轉的螺旋槳具有危險性，操作者應與無人機保持安全距離，並讓無人機遠離人群、建築物、樹木或其他遮擋物，以避免發生撞擊。
- 在無人機馬達完全停止前，請勿放下手中的遙控器，並請確保無人機完全在掌控之中。
- 降落馬達停止後，請先關閉無人機，再關閉遙控器。

手動降落

緩慢向下拉動油門桿，直到無人機降落為止。
使油門桿保持在最低位置 2 秒，馬達即停止。

空中停止馬達方式：向內撥動左搖桿，同時按下返航按鈕。空中停止電機將會導致飛行器墜毀。僅當飛行器在空中檢測到嚴重故障時，才可執行以上動作以緊急停機。



瞭解飛行安全知識對於您、周圍人群與環境的安全非常重要。
請務必仔細閱讀《免責聲明與安全指導方針》。

禁航區

詳情請參閱以下網站：
http://flysafe.dji.com/no-fly

技術規格

- **無人機 (M200 V2)**

尺寸	883 × 886 × 398mm（展開，包含槳葉和起落架），722 × 247 × 242mm（摺疊，不包含槳葉和起落架）
對稱馬達軸距	643 mm
重量	約 4.69 kg (使用兩顆 TB55)
最大起飛重量	6.14 kg
最大載重	1.45 kg
運轉頻率	2.4000-2.4835 GHz；5.725-5.850 GHz
發射功率 (EIRP)	2.4 GHz：≤26 dBm（NCC/FCC）；≤20 dBm（CE/MIC）；≤20 dBm（SRRC） 5.8 GHz：≤26 dBm（NCC/FCC）；≤14 dBm（CE）；≤26 dBm（SRRC）
懸停精度 (P-GPS)	垂直：±0.5 m (啟用下視視覺系統：±0.1 m)；水平：±1.5 m (啟用下視視覺系統：±0.3 m)
最大旋轉角速度	俯仰軸：300°/s，航向軸：120°/s
最大俯仰角度	S 模式：35°；P 模式：30°（P 模式且前視視覺系統啓用：25°）；A 模式：30°
最大上升速度	5 m/s
最大下降速度 (垂直)	3 m/s
最大水平飛行速度	S 模式 /A 模式：81 km/h；P 模式：61.2 km/h
最大起飛海拔高度	3,000 m (使用 1760S 螺旋槳)
最大可承受風速	12 m/s
最大飛行時間 (TB55)	38 分鐘 (空載)；24 分鐘 (起飛重量 6.14 kg)
適用於 DJI 雲台	Zenmuse X4S/X5S/X7/XT/XT2/Z30
支援雲台安裝方式	下置單雲台
IP 防護等級	IP43
GNSS	GPS + GLONASS
操作環境溫度	-20°C 至 50°C

- **遙控器 (GL900A)**

運轉頻率	2.4000-2.4835 GHz；5.725-5.850 GHz
最大訊號有效距離（無干擾、無遮蔽）	NCC/FCC：8 km；CE/MIC：5 km；SRRC：5 km
發射功率 (EIRP)	2.4 GHz：≤26 dBm（NCC/FCC）；≤20 dBm（CE/MIC）；≤20 dBm（SRRC） 5.8 GHz：≤26 dBm（NCC/FCC）；≤14 dBm（CE）；≤26 dBm（SRRC）
供電方式	外接智能電池 (型號 WB37-4920mAh-7.6V)
功率消耗 (最大)	13 W (不為顯示裝置供電)
USB 連接埠供電電流 / 電壓	1 A ⎓ 5.2 V (最大)
操作環境溫度	-20℃至 50℃

- **下視視覺系統**

飛行速度測量範圍	<10 m/s (高度 2 m，光照充足)
高度測量範圍	<10 m
精確懸停範圍	<10 m
使用環境	表面有豐富紋理，光照條件充足 (>15 lux，室內日光燈正常照射環境)
超聲波高度測量範圍	0.1 - 5 m
超聲波使用環境	非吸音材質、硬質地面 (厚地毯會導致性能衰減)

- **前視視覺系統**

障礙物感知範圍	0.7 - 30 m
FOV	水平 60°，垂直 54°
使用環境	表面有豐富紋理，光照條件充足 (>15 lux，室內日光燈正常照射環境)

- **頂部紅外線感知系統**

障礙物感知範圍	0 - 5 m
FOV	±5°
使用環境	漫反射，大尺寸，高反射率 (反射率 > 10%) 障礙物

- **智能飛行電池 (TB55−7660mAh−22.8V)**

容量	7660 mAh
電壓	22.8 V
電池類型	LiPo 6S
能量	174.6 Wh
電池整體重量	約 885 g
操作環境溫度	-20℃至 50℃
充電環境溫度	5℃ 至 40℃
最大充電功率	180 W

- **充電器 (IN2C180)**

電壓	26.1 V
額定功率	180 W

- **充電管家 (IN2CH)**

輸入電壓	26.1 V
輸入電流	6.9 A

DJI incorporates HDMI™ technology.
The terms HDMI and HDMI High-Definition Multimedia Interface, and the HDMI Logo are trademarks or registered trademarks of HDMI Licensing LLC in the United States and other countries.

欲瞭解產品完整資訊，請前往官網產品專頁下載《使用者手冊》
http://www.dji.com/matrice-200-series-v2

※ 本指南內容如有更新，恕不另行通知。

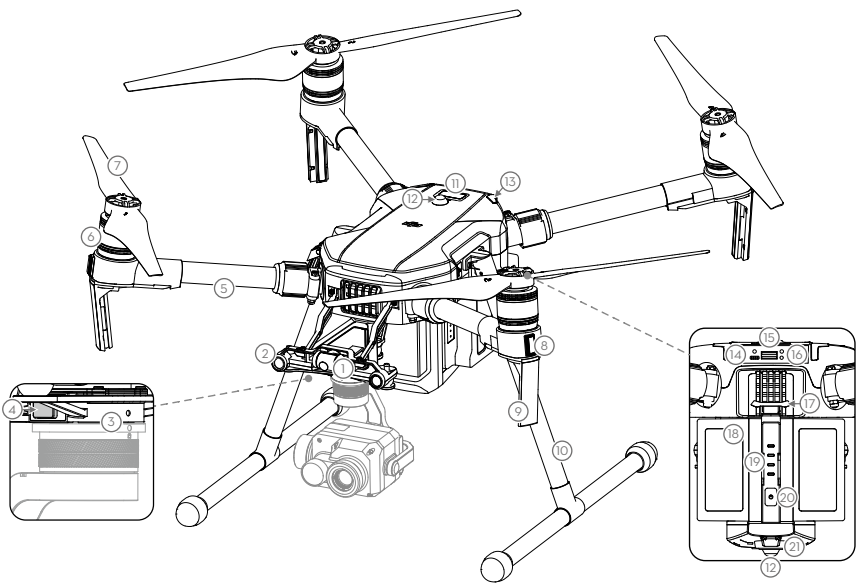
MATRICE 和 DJI 是大疆創新的商標。
Copyright © 2019 大疆創新 版權所有

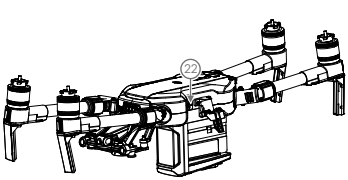
中國印製

Matrice 200 V2

DJI™ MATRICE™ 200 V2（M200 V2）は、世界水準の機敏性とスピードを持った工業レベルのパワフルな機体プラットフォームです。冗長気圧計と IMU を備えているため、最大の信頼性を発揮します。また、スマートフライト機能を搭載し、複雑なショットの撮影も簡単にできます。機体のビジュアルセンサー * により、屋内での飛行や GNSS が使用できない環境でもホバリングの精度が高くなっています。内蔵の AirSense は周辺空域を認識し、安全性を確保します。この機体に採用されたエアフレーム設計は、保護等級が IP43 でグローバル規格 IEC 60529 に準拠しています。この機械設計は、クイックリリース式ランディングギアおよび取り付け済みの折りたたみ式アームを装備した機械設計になっており、運搬、保管、フライト準備が容易です。機体の上部および底部の安全ビーコンによって、機体は夜間または低照度環境下でも識別されます。デュアルバッテリーとともに高度な電力管理システムを使用することにより、電源を確保し、フライト安全性を向上させます。ペイロードなしで、標準バッテリー（TB55）による M200 V2 の最大フライト時間は 38 分です。*

M200 V2 は、DJI の DGC2.0 コネクタージンバルの多くと互換性があります。* このマニュアルでは、M200 V2 の素晴らしい機能を実証する例として、DJI ZENMUSE™ XT 2 を使用しています。





折りたたんだ状態

1. FPV カメラ
2. 前方ビジョンシステム
3. DJI ジンバルコネクター V2.0（DGC2.0）
4. ジンバルとカメラの取り外しボタン
5. フレームアーム
6. モーター
7. プロペラ
8. ESC LED
9. 伝送アンテナ
10. ランディングギア
11. 上方向赤外線センサー
12. ビーコン
13. 機体ステータスインジケーター
14. USB モードスイッチ
15. USB ポート
16. リンクボタンとインジケーター
17. バッテリー取り外しボタン
18. インテリジェント・フライト・バッテリー
19. バッテリー残量インジケーター
20. 電源ボタン
21. 下方ビジョンシステム
22. microSD カードのスロット

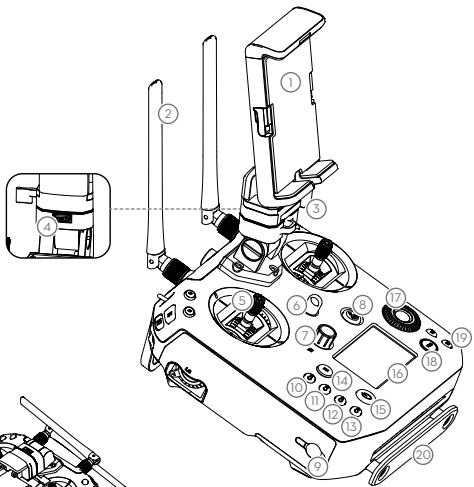
* ビジョンおよび赤外線検知システムは、周辺環境の条件の影響を受けます。詳細については、「免責事項および安全ガイドライン」をお読みください。
最大飛行時間は理想的な飛行条件で計測されている点にご留意ください。実際の飛行時間は環境によって異なります。
ジンバルは DJI の公式ウェブサイトで別途購入できます。
機体のボディカバーを開けたり分解をしないでください。分解すると、保証の対象にはなりません。

Cendence S 送信機

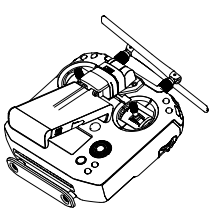
CENDENCE™ S 送信機は、DJI の OCUSYNC™ 2.0 技術により、8 km（日本では 5 km）の伝送距離を実現します。*　機体飛行中は、ペアリングしたデバイスの DJI Pilot アプリ内に直接ライブ HD ビューを使用することで、正確かつ応答性のよい飛行体験を実現します。デュアル周波数 * サポートによって HD 映像の安定したダウンリンクを実現しています。デュアル送信機モードでは、最大 656 フィート（200m）離れた距離からでも、2 台の送信機で機体とカメラを別々に制御します。*

送信機は WB37 インテリジェントバッテリーで作動し、このバッテリーは標準充電器の充電ポートで約 2 時間で、インテリジェント バッテリー充電ハブ * を使用すると約 1 時間 11 分で完全に充電できます。送信機の最大稼働時間は約 4 時間です。*

JP

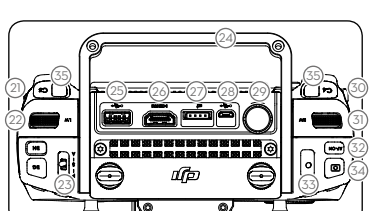


1. モバイル端末ホルダー
2. アンテナ
3. モニター取り付けブラケット
4. USB ポート（予備ポート）
5. コントロールスティック
6. ストラップフック
7. 焦点調整ノブ
8. Return-to-Home（RTH）ボタン
9. 電源ポート
10. EV 設定ボタン
11. シャッター設定ボタン
12. 絞り設定ボタン
13. ISO 設定ボタン
14. 一時停止ボタン
15. 電源ボタン
16. 送信機ディスプレイ
17. シャッター設定ダイヤル
18. カスタマイズ可能ボタン設定メニュー
19. カスタマイズ可能ボタン（BA-BH）
20. サポートリグ
21. 左レバー
22. 左ダイヤル（ジンバルピッチ）
23. フライトモードスイッチ
24. ハンドルバー
25.USB ポート（モバイルデバイス接続用）
26.HDMI A ポート（動画出力用）



折りたたんだ状態

27.CAN-BUS ポート（拡張ポート）
28.Micro USB ポート
29.SDI ポート（動画出力用）
30. 右レバー
31. 右ダイヤル（ジンバルパン）
32.AF ボタン（オートフォーカス）
33. 録画ボタン
34. シャッターボタン
35. カスタマイズ可能ボタン（C1-C4）



* 送信機は、障害物や電波干渉のないエリアで、機体の高度が 120 m のときに最大伝送距離（FCC）に達することができます。実際の最大伝送距離は、動作環境における干渉により上記の距離より少ない場合があり、実際の値は干渉の強度によって変動します。
地域の法規に準拠するため、一部の国では 5.8GHz の動作周波数は使用できません。
デュアル送信機モードについての詳細は、ユーザーマニュアルを参照してください。
充電ハブは、DJI の公式ウェブサイトから別途購入することができます。
最大稼働時間は、ラボ環境下において、スマートフォンやモニターへの電力供給なしでの測定した値で、参考値です。

Matrice 200 V2 の使用方法

1. DJI Pilot アプリのダウンロード

Google Play Store で DJI Pilot を検索するか、以下の QR コードをスキャンして、お手持ちのモバイル端末にアプリをダウンロードします。

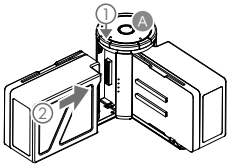
DJI Pilot アプリ

Internet 初回起動時に、ユーザーの DJI アカウントとインターネット接続が必要です。

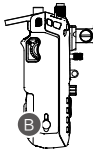
- DJI Pilot は Android 5.0 以降をサポートしています。
- DJI CRYSTALSKY™ モニターを使用する場合は、内蔵 DJI Pilot アプリのご使用をお勧めします。

2. バッテリーの充電

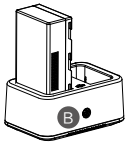
- 解除ボタンを押して、対応する充電ポートカバーを開きます。
- インテリジェント・フライトバッテリーを充電ポートに挿入して充電を開始します。
- 充電が完了したバッテリーを取り外す際は、必ず解除ボタンを押してください。



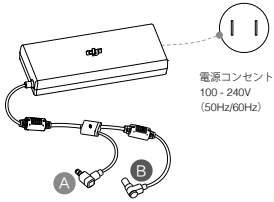
IN2CH 充電ハブを使用する場合、充電時間は約
TB55：2 時間 24 分（バッテリー 2 個）*



充電時間：
2 時間 *



WCH2 充電ハブを使用する場合、充電時間は約 1 時間 11 分（バッテリー 1 個）*



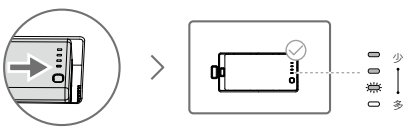
* 付属の充電器

- 充電が完了すると、インテリジェント・フライトバッテリーの LED ランプが消えて、充電ハブの LED が緑色点灯に変わります。
- 充電が完了すると、送信機のディスプレイに 100% と表示されます。
- バッテリーの充電が完了すると、充電ハブから警告音が鳴ります。充電ハブの下にあるスイッチで警告音の ON/OFF を切り替えれます。
- バッテリーを機体に取り付け、電源を入れてください。バッテリーの温度が低い状態を検知すると、バッテリーは自動的に過熱され、16 ～ 20℃の温度を維持します。
- バッテリーの寿命を延ばし、より最適に飛行できるよう、必ず 2 個のインテリジェント フライト バッテリーが同時に充電および放電されるようにしてください。

3. 送信機の準備

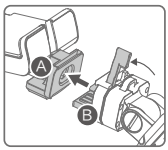
送信機用バッテリーの取り付け

バッテリーをバッテリースロットに置き、カチッと音がするまで終端へスライドさせます。

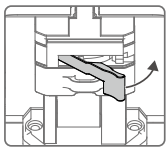


- バッテリーを取り外す前にバッテリー解除ボタンを押します。
- バッテリー残量を確認するには電源ボタンを 1 回押します。

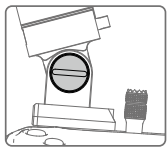
モバイル端末ホルダーの取り付け



B 部のロックが解除されていることを確認します。
B 部を A 部へ接続します。

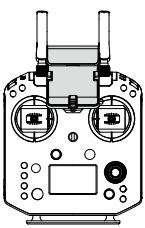


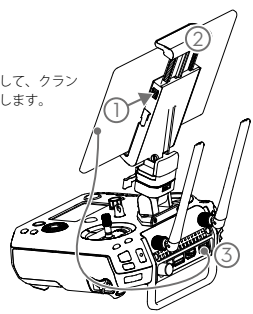
取り付けブラケットをロックします。



コインまたはドライバーを使用して、傾斜軸の締め付けを調整します。

モバイル端末の接続





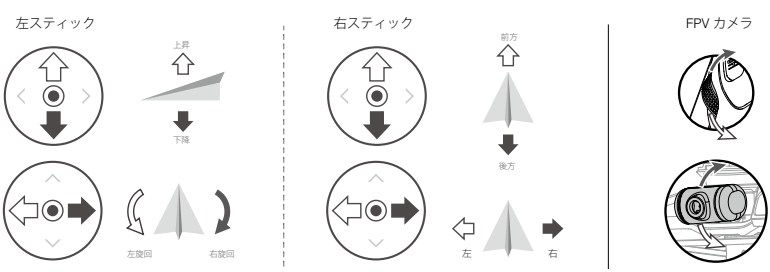
ボタンを押して、クランプを取り外します。

モバイルデバイスを取り付け、クランプを調整して固定します。

モバイル機器に USB ケーブルを接続します。

送信機の使用

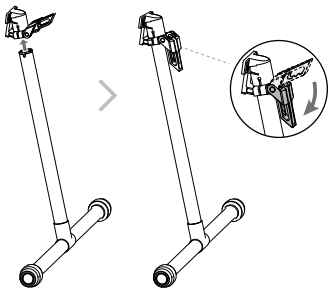
スティックモードは、初期設定ではモード 2 に設定されています。モード 2 では、左スティックで機体の高度と進行方向を、右スティックで前後左右の動きを操作します。FPV カメラを調整するには、C2 ボタンを長押しして左ダイヤルを回します。



- 送信機の接続方法と使用方法の詳細については、ユーザーマニュアルを参照してください。
- DJI Pilot アプリを使用して、スティックモードを変更したり C1 ～ C4 ボタンおよび BA ～ BH ボタンの機能をカスタマイズしたりできます。

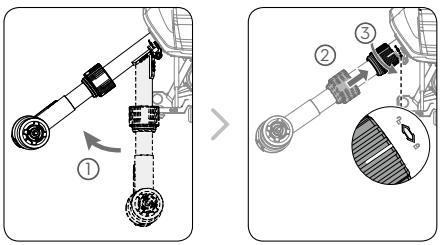
4. 機体の準備

ランディングギアの取り付け

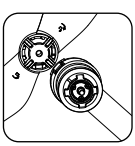


機体の展開

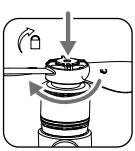
フレームアームを展開して、アームロックをフレームアームの終端までスライドし、銀色の線が ⟺ アイコンの範囲に入るまで約 90° 回します。



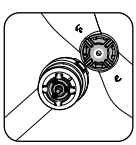
プロペラの取り付け



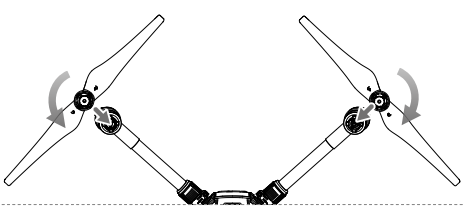
シルバーリングのないプロペラはマークのないモーターに取り付けます。



プロペラはプレートに押し付けて、固定されるまでロック方向 🔒 に回します。

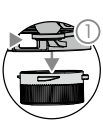


シルバーリングのあるプロペラは、同じ色のマークのあるモーターに取り付けます。



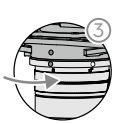
⚠ 各フライト前に、プロペラがしっかり取り付けられていることを確認してください。

ジンバルおよびカメラの取り付け

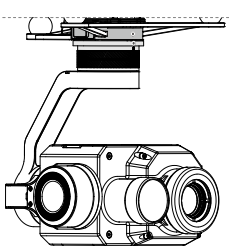


ジンバル取り外しボタンを押して、カバーを外します。

白と赤の丸を合わせてジンバルを挿入します。



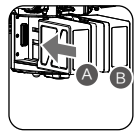
ジンバルロックをロック位置まで回します。

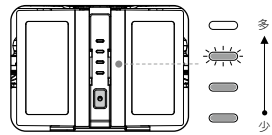


⚠ ジンバルロックを回してジンバルとカメラを取り外すときは、ジンバルの取り外しボタンを押してください。

インテリジェント・フライト・バッテリーの取り付け

バッテリーペアを挿入します。
電源ボタンを 1 回押して、バッテリー残量を確認します。
ボタンを 1 回押し、次に長押しすると、電源がオンまたはオフになります。

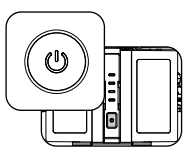




- 電力供給にバッテリーを 1 個使用する場合は、バッテリースロット B のみを使用します。この場合、機体は電源を入れることだけが可能であり、離陸はできません。
- なんらかの理由により、飛行中にバッテリーが 1 個だけしか使用できない場合は、すぐに機体を着地させ、できるだけ早くバッテリーを交換してください。
- バッテリーを外すときは、必ずバッテリー取り外しボタンを押してください。
- 付属の TB55 バッテリーを使用してください。他のタイプのバッテリーは、使用しないでください。

5. 飛行

フライトモードスイッチを最も安全な P モードに切り替えます。



送信機と機体の電源を入れます。

DJI Pilot アプリ

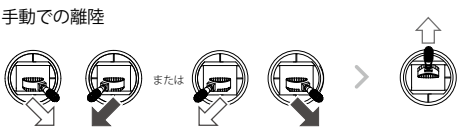
DJI Pilot アプリを起動します。

Ready to Go（GPS）

屋内を飛行させる場合、離陸前に、DJI Pilot アプリの機体ステータスバーに「Ready to Go（GPS）」または「Ready to Go（Vision）」と表示されていることを確認してください。

- CrystalSky モニターを使用している場合は、モニターの電源を入れた後、USB デバイス使用の選択を求めるポップアップウィンドウを待ち、「DJI Pilot」を選択します。そうしないと、アプリは送信機に接続できません。
- 離陸前に、必ず適切な Return-to-Home（RTH）高度を設定してください。詳細については、免責事項および安全ガイドラインを参照してください。

手動での離陸



モーター始動／停止のコンビネーションスティックコマンド

左スティックを上げて（ゆっくり）離陸

Return-to-Home（送信機）

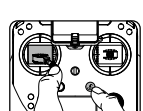
長押しすると、Return-to-Home が作動します。もう一度 RTH ボタンを押すと、Return-to-Home を中止します。

- 回転中のプロペラは危険です。近くに人がいる場合や狭い場所では、モーターを始動させないでください。
- モーターの回転中は、絶対に送信機から手を離さないようにしてください。
- 着陸後、送信機の電源を切る前に機体の電源を切ってください。

手動での着陸

地面に着くまで、左スティックを（ゆっくりと）引き下げます。
数秒間そのまま保持してから、モーターを停止します。

飛行中にモーターを停止させるには、左スティックを内角下方向に引きながら、RTH ボタンを押します。飛行中にモーターが停止すると、機体は墜落します。フライトコントローラーが深刻なエラーを検知したときに限り、飛行中にモーターが停止することがあります。



ご自身の安全と周りの人々の安全のため、基本的なフライトガイドラインを理解することが重要です。
詳細については、免責事項および安全ガイドラインを参照してください。

GEO 区域

詳細については、以下をご覧ください。
http://www.dji.com/flysafe/no-fly

仕様

- 機体（M200 V2）

寸法	広げた状態、プロペラおよびランディングギアを含む、883 × 886 × 398 mm 折りたたんだ状態、プロペラおよびランディングギアを除外する、722 × 247 × 242 mm
対角寸法	643mm
重量	約 4.69kg (TB55 バッテリー 2 個搭載)
最大離陸重量	6.14kg
最大積載量	1.45kg
動作周波数	2.4000-2.4835 GHz、5.725-5.850 GHz
EIRP	2.4 GHz: ≤ 26 dBm (FCC/NCC)、≤ 20 dBm (CE/MIC)、≤ 20 dBm (SRRC) 5.8 GHz: ≤ 26 dBm (FCC/NCC)、≤ 14 dBm (CE)、≤ 26 dBm (SRRC)
ホバリング精度（P モード、GPS 付き）	垂直：± 0.5 m または± 0.1 m（下方ビジョンシステム有効時） 水平：± 1.5 m または± 0.3 m（下方ビジョンシステム有効時）
最大角速度	ピッチ：300° / 秒、ヨー：120° / 秒
最大ピッチ角	S モード：35°、P モード：30°（前方ビジョンシステム有効時：25°）、A モード：30°
最大上昇速度	5m/ 秒
最大下降速度	3m/ 秒
最大速度	S モード /A モード：81kph、P モード：61.2kph
運用限界高度（海抜）	3000m（1760S プロペラ付き）
最大風圧抵抗	12m/ 秒
最大飛行時間（TB55）	38 分（積載物なし）、24 分（離陸重量：6.14kg）
対応する DJI ジンバル	Zenmuse X4S/X5S/X7/XT/XT2/Z30
対応するジンバル搭載	単一ジンバル、下向き
保護等級	IP43
GNSS	GPS+GLONASS
作動温度	-20 ～ 50℃

- 送信機（GL900A）

動作周波数	2.4000-2.4835 GHz、5.725-5.850 GHz
最大伝送距離（障害物、電波干渉のない場合）	FCC/NCC：8 km、CE/MIC：5 km、SRRC：5 km
EIRP	2.4 GHz: ≤ 26 dBm (FCC/NCC)、≤ 20 dBm (CE/MIC)、≤ 20 dBm (SRRC) 5.8 GHz: ≤ 26 dBm (FCC/NCC)、≤ 14 dBm (CE)、≤ 26 dBm (SRRC)
電源	拡張インテリジェントバッテリー（モデル：WB37-4920mAh-7.6V）
出力電力（最大）	13W（モニターへの電源供給なし）
USB 電源供給	1A＝5.2V（最大）
動作環境温度	-20 ～ 50℃

- 下方ビジョンシステム

対応速度	高度 2m で速度 10m/ 秒未満
対応高度	10m 未満
動作範囲	10m 未満
動作環境	地表の模様が明瞭で、適切な明るさのある状態（15 ルクス超）
超音波センサー動作範囲	0.1 ～ 5m
超音波センサー動作環境	非吸収性の固い地表（厚い屋内用カーペットは性能が低下します）

- 前方ビジョンシステム

障害物検知範囲	0.7 ～ 30m
障害物検知角度	水平方向 60°、垂直方向：54°
動作環境	地表の模様が明瞭で、適切な明るさのある状態（15 ルクス超）

- 上方赤外線検知システム

障害物検知範囲	0 ～ 5m
障害物検知角度	± 5°
作動環境	大型で拡散反射する物体（反射率 10% 超）

- インテリジェント・フライトバッテリー（TB55-7660mAh-22.8V）

容量	7,660mAh
電圧	22.8V
バッテリータイプ	LiPo 6S
電力量	174.6Wh
正味重量（単体）	約 885g
動作環境温度	-20℃～ 50℃
充電温度	5 ～ 40℃
最大充電電力	180W

- 充電器（IN2C180）

電圧	26.1V
定格出力	180W

- 充電ハブ（IN2CH）

入力電圧	26.1V
入力電流	6.9A

DJI incorporates HDMI™ technology.
The terms HDMI and HDMI High-Definition Multimedia Interface, and the HDMI Logo are trademarks or registered trademarks of HDMI Licensing LLC in the United States and other countries.

最新版は下記よりダウンロードしてください。
http://www.dji.com/matrice-200-series-v2

MATRICE と DJI は DJI の商標です。
Copyright © 2019 DJI All Rights Reserved.

※このコンテンツは予告なく変更することがあります。

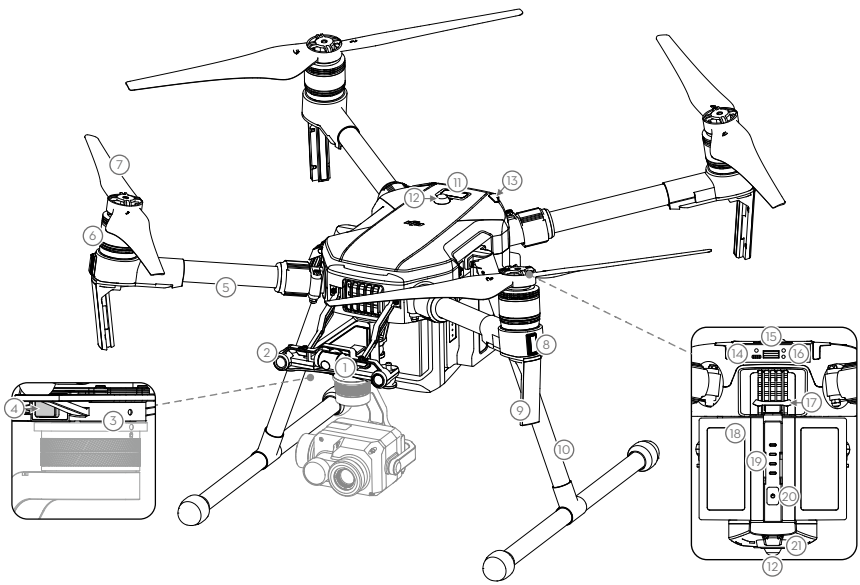
Printed in China.

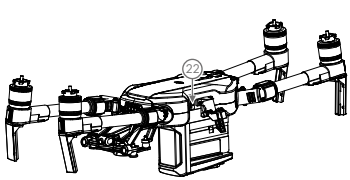
Matrice 200 V2

DJI™ MATRICE™ 200 V2(M200 V2)는 세계적 수준의 민첩성과 속도를 가진 강력한 산업용 비행 플랫폼으로 최대의 안정성을 위해 중복 기압계와 IMU가 탑재되어 있으며, 어려운 쇼트를 쉽게 촬영할 수 있는 새로운 스마트 비행 기능을 갖추고 있습니다. 기체의 시각 센서*는 실내 비행이나 GNSS를 사용할 수 없는 환경에서도 호버링 정확도를 개선해줍니다. 내장된 AirSense를 통해 주변 공역을 인지하여 안전을 확보할 수 있습니다. 이 드론의 비행 플랫폼 설계는 국제 IEC 60529 표준에 따라 IP43 등급을 받았습니다. 퀵 릴리즈 랜딩 기어와 접이식 암이 장착된 기계적 디자인으로 간편하게 운반하고 보관하고 비행을 준비할 수 있습니다. 기체의 상단과 하단의 안전 비콘을 통해 밤이나 낮은 조명 조건에서 기체를 식별할 수 있습니다. 듀얼 배터리를 이용하는 고급 전원 관리 시스템은 전력 공급을 보장하고 비행 안전성을 향상해줍니다. 페이로드 없이 M200 V2은 표준 배터리(TB55)로 최대 38분의 비행 시간을 갖습니다.*

M200 V2은 DJI의 DGC2.0 커넥터 짐벌과 호환됩니다.* 본 매뉴얼은 DJI ZENMUSE™ XT 2를 예로 들어 M200 V2의 놀라운 기능을 설명합니다.

KR





접은 상태

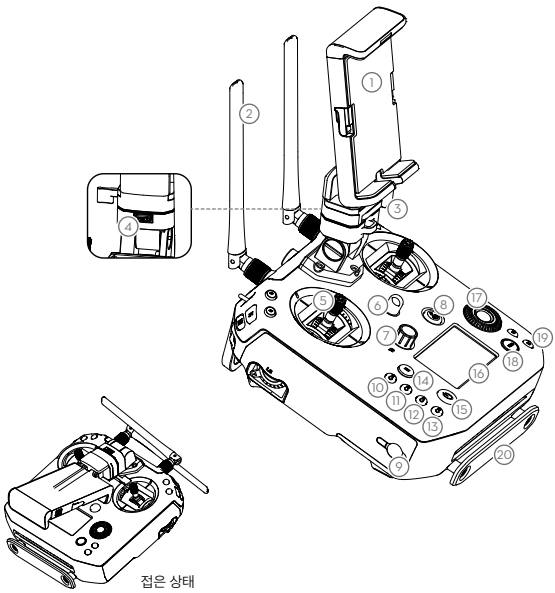
1. FPV 카메라
2. 전방 비전 시스템
3. DJI 짐벌 커넥터 V2.0 (DGC2.0)
4. 짐벌 및 카메라 분리 버튼
5. 프레임 암
6. 모터
7. 프로펠러
8. ESC LED
9. 전송 안테나
10. 랜딩 기어
11. 상향 적외선 센서
12. 비콘
13. 기체 상태 표시등
14. USB 모드 스위치
15. USB 포트
16. 연동 버튼 및 표시등
17. 배터리 분리 버튼
18. 인텔리전트 플라이트 배터리
19. 배터리 잔량 표시기
20. 전원 버튼
21. 하향 비전 시스템
22. microSD 카드 슬롯

* 비전 및 적외선 감지 시스템은 주변 환경의 영향을 받습니다. 자세한 내용은 고지사항 및 안전 가이드를 참조하십시오.
최대 작동 시간은 실험실 환경에서 테스트되었습니다. 성능은 지역 조건에 따라 다를 수 있습니다.
짐벌은 공식 DJI 웹 사이트에서 별도로 구매할 수 있습니다.
기체 케이스를 분해하지 마십시오. 분해 시 보증이 적용되지 않습니다.

Cendence S 조종기

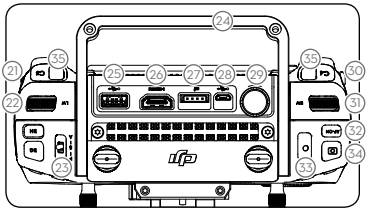
CENDENCE™ S 조종기는 DJI OCUSYNC™ 2.0 기술을 탑재하여 최대 전송 거리 8km를 지원합니다.* 기체를 비행하는 동안, 정확하고 즉각적인 비행 경험을 위해 페어링된 장치의 DJI Pilot 앱에서 직접 실시간 HD 뷰를 볼 수 있습니다. 듀얼 주파수* 지원으로 더 안정적인 HD 비디오 다운링크가 가능합니다. 듀얼 조종기 모드에서는 두 대의 조종기가 최대 200m 떨어져 있더라도 기체와 카메라를 별도로 제어합니다.*

조종기는 WB37 인텔리전트 배터리와 함께 작동합니다. 이 배터리는 표준 충전기를 사용하는 경우 충전 포트를 통해 약 2시간 내에 완전히 충전할 수 있으며 인텔리전트 배터리 충전 허브*를 사용하는 경우에는 약 1시간 11분 내에 완전히 충전할 수 있습니다. 조종기의 최대 작동 시간은 약 4시간입니다.*



1. 모바일 기기 홀더
2. 안테나
3. 모니터 마운팅 브래킷
4. USB 포트(Reserved 포트)
5. 제어 스틱
6. 스트랩 후크
7. 초점 조정 손잡이
8. 리턴 투 홈(RTH) 버튼
9. 전원 포트
10. EV 설정 버튼
11. 셔터 설정 버튼
12. 조리개 설정 버튼
13. ISO 설정 버튼
14. 일시 정지 버튼
15. 전원 버튼
16. 조종기 디스플레이
17. 카메라 설정 다이얼
18. 사용자 정의 버튼 설정 메뉴
19. 사용자 정의 버튼(BA-BH)
20. 서포트 리그
21. 좌측 레버
22. 좌측 다이얼(짐벌 피치)
23. 비행 모드 전환
24. 핸들 바
25. USB 포트
    (모바일 기기 연결용)
26. HDMI A 포트(동영상 출력용)

27. CAN 버스 포트(확장 포트)
28. Micro USB 포트
29. SDI 포트(동영상 출력용)
30. 우측 레버
31. 우측 다이얼(짐벌 팬)
32. AF 버튼(자동 초점)
33. 녹화 버튼
34. 셔터 버튼
35. 사용자 정의 버튼(C1-C4)



* 조종기는 전자기 간섭이 없는 확 트인 넓은 지역의 약 120m 고도에서 최대 전송 거리(FCC)에 도달할 수 있습니다. 실제 최대 전송 거리는 작동 환경에서 간섭으로 인해 위에 언급된 거리보다 작을 수 있으며 실제 값은 간섭 강도에 따라 변동됩니다.
지역 규정을 준수하기 위해 일부 국가 및 지역에서는 5.8GHz 주파수를 사용할 수 없습니다.
듀얼 조종기 모드에 대한 자세한 내용은 사용자 매뉴얼을 참조하십시오.
충전 허브는 공식 DJI 웹 사이트에서 별도로 구매할 수 있습니다.
최대 작동 시간은 스마트 장치 또는 모니터에 전력을 공급하지 않고 실험실 환경에서 참고용으로만 추정된 것입니다.

1. DJI Pilot 앱 다운로드

Google Play 스토어에서 DJI Pilot을 검색하거나 아래의 QR 코드를 스캔하여 모바일 장치에 앱을 다운로드합니다.

DJI Pilot 앱

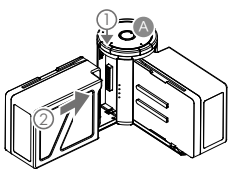
Internet 처음 활성화하는 경우 DJI 계정 및 인터넷 연결이 필요합니다.

- DJI Pilot은 Android 5.0 이상을 지원합니다.
- DJI CRYSTALSKY™ 모니터를 사용하는 경우 내장된 DJI Pilot 앱을 사용하는 것이 좋습니다.

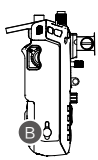
KR

2. 배터리 충전

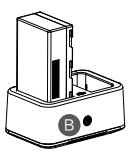
- 분리 버튼을 누르고 해당하는 충전 포트 덮개를 엽니다.
- 인텔리전트 플라이트 배터리를 충전 포트에 삽입하면 충전이 시작됩니다.
- 완전히 충전된 배터리를 제거할 때는 반드시 분리 버튼을 누르십시오.



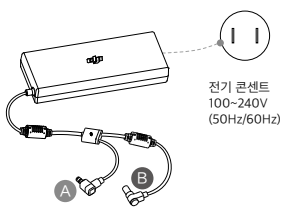
IN2CH 충전 허브를 사용하면 충전 시간은 약 TB55: 2시간 24분(배터리 2개)입니다*



충전 시간: 2시간*



WCH2 충전 허브를 사용하면 충전 시간은 약 1시간 11분(배터리 1개)입니다.*



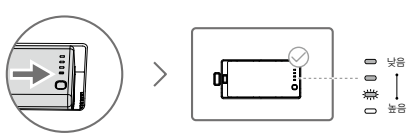
*제공된 충전기

- 충전이 완료되면 인텔리전트 플라이트 배터리의 LED 등이 꺼지고 충전 허브에 있는 LED가 녹색으로 유지됩니다.
- 충전이 완료되면 조종기의 디스플레이에 100%가 표시됩니다.
- 배터리가 완전히 충전되면 충전 허브에서 알림음이 울립니다. 허브 아래에 있는 스위치를 전환하여 이 알림음을 켜거나 끌 수 있습니다.
- 기체에 배터리를 장착하고 전원을 켭니다. 낮은 배터리 온도가 감지되면 배터리가 자동으로 발열하여 16° ~ 20°C 사이의 온도를 유지합니다.
- 배터리 서비스 수명 연장과 더 나은 비행 경험을 위해 두 개의 인텔리전트 플라이트 배터리를 동시에 충전하고 방전하시기 바랍니다.

3. 조종기 준비

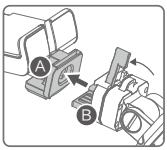
조종기 배터리 장착

배터리를 배터리 슬롯에 넣고 딸깍 소리가 날 때까지 끝까지 밀어 넣습니다.

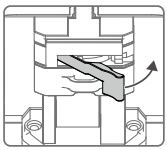


- 배터리를 제거하기 전에 배터리 분리 버튼을 누르십시오.
- 배터리 잔량 버튼을 한 번 눌러 배터리 잔량을 확인합니다.

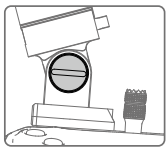
모바일 기기 홀더 장착



B 부분의 잠금이 해제되었는지 확인합니다. B 부분을 A 부분에 연결합니다.

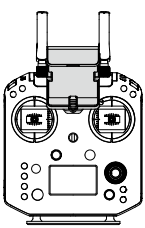


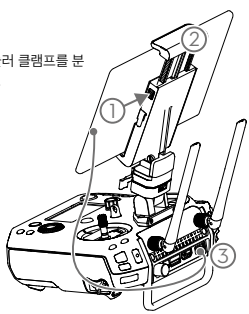
마운팅 브래킷을 잠급니다.



틸트축의 조임을 조절하기 위해 포함된 드라이버나 동전을 사용하십시오.

모바일 장치 연결





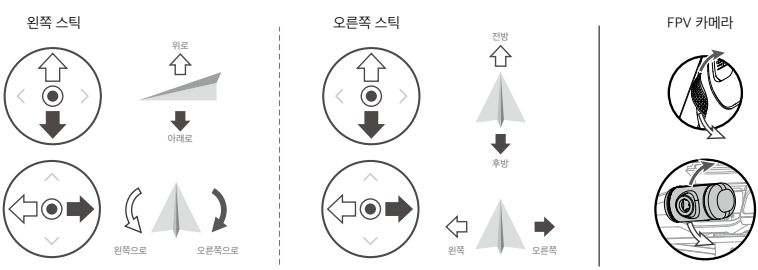
버튼을 눌러 클램프를 분리합니다.

모바일 기기를 장착하고 클램프를 조정하여 단단히 고정합니다.

USB 케이블을 사용하여 모바일 기기를 연결합니다.

조종기 사용

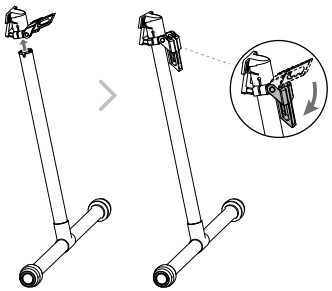
스틱 모드는 기본적으로 모드 2로 설정되어 있습니다. 모드 2에서 왼쪽 스틱은 기체의 고도 및 방향을 제어하고 오른쪽 스틱은 기체의 전진, 후진, 및 횡적 이동을 제어합니다. FPV 카메라를 조정하려면 C2 버튼을 길게 누르고 좌측 다이얼을 돌리십시오.



- 조종기 연결 및 사용 방법에 대한 자세한 정보는 사용자 매뉴얼을 참조하십시오.
- DJI Pilot 앱에서 스틱 모드를 변경하고 C1-C4 및 BA-BH 버튼 기능을 사용자 정의할 수 있습니다.

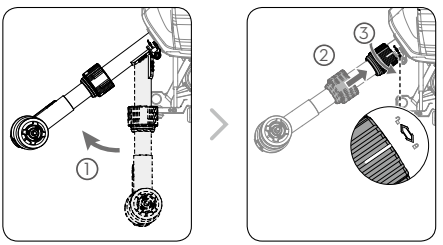
4. 기체 준비

랜딩 기어 장착

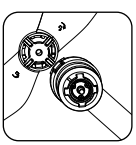


기체 펴기

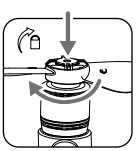
프레임 암을 펴고 암 잠금 장치를 프레임 암으로 민 다음 은색 선이 ⟺ 아이콘의 범위 내에 위치할 때까지 약 90° 정도 돌립니다.



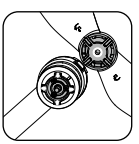
프로펠러 장착



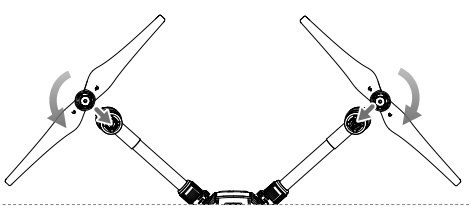
은색 링이 없는 프로펠러는 표시가 없는 모터에 설치해야 합니다.



프로펠러를 아래쪽으로 눌러 마운팅 플레이트에 끼우고 단단히 고정될 때까지 잠금 방향으로 🔒 돌립니다.



은색 링이 있는 프로펠러는 같은 색상 표시가 있는 모터에 설치해야 합니다.



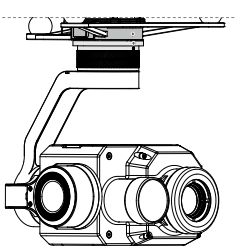
⚠ 각 비행 전에 프로펠러가 단단히 고정되어 있는지 확인하십시오.

짐벌 및 카메라 장착

짐벌 분리 버튼을 눌러 덮개를 분리합니다.

흰색 및 빨간색 점을 맞추고 짐벌을 끼웁니다.

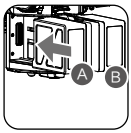
짐벌 잠금 장치를 잠금 위치로 돌립니다.

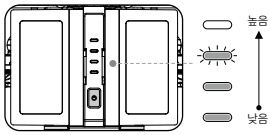


⚠ 짐벌 잠금 장치를 돌려 짐벌 및 카메라를 분리할 때는 짐벌 분리 버튼을 눌러야 합니다. 다음 설치를 위해 짐벌을 분리할 때는 짐벌 잠금 장치를 완전히 돌려야 합니다.

인텔리전트 플라이트 배터리 장착

배터리 페어를 삽입합니다.
전원 버튼을 한 번 눌러 배터리 잔량을 확인합니다.
한 번 누른 다음 다시 길게 누르면 켜지거나 꺼집니다.



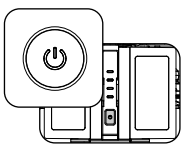


- 한 개의 배터리를 사용하여 전력을 공급할 때는 배터리 슬롯 B만 사용하십시오. 이 경우 기체는 전력이 공급될 수 있지만 이륙할 수 없습니다.
- 어떤 이유로든 비행 중 배터리 한 개만 사용할 수 있는 경우, 즉시 기체를 착륙시키고 배터리를 최대한 빨리 교체합니다.
- 배터리를 제거할 때는 배터리 제거 버튼을 눌러야 합니다.
- 포함된 TB55 배터리를 사용하십시오. 다른 종류의 배터리를 사용하지 마십시오.

KR

5. 비행

비행 모드 스위치를 가장 안전한 P 모드로 전환합니다.



조종기와 기체 전원을 켭니다.

DJI Pilot 앱을 시작합니다.

Ready to Go (GPS)

이륙하기 전에 DJI Pilot 앱의 기체 상태 표시줄에 'Ready to Go(GPS)' 또는 실내 비행의 경우 'Ready to Go(Vision)'가 표시되는지 확인합니다.

- CrystalSky 모니터를 사용하는 경우 모니터가 켜진 후, USB 장치 용도를 묻는 팝업 창을 기다렸다가 "DJI Pilot"을 선택합니다. 그렇지 않으면 앱을 조종기에 연결할 수 없습니다.
- 이륙하기 전에 항상 적절한 RTH 고도를 설정하십시오. 자세한 내용은 고지 사항 및 안전 가이드를 참조하십시오.

수동 이륙

스틱 조합 명령으로 모터를 시동/중지합니다.

왼쪽 스틱을 천천히 위로 올려 이륙

리턴 투 홈(RC)

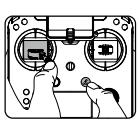
기체가 홈 포인트로 돌아옵니다.
길게 누르면 RTH 절차가 시작됩니다. 취소하려면 다시 누릅니다.

- 회전하는 프로펠러는 위험할 수 있습니다. 좁은 공간에서나 사람이 근처에 있을 때에는 모터를 작동시키지 마십시오.
- 모터가 계속 돌아가는 동안에는 조종기를 항상 손에 잡고 있으십시오.
- 착륙 후에는 먼저 기체의 전원을 끈 다음에 조종기를 끄십시오.

수동 착륙

지면에 닿을 때까지 왼쪽 스틱을 천천히 아래로 내립니다.
몇 초 동안 유지하면 모터가 중지됩니다.

비행 중에 모터를 중지하려면 왼쪽 스틱을 안쪽 아래 모서리로 당기면서 동시에 RTH 버튼을 누릅니다. 비행 중 모터를 중지하면 기체가 추락하게 됩니다. 비행 컨트롤러에서 심각한 오류를 감지한 경우에만 비행 도중에 모터를 중지할 수 있습니다.



조종사와 주변의 안전을 위해 기본 비행 지침을 반드시 숙지해야 합니다.
자세한 내용은 고지 사항 및 안전 가이드를 참조하십시오.

GEO 구역

자세히 알아보기:
http://flysafe.dji.com/no-fly

사양

KR

- 기체(M200 V2)

치수	펼쳐짐, 프로펠러 및 랜딩 기어가 포함됨, 883×886×398mm 접힘, 프로펠러 및 랜딩 기어가 제외됨, 722×247×242mm
대각선 휠베이스	643mm
중량	약 4.69kg(TB55 배터리 2개 포함)
최대 이륙 중량	6.14kg
최대 유효 탑재 중량	1.45kg
작동 주파수	2.4000~2.4835GHz, 5.725~5.850GHz
EIRP	2.4GHz: ≤26dBm(FCC/NCC), ≤20dBm(CE/MIC), ≤20dBm (SRRC) 5.8GHz: ≤26dBm(FCC/NCC), ≤14dBm(CE), ≤26dBm (SRRC)
호버링 정확도(P 모드, GPS 사용)	수직: ±0.5m(±1.64피트) 또는 ±0.1m(±0.33피트, 하향 비전 시스템 활성화) 수평: ±1.5m(±4.92피트) 또는 ±0.3m(±0.98피트, 하향 비전 시스템 활성화)
최대 각속도	피치: 300°/s, 요잉: 120°/s
최대 피치 각도	S 모드: 35°, P 모드: 30°(전방 비전 시스템 작동 시: 25°), A 모드: 30°
최대 상승 속도	5m/초(16.4ft/s)
최대 하강 속도(수직)	3m/초(9.8ft/s)
최대 속도	S 모드/A 모드: 81km/h, P 모드: 61.2km/h
최대 실용 상승 한계 고도	3000m(9842피트, 1760S 프로펠러 장착 시)
최대 바람 저항	12m/초(39.4ft/s)
최대 비행 시간(TB55)	38(탑재 중량 없음), 24분(이륙 중량: 6.14kg)
지원되는 DJI 짐벌	Zenmuse X4S/X5S/X7/XT/XT2/Z30
지원되는 짐벌 장착	짐벌 1개, 하방
IP 등급	IP43
GNSS	GPS+GLONASS
작동 온도	-20°~50°C(-4°~122°F)

- 조종기(GL900A)

작동 주파수	2.4000~2.4835GHz, 5.725~5.850GHz
최대 전송 거리 (장애물과 간섭이 없을 시)	FCC/NCC: 8km, CE/MIC: 5km, SRRC: 5km
EIRP	2.4GHz: ≤26dBm(FCC/NCC), ≤20dBm(CE/MIC), ≤20dBm(SRRC) 5.8GHz: ≤26dBm(FCC/NCC), ≤14dBm(CE), ≤26dBm(SRRC)
전원 공급 장치	확장 인텔리전트 배터리(모델: WB37-4920mAh-7.6V)
출력 전원(최대)	13W(모니터로 전원 공급 없음)
USB 전원 공급 장치	1A ⎓ 5.2V(최대)
작동 온도	-20°~50°C(-4°~122°F)

- 하향 비전 시스템

속도 범위	2m(6.56피트) 높이에서 10m/초(32.8ft/s) 미만
고도 범위	10m(32.8피트) 미만
작동 범위	10m(32.8피트) 미만
작동 환경	선명한 패턴이 있는 표면 및 적당한 조명(15럭스 초과)
초음파 센서 작동 범위	0.1~5m(0.33~16.4피트)
초음파 센서 작동 환경	비흡수 자재, 단단한 표면(실내에 두꺼운 카펫이 있으면 성능이 감소함)

- 전방 비전 시스템

장애물 감지 범위	0.7~30m(2.3~98.4피트)
FOV	수평: 60°, 수직: 54°
작동 환경	선명한 패턴이 있는 표면 및 적당한 조명(15럭스 초과)

- 상향 적외선 감지 시스템

장애물 감지 범위	0~5m(0~16.4피트)
FOV	±5°
작동 환경	크고 확산 반사가 일어나는 장애물(반사율 10% 초과)

- 인텔리전트 플라이트 배터리 (TB55-7660mAh-22.8V)

용량	7660mAh
전압	22.8V
배터리 유형	LiPo 6S
에너지	174.6Wh
순중량(제품 하나)	약 885g
작동 온도	-20°~50°C(-4°~122°F)
충전 온도	5°~40°C(41°~104°F)
최대 충전 전력	180W

- 충전기(IN2C180)

전압	26.1V
정격 출력	180W

- 충전 허브(IN2CH)

입력 전압	26.1V
입력 전류	6.9A

DJI incorporates HDMI™ technology.
The terms HDMI and HDMI High-Definition Multimedia Interface, and the HDMI Logo are trademarks or registered trademarks of HDMI Licensing LLC in the United States and other countries.

최신 버전은 다음 웹사이트에서 다운로드하십시오.
http://www.dji.com/matrice-200-series-v2

※ 본 내용은 사전 고지 없이 변경될 수 있습니다.

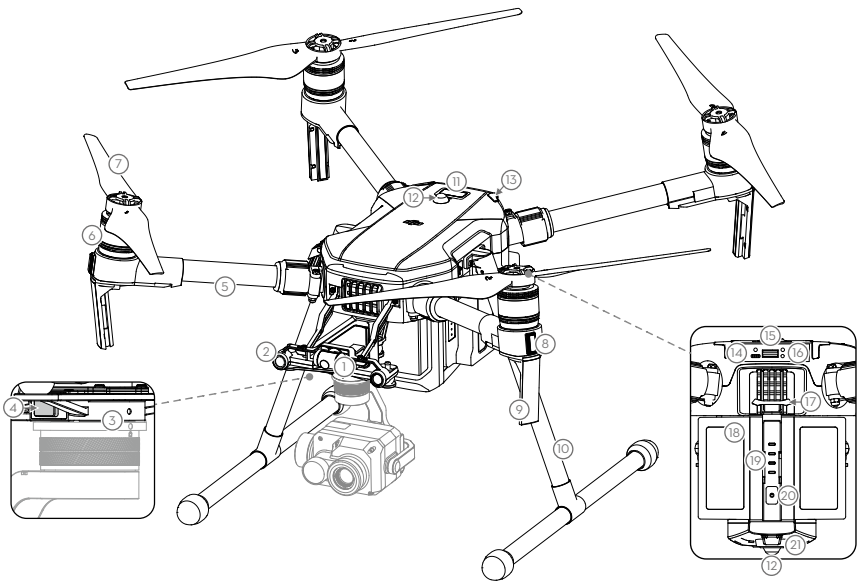
MATRICE 및 DJI는 DJI의 상표입니다.
Copyright © 2019 DJI All Rights Reserved.

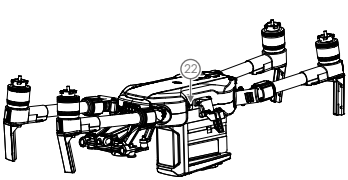
Printed in China.

Matrice 200 V2

Die DJI™ MATRICE™ 200 V2 (M200 V2) ist eine leistungsfähige industrietaugliche Flugplattform mit erstklassiger Agilität und Geschwindigkeit, extrem zuverlässigen Luftdruckmesser- und IMU-Modulen und intelligenten Flugfunktionen, mit denen komplexe Aufnahmen mit Leichtigkeit gelingen. Die Sichtsensoren* des Fluggerätes ermöglichen einen präziseren Schwebeflug sogar bei Flügen im Inneren oder in Umgebungen ohne GNSS-Empfang. Das eingebaute AirSense-System macht Sie auf den umgebenden Luftraum aufmerksam und steigert somit die Sicherheit. Die neue Konstruktion des Flugrahmens bietet die Schutzklasse IP43, gemäß IEC Standard 60529. Durch den mechanischen Aufbau kann das Fluggerät – zusammen mit dem Schnellverschlusslandegestell und den angebauten Faltarmen – einfach und schnell transportiert, verstaut und für den Flug vorbereitet werden. Die Kollisionswarnlichter an der Ober- und Unterseite des Fluggeräts ermöglichen es, das Fluggerät bei Nacht oder schlechten Lichtverhältnissen einfach zu identifizieren. Ein fortschrittliches Energieverwaltungssystem sorgt in Verbindung mit zwei Akkus für die Stromversorgung und erhöht die Flugsicherheit. Ohne Nutzlast erreicht die M200 V2 mit Standardakkus (TB55) eine Flugzeit von bis zu 38 Minuten. *

Die M200 V2 ist mit vielen DJI Gimbals mit DJI Gimbalbajonett v2.0 (DGC2.0) kompatibel.* Dieses Handbuch verwendet die DJI ZENMUSE™ XT 2 als ein Beispiel zur Veranschaulichung der wichtigen Funktionen der M200 V2.





Zusammengeklappt

1. FPV-Kamera
2. Vorwärtsgerichtetes Sichtsystem
3. DJI Gimbal-Anschluss V2.0 (DGC2.0)
4. Gimbal- und Kamera-Freigabetaste
5. Rahmenträger
6. Motoren
7. Propeller
8. ESC-LEDs
9. Übertragungsantennen
10. Landegestell
11. Nach oben gerichteter Infrarotsensor
12. Kollisionswarnlichter
13. Statusindikatoren des Fluggerätes
14. USB-Modusschalter
15. USB-Anschluss
16. Kopplungstaste und Anzeige
17. Akkuentnahmetaste
18. Intelligent Flight Batteries
19. Akkuladezustandsanzeige
20. Ein/Aus-Taste
21. Abwärtsgerichtetes Sichtsystem
22. microSD-Karteneingang

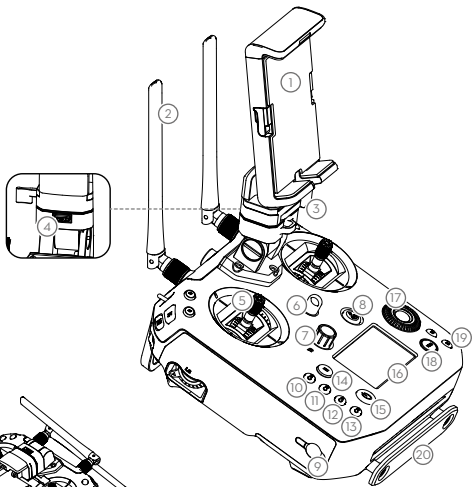
* Die Sicht- und Infrarotsensoren reagieren empfindlich auf Umgebungsbedingungen. Lesen Sie den Haftungsausschluss und die Sicherheitsrichtlinien, um mehr zu erfahren.
Bitte beachten Sie, dass die maximale Flugzeit immer bei idealen Flugbedingungen gemessen wird. Die tatsächliche Flugzeit variiert abhängig von unterschiedlichen Umweltbedingungen.
Gimbals können separat von der offiziellen DJI-Website erworben werden.
Bauen Sie das Fluggerätegehäuse NICHT auseinander. Andernfalls erlischt die Garantie.

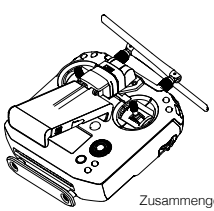
Cendence S-Fernsteuerung

Die CENDENCE™ S-Fernsteuerung verfügt über die OCUSYNC™ 2.0-Technologie von DJI für eine maximale Übertragungsreichweite von bis zu 8 km.* Während des Fluges haben Sie direkt in der DJI Pilot App eine Live-HD-Ansicht des gekoppelten Geräts für ein präzises und reaktionsschnelles Flugerlebnis. Aufgrund der Übertragung auf zwei Frequenzbändern* ist die HD-Video-Übertragung äußerst stabil. Im Betrieb mit zwei Fernsteuerungen werden Fluggerät und Kamera von zwei Fernsteuerungen separat gesteuert, selbst wenn die Fernsteuerungen bis zu 200 m voneinander entfernt sind.*

Die Fernsteuerung verfügt über eine WB37 Intelligent Battery, die über den Ladeanschluss mit einem Standard-Ladegerät innerhalb von ungefähr 2 Stunden oder mit der Intelligent Battery Akkuladestation* innerhalb von ungefähr 1 Stunde und 11 Minuten vollständig aufgeladen werden kann. Die maximale Akkulaufzeit der Fernsteuerung beträgt ca. 4 Stunden.*

DE

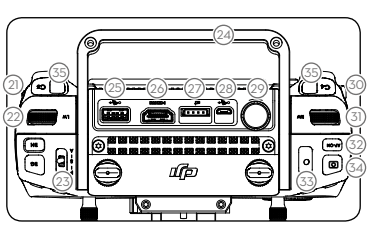




Zusammengeklappt

1. Mobilgerätehalter
2. Antennen
3. Monitorhalterung
4. USB-Anschluss (noch nicht in Benutzung)
5. Steuerhebel
6. Gurthaken
7. Fokusjustierknauf
8. Rückkehrtaste (RTH)
9. Stromanschluss
10. EV-Einstellungstaste
11. Belichtungseinstellungstaste
12. Blendeneinstellungstaste
13. ISO-Einstellungstaste
14. Pausetaste
15. Ein/Aus-Taste
16. Display der Fernsteuerung
17. Kamera Einstellungsrädchen
18. Einstellmenü für frei belegbare Taste
19. Frei belegbare Tasten (BA-BH)
20. Abstandshalterung
21. Linker Hebel
22. Linkes Rädchen (Gimbal-Neigung)
23. Flugmodusschalter
24. Haltegriff
25. USB-Anschluss (zur Verbindung von Mobilgeräten)
26. HDMI A-Anschluss (für Videoausgang)

27. CAN-Bus-Anschluss (erweiterter Anschluss)
28. Micro-USB-Anschluss
29. SDI-Anschluss (für Videoausgang)
30. Rechter Hebel
31. Rechtes Rädchen (Gimbal-Schwenk)
32. AF-Taste (Auto-Fokus)
33. Videotaste
34. Fototaste
35. Frei belegbare Tasten (C1-C4)



* Die Fernsteuerung erreicht ihre maximale Übertragungsreichweite (FCC-konform) bei einer Flughöhe von ca. 120 Metern und in einer Umgebung ohne Hindernisse und elektromagnetische Störquellen. Die tatsächliche maximale Übertragungsreichweite kann aufgrund von Interferenzen in der Betriebsumgebung geringer als die oben erwähnte Entfernung sein, und der tatsächliche Wert schwankt entsprechend der Stärke der Interferenz.
Wegen gesetzlicher Bestimmungen ist die 5,8-GHz-Frequenz in einigen Ländern und Regionen nicht verfügbar.
Weitere Informationen zum Betrieb mit zwei Fernsteuerungen erhalten Sie in der Bedienungsanleitung.
Die Akkuladestation kann separat von der offiziellen Webseite des DJI Stores erworben werden.
Die maximale Akkulaufzeit wird in einer Laborumgebung ermittelt, ohne dass ein Mobilgerät oder ein Monitor mit Strom versorgt wird.

Matrice 200 V2 verwenden

1. Downloaden der DJI Pilot App

Suchen Sie im App Store oder im Google Play Store nach DJI Pilot oder scannen Sie den QR-Code, um die App auf Ihr Mobilgerät herunterzuladen.

„DJI Pilot"-App

Internet

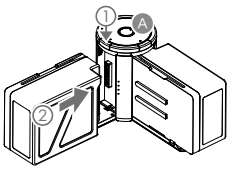
Für die erste Aktivierung benötigen Sie ein DJI-Benutzerkonto und eine Internetverbindung.

- DJI Pilot unterstützt Android 5.0 oder höher.
- Bei Verwendung eines DJI CRYSTALSKY™-Monitors wird empfohlen, die integrierte DJI Pilot-App zu verwenden.

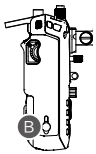
DE

2. Die Akkus laden

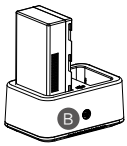
- Drücken Sie die Entriegelungstaste, und öffnen Sie die Abdeckung des passenden Ladeanschlusses.
- Stecken Sie die Intelligent Flight Battery in den Ladesockel, um den Ladevorgang zu starten.
- Betätigen Sie die Freigabetaste, wenn Sie den voll geladenen Akku entnehmen.



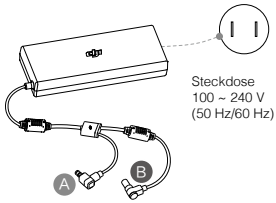
Mit der IN2CH Akkuladestation, beträgt die Ladezeit etwa TB55: 2 Stunde und 24 Minuten (zwei Akkus)*



Ladezeit: 2 Stunden*



Mit der WCH2 Akkuladestation, beträgt die Ladezeit etwa 1 Stunde und 11 Minuten (ein Akkus)*



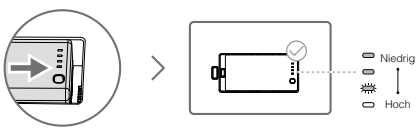
*mitgeliefertes Ladegerät

- Bei voller Ladung erlöschen die LEDs an der Intelligent Flight Battery und der Fernsteuerung, und die LED am Mehrfachladegerät leuchtet durchgehend grün.
- Bei voller Ladung wird auf dem Display der Fernsteuerung „100%" angezeigt.
- An der Akkuladestation ertönt ein Signal, wenn der Akku vollständig aufgeladen ist. Das Signal kann mit dem Schalter an der Unterseite ein- oder ausgeschaltet werden.
- Setzen Sie den Akku in die Drohne ein und schalten Sie diese ein. Sollte eine niedrige Akkutemperatur festgestellt werden, erwärmt sich der Akku selbstständig und hält die Temperatur zwischen 16 und 20 °C.
- Stellen Sie sicher, dass zwei Intelligent Flight Batteries simultan geladen und entladen werden, um die Lebensdauer der Akkus zu verlängern und ein insgesamt besseres Flugerlebnis zu haben.

3. Fernsteuerung vorbereiten

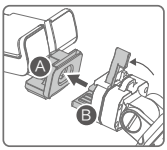
Akku der Fernsteuerung einsetzen

Setzen Sie den Akku in das Akkufach, und schieben Sie ihn vollständig ein, bis Sie ein Klicken hören.

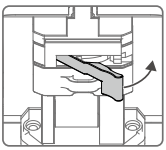


- Betätigen Sie die Akkufreigabetaste, bevor Sie den Akku entnehmen.
- Drücken Sie die Akkuladestandstaste einmal, um den Ladestand zu prüfen.

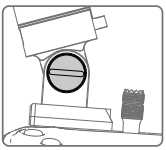
Mobilgerätehalter montieren



Stellen Sie sicher, dass Teil B verriegelt ist. Verbinden Sie Teil B und Teil A.



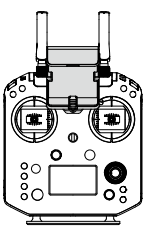
Verriegeln Sie die Montageklammer.

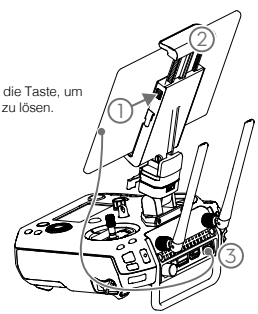


Verwenden Sie eine Münze oder den mitgelieferten Schraubendreher, um die Festigkeit der Neigungsachse einzustellen.

DE

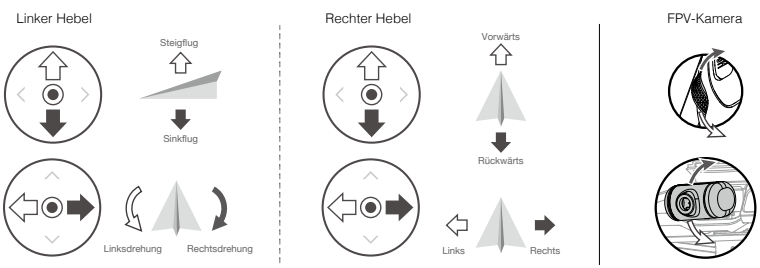
Anschließen des Mobilgeräts





Vorbereitung der Fernsteuerung

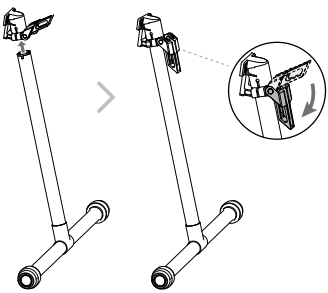
Die Fernsteuerung befindet sich standardmäßig im Modus 2. Im Modus 2 steuern Sie mit dem linken Steuerhebel die Höhe und Flugrichtung des Fluggeräts, und mit dem rechten Steuerhebel steuern Sie ihre Vorwärts-, Rückwärts-, Links- oder Rechtsbewegung. Um die FPV-Kamera einzustellen, halten Sie die C2-Taste gedrückt, und drehen Sie das linke Rädchen.



- Weitere Informationen zu Anschluss und Benutzung der Fernsteuerung erhalten Sie in der Bedienungsanleitung.
- Sie können den Fernsteuerungsmodus und die Funktion der Tasten C1-C4 und BA-BH in der „DJI Pilot "-App einstellen.

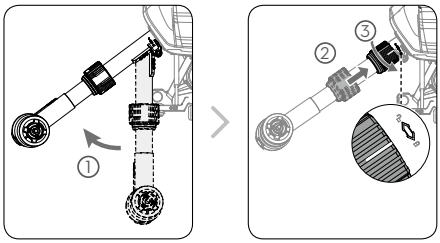
4. Fluggerät vorbereiten

Landegestell anbauen

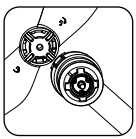


Das Fluggerät ausklappen

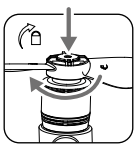
Klappen Sie den Rahmenträger aus, schieben Sie die Trägersperre zum Ende des Trägers, und drehen Sie sie um ca. 90°, bis der silberne Strich im Bereich des Symbols liegt.



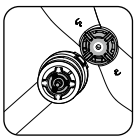
Die Propeller montieren



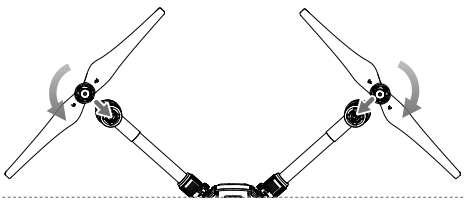
Propeller ohne silberne Ringe sollten bei Motoren ohne Markierung eingesetzt werden.



Drücken Sie den Propeller auf die Befestigungsplatte, und drehen Sie ihn in die Verriegelungsrichtung , bis er fest sitzt.



Propeller mit silbernen Ringen sollten bei Motoren mit gleichfarbiger Markierung eingesetzt werden.



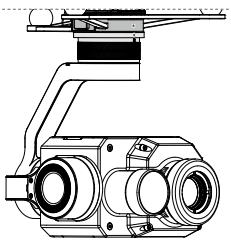
Stellen Sie vor jedem Flug sicher, dass die Propeller fest sitzen.

Gimbal und Kamera montieren

Drücken Sie die Gimbal-Freigabetaste, um die Abdeckung zu entfernen.

Bringen Sie die weißen und roten Punkte in Flucht, und setzen Sie das Gimbal ein.

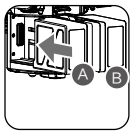
Drehen Sie die Gimbal-Arretierung in die verriegelte Position

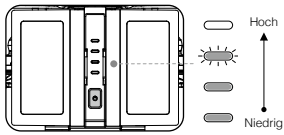


Drücken Sie die Gimbal-Freigabetaste, wenn Sie die Gimbal-Arretierung drehen, um den Gimbal und die Kamera zu entfernen. Die Gimbal-Arretierung muss vorsichtig gedreht werden, wenn der Gimbal für die nächste Installation entfernt wird.

Intelligent Flight Battery einsetzen

Setzen Sie die beiden Akkus ein.
Drücken Sie die Ein-/Aus-Taste einmal, um den Ladestand zu prüfen.
Drücken Sie die Taste noch einmal, und halten Sie sie gedrückt, um das Gerät auszuschalten.



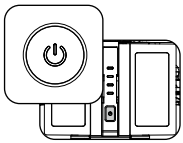


- Wenn Sie nur einen Akku für die Stromversorgung nutzen, verwenden Sie das Akkufach B. In diesem Fall kann das Fluggerät lediglich eingeschaltet werden, aber nicht abheben.
- Wenn aus irgendeinem Grund während des Fluges nur ein Akku verfügbar ist, landen Sie das Fluggerät sofort und tauschen Sie die Akkus so bald wie möglich aus.
- Drücken Sie die Akku-Entriegelungstaste, wenn Sie den Akku entnehmen.
- Vergewissern Sie sich, dass Sie die mitgelieferten TB55-Akkus verwenden. Verwenden Sie KEINE anderen Akkutypen.

DE

5. Flug

Stellen Sie den Flugmodusschalter auf den sichersten P-Modus.



Schalten Sie die Fernsteuerung und die Drohne ein.

DJI Pilot App

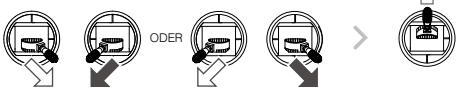
Starten Sie die DJI Pilot App.

Ready to Go (GPS)

Vergewissern Sie sich vor dem Losfliegen, dass die Fluggerät-Statusleiste in der „DJI Pilot"-App entweder „Ready to Go (GPS)" oder bei Innenflügen „Ready to Go (Vision)" anzeigt.

- Wenn Sie einen CrystalSky-Monitor verwenden, warten Sie nach dem Einschalten des Monitors auf ein Popup-Fenster, welches Sie zur App-Auswahl für ein eingestecktes USB-Gerät auffordert, wählen Sie dann „DJI Pilot". Andernfalls kann die App nicht mit der Fernsteuerung kommunizieren.
- Stellen Sie immer eine großzügige Höhe für die Rückkehrfunktion ein. Im Haftungsausschluss und den Sicherheitsvorschriften finden Sie nähere Informationen.

Manuelles Starten



Hebelkombination zum Ein-/Ausschalten der Motoren

Linken Hebel nach oben ziehen (langsam), um abzuheben

Rückkehrfunktion (Fernsteuerung)

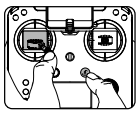
Lange drücken, um die Rückkehr zu starten. Zum Abbrechen erneut drücken.

- Die laufenden Propeller stellen eine Gefahr dar. Starten Sie die Motoren NICHT unter beengten Platzverhältnissen oder in der Nähe von Personen.
- Legen Sie die Fernsteuerung nicht aus der Hand, solange die Motoren drehen.
- Schalten Sie nach der Landung zuerst das Fluggerät und dann die Fernsteuerung ab.

Manuelles Landen

Ziehen Sie den linken Hebel nach unten (langsam), bis das Fluggerät den Boden berührt. Halten Sie ihn einige Sekunden, um die Motoren auszuschalten.

Um die Motoren während des Fluges anzuhalten, drücken Sie die RTH-Taste und ziehen gleichzeitig den linken Steuerhebel in die untere rechte Ecke. Wenn Sie die Motoren während des Fluges ausschalten, stürzt das Fluggerät ab. Der Motor kann nur dann während des Fluges gestoppt werden, wenn der Flugregler einen kritischen Fehler erkennt.



Um Ihre eigene Sicherheit und die Sicherheit der Menschen in Ihrer Umgebung zu gewährleisten, ist es wichtig, dass Sie die nötigen Grundregeln kennen.
Im Haftungsausschluss und den Sicherheitsvorschriften finden Sie nähere Informationen.

GEO-Zonen

Erfahren Sie mehr unter:
http://flysafe.dji.com/no-fly

Technische Daten

- Fluggerät (M200 V2)

Abmessungen	Ausgefaltet, mit Propeller und Landegestell, 883×886×398 mm Gefaltet, ohne Propeller und Landegestell, 722×247×242 mm
Diagonaler Achsabstand	643 mm
Gewicht	Ca. 4,69 kg (mit zwei TB55-Akkus)
Max. Startgewicht	6,14 kg
Maximale Traglast	1,45 kg
Betriebsfrequenzen	2,4000-2,4835 GHz; 5,725-5,850 GHz
Strahlungsleistung (EIRP)	2,4 GHz: ≤ 26 dBm (FCC/NCC); ≤ 20 dBm (CE/MIC); ≤ 20 dBm (SRRC) 5,8 GHz: ≤ 26 dBm (FCC/NCC); ≤ 14 dBm (CE); ≤ 26 dBm (SRRC)
Schwebefluggenauigkeit (Modus „P" mit GPS)	Vertikal: ±0,5 m oder ±0,1 m (mit aktiviertem abwärtsgerichtetem Vision-System) Horizontal: ±1,5 m oder ±0,3 m (mit aktiviertem abwärtsgerichtetem Vision-System)
Max. Winkelgeschwindigkeit	Nicken: 300°/s, Gierwinkel: 120°/s
Max. Nickwinkel	Modus „S": 35°; Modus „P": 30° (vorwärts gerichtetes Sichtsystem aktiviert: 25°); Modus „A": 30°
Max. Steiggeschwindigkeit	5 m/s
Max. Sinkgeschwindigkeit (vertikal)	3 m/s
Max. Geschwindigkeit	Modus „S"/Modus „A": 81 km/h; Modus „P": 61,2 km/h
Dienstgipfelhöhe über N.N.	3.000 m mit 1760S-Propeller
Max. Windresistenz	12 m/s
Max. Flugzeit (TB55)	38 Min. (keine Traglast), 24 Min (Gewicht beim Start: 6,14 kg)
Unterstützte DJI Gimbals	Zenmuse X4S/X5S/X7/XT/XT2/Z30
Unterstützte Gimbal-Montagekits	Einfacher Gimbal, abwärtsgerichtet
Schutzart-Klassifizierung	IP43
GNSS	GPS+GLONASS
Betriebstemperatur	-20 bis 50 °C

- Fernsteuerung (GL900A)

Betriebsfrequenzen	2,4000-2,4835 GHz; 5,725-5,850 GHz
Max. Übertragungsreichweite (ohne Hindernisse und Interferenzen)	FCC/NCC: 8 km; CE/MIC: 5 km; SRRC: 5 km
Strahlungsleistung (EIRP)	2,4 GHz: ≤ 26 dBm (FCC/NCC); ≤ 20 dBm (CE/MIC); ≤ 20 dBm (SRRC) 5,8 GHz: ≤ 26 dBm (FCC/NCC); ≤ 14 dBm (CE); ≤ 26 dBm (SRRC)
Stromversorgung	Erweiterte Intelligent Battery (Modell: WB37-4920mAh-7.6V)
Ausgangsleistung (Max.)	13 W (ohne Stromversorgung des Monitors)
USB-Stromversorgung	1 A ⎓ 5,2 V (Max.)
Betriebstemperatur	-20 bis 50 °C

- Abwärtsgerichtetes Sichtsystem

Geschwindigkeitsbereich	<10 m/s bei einer Höhe von 2 m
Höhenbereich	<10 m
Betriebsbereich	<10 m
Einsatzumgebung	Oberfläche mit deutlichen Konturen und ausreichender Beleuchtung (>15 lx)
Betriebsbereich des Ultraschallsensors	0.1 bis 5 m
Einsatzumgebung des Ultraschallbereichs	Abriebfestes Material, feste Oberfläche (Teppiche im Innenbereich reduzieren die Leistung)

- Vorwärtsgerichtetes Sichtsystem

Hinderniserfassungsbereich	0,7 bis 30 m
FOV	Horizontal: 60°; Vertikal: 54°
Einsatzumgebung	Oberfläche mit deutlichen Konturen und ausreichender Beleuchtung (>15 lx)

- Nach oben gerichtete Infraroterkennung

Hinderniserfassungsbereich	0 bis 5 m
FOV	±5°
Einsatzumgebung	Große, diffuse und reflektierende Hindernisse (Reflexionsvermögen > 10 %)

- Intelligent Flight Battery (TB55-7660mAh-22.8V)

Kapazität	7660 mAh
Spannung	22,8 V
Akkutyp	LiPo 6S
Energie	174,6 Wh
Nettogewicht (einzeln)	ca. 885 g
Betriebstemperatur	-20 bis 50 °C
Ladetemperatur	5 bis 40 °C
Max. Ladeleistung	180 W

- Ladegerät (IN2C180)

Spannung	26,1 V
Nennleistung	180 W

- Mehrfachladegerät (IN2CH)

Eingangsspannung	26,1 V
Eingangsstrom	6,9 A

DJI incorporates HDMI™ technology.
The terms HDMI and HDMI High-Definition Multimedia Interface, and the HDMI Logo are trademarks or registered trademarks of HDMI Licensing LLC in the United States and other countries.

Die aktuelle Fassung finden Sie unter
http://www.dji.com/matrice-200-series-v2

MATRICE und DJI sind Marken von DJI.
Copyright © 2019 DJI Alle Rechte vorbehalten.

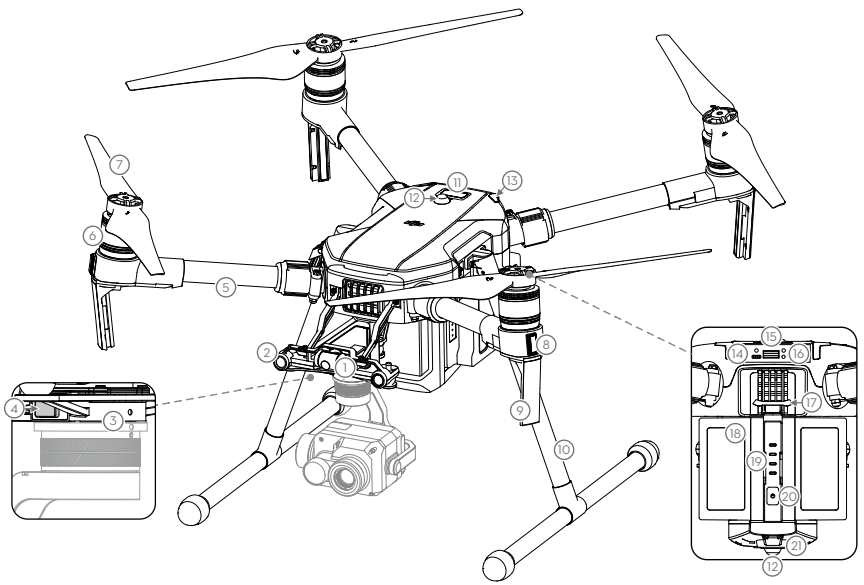
※ Der Inhalt kann jederzeit unangekündigt geändert werden.

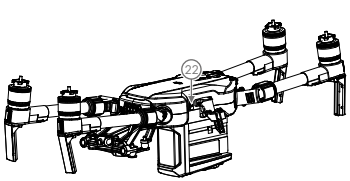
Gedruckt in China.

Matrice 200 V2

El MATRICE™ 200 V2 (M200 V2) de DJI™ es una potente plataforma de vuelo de calidad industrial con las máximas prestaciones en agilidad y velocidad, barómetros e IMU redundantes para una máxima fiabilidad, y características de vuelo inteligente que facilitan la grabación de tomas complejas. Los sensores visuales* de la aeronave permiten una mayor precisión de vuelo estacionario incluso al volar en interiores o en entornos sin disponibilidad de GNSS. El AirSense incorporado le permite ser consciente del espacio aéreo circundante para garantizar la seguridad. El diseño de su bastidor le confiere un índice de protección IP43, en conformidad con el estándar global IEC 60529. El diseño mecánico, unido a sus trenes de aterrizaje de despliegue rápido y brazos plegables montados, facilita su transporte, almacenamiento y preparación para el vuelo. Las balizas de seguridad en la parte superior e inferior de la aeronave permiten que esta sea visible por la noche o en condiciones de poca luz. Un avanzado sistema de gestión de energía junto con baterías duales garantiza una fuente de alimentación y mejora la seguridad de vuelo. Sin una carga útil, el M200 V2 tiene un tiempo de vuelo de hasta 38 minutos con baterías estándar (TB55).*

El M200 V2 es compatible con muchos de los estabilizadores de conector DGC2.0 de DJI*. Este manual utiliza el ZENMUSE™ XT 2 de DJI como ejemplo para demostrar las impresionantes funciones del M200 V2.





Plegado

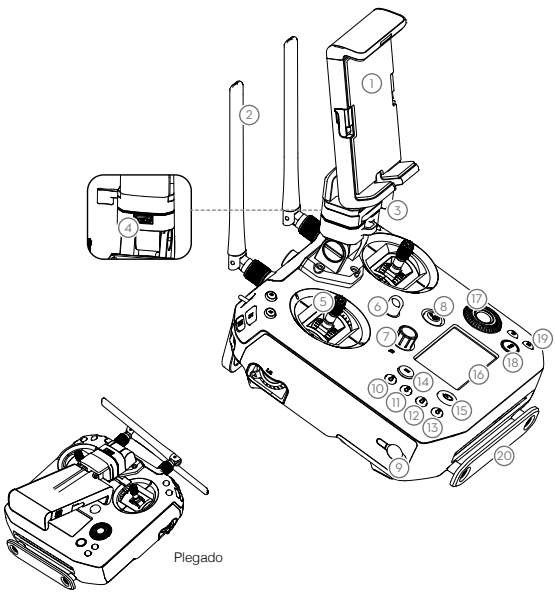
1. Cámara FPV
2. Sistema de visión frontal
3. Conector del estabilizador DJI V2.0 (DGC2.0)
4. Botón de liberación del estabilizador y cámara
5. Brazos del bastidor
6. Motores
7. Hélices
8. LED ESC
9. Antenas de transmisión
10. Tren de aterrizaje
11. Sensor infrarrojo superior
12. Balizas
13. Indicadores de estado de la aeronave
14. Botón de modo USB
15. Puerto USB
16. Botón de enlace e indicador
17. Botón de extracción de la batería
18. Baterías de Vuelo Inteligente
19. Indicadores de nivel de batería
20. Botón de encendido
21. Sistema de visión inferior
22. Ranura para tarjeta microSD

* Los sistemas de visión y detección por infrarrojos se ven afectados por las condiciones del entorno. Lea la renuncia de responsabilidad y las directrices de seguridad para obtener más información.
Tenga en cuenta que el tiempo de vuelo máximo se mide en condiciones de vuelo ideales. El tiempo de vuelo real puede variar en función del entorno.
Los estabilizadores se pueden adquirir por separado en el sitio web oficial de DJI.
NO desmonte la carcasa de la aeronave, o se anulará la garantía.

Control remoto Cendence S

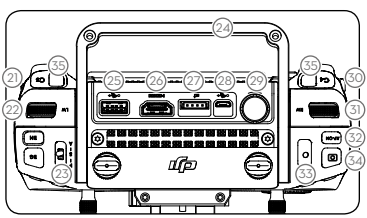
El control remoto CENDENCE™ S cuenta con la tecnología OCUSYNC™ 2.0 de DJI para una distancia de transmisión máxima de hasta 8 km (5 mi)*. Mientras conduce la aeronave, tiene una vista HD en directo directamente dentro de la aplicación DJI Pilot en su dispositivo emparejado para una experiencia de vuelo precisa y sensible. La capacidad de doble frecuencia* aumenta la estabilidad de la transmisión de vídeo HD. En el modo de control remoto doble, dos controles remotos, separados 200 m como máximo, permiten controlar el avión y la cámara independientemente.*

El control remoto funciona con una Batería Inteligente WB37 que puede cargarse completamente por el puerto de carga en aproximadamente 2 horas con un cargador estándar, o con el puerto de carga* para Baterías Inteligentes en aproximadamente 1 hora y 11 minutos. El tiempo máximo de funcionamiento del control remoto es de aproximadamente 4 horas*.



1. Soporte para dispositivos móviles
2. Antenas
3. Soporte de montaje del monitor
4. Puerto USB (puerto reservado)
5. Palancas de control
6. Gancho de correa
7. Mando giratorio de ajuste focal
8. Botón de regreso al punto de origen (RTH)
9. Puerto de alimentación
10. Botón de ajuste de EV
11. Botón de ajuste del obturador
12. Botón de ajuste de la apertura
13. Botón de ajuste de ISO
14. Botón de pausa
15. Botón de encendido
16. Pantalla del control remoto
17. Dial de ajuste de la cámara
18. Menú de configuración de botones personalizables
19. Botones personalizables (BA-BH)
20. Estructura de apoyo
21. Palan5ca izquierda
22. Dial izquierdo(cabeceo del estabilizador)
23. Interruptor de modo de vuelo
24. Empuñadura
25. Puerto USB (para la conexión de dispositivos móviles)
26. Puerto HDMI A (para salida de vídeo)

27. Puerto de bus CAN (puerto ampliado)
28. Puerto Micro USB
29. Puerto SDI (para salida de vídeo)
30. Palanca derecha
31. Dial derecho (giro del estabilizador)
32. Botón AF (enfoque automático)
33. Botón de grabación
34. Botón del obturador
35. Botones personalizables (C1-C4)



* El control remoto puede alcanzar su distancia máxima de transmisión (FCC) en una zona sin obstáculos y sin interferencias electromagnéticas, y a una altitud de unos 120 metros. La distancia máxima de transmisión real puede ser menor que la distancia mencionada anteriormente debido a la interferencia en el entorno operativo, y el valor real fluctuará según la intensidad de la interferencia.
Para cumplir con los reglamentos locales, la frecuencia de 5,8 GHz no está disponible en algunos países y regiones.
Para obtener más información acerca del modo de control remoto doble, consulte el manual del usuario.
El puerto de carga se puede adquirir por separado en el sitio web oficial de DJI.
El tiempo de funcionamiento máximo se estima en un entorno de laboratorio sin suministrar alimentación a un dispositivo inteligente o monitor, solo como referencia.

1. Descarga de la aplicación DJI Pilot

Busque DJI Pilot en Google Play Store o escanee el código QR siguiente para descargar la aplicación en su dispositivo móvil.

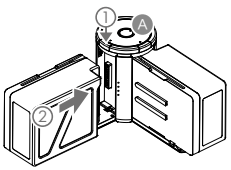
Aplicación DJI Pilot

Internet La activación inicial requiere una cuenta DJI y conexión a Internet.

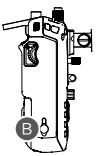
- DJI Pilot es compatible con Android 5.0 o posterior.
- Si utiliza un monitor DJI CRYSTALSKY™, se recomienda utilizar la aplicación DJI Pilot integrada.

2. Carga de las baterías

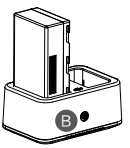
- Pulse el botón de liberación y abra la tapa del puerto de carga correspondiente.
- Inserte la Batería de Vuelo Inteligente en el puerto de carga para iniciar la carga.
- Asegúrese de pulsar el botón de liberación al extraer la batería totalmente cargada.



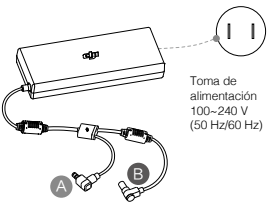
Utilizando el Centro de carga IN2CH, el tiempo de carga es de aproximadamente TB55: 2 hora y 24 minutos (dos baterías)*



Tiempo de carga: 2 horas*



Utilizando el Centro de carga WCH2, el tiempo de carga es de aproximadamente 1 hora y 11 minutos (una batería)*



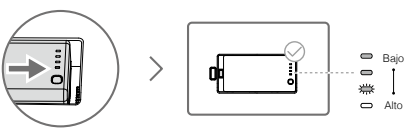
*Cargador suministrado

- Una vez finalizada la carga, las luces LED de la Batería de Vuelo Inteligente se apagarán y el LED del Centro de Carga cambiará a verde fijo.
- Una vez finalizada la carga, la pantalla del control remoto mostrará "100 %".
- El puerto de Carga hará sonar una alarma cuando la batería esté totalmente cargada. La alarma puede encenderse o apagarse conmutando el interruptor situado bajo el puerto de Carga.
- Instale la batería en la aeronave y enciéndala. Si se detecta que la temperatura de la batería es demasiado baja, ésta se calentará automáticamente para mantenerse entre los 16 y los 20 °C.
- Asegúrese de que las dos baterías de vuelo inteligente se carguen y descarguen simultáneamente para prolongar su vida útil y conseguir una mejor experiencia de vuelo.

3. Prepare el control remoto

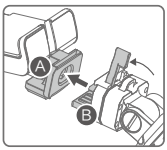
Colocación de la batería del control remoto

Introduzca la batería en la ranura y deslícela del todo hasta que escuche un clic.

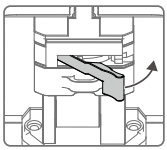


- Pulse el botón de extracción de la batería antes de retirar la batería.
- Pulse el botón de nivel de batería una vez para comprobar el nivel de la batería.

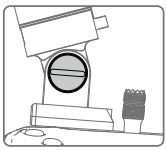
Montaje del soporte para dispositivos móviles



Compruebe que la pieza B esté desbloqueada. Conecte la pieza B a la pieza A.



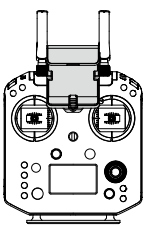
Bloquee el soporte de montaje.



Use una moneda o el destornillador incluido para apretar o aflojar el eje de inclinación.

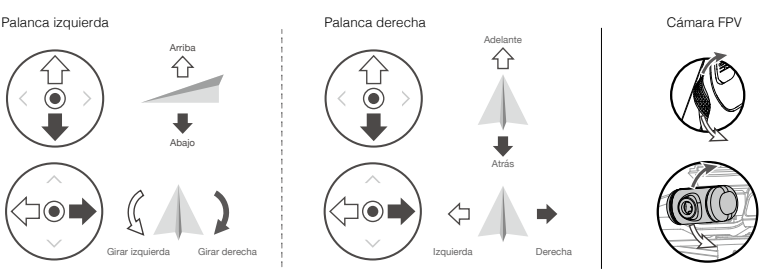
ES

Conectar el dispositivo móvil



Uso del control remoto

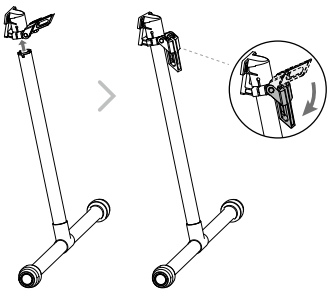
El modo de palanca (Stick Mode) está configurado en el modo 2 de forma predeterminada. En el modo 2, la palanca izquierda controla la elevación y el rumbo de la aeronave, mientras que la derecha controla los movimientos hacia delante, atrás y laterales. Para ajustar la cámara FPV, mantenga pulsado el botón C2 y gire el dial izquierdo.



- Para obtener más información sobre cómo conectar y usar el control remoto, consulte el manual del usuario.
- Puede cambiar el modo de palanca y asignar funciones personalizadas a los botones C1-C4 y BA-BH en la aplicación DJI Pilot .

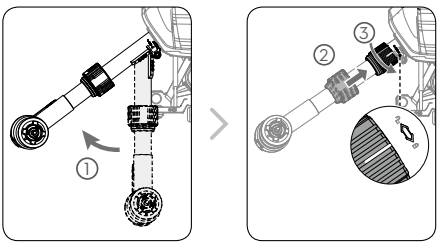
4. Prepare la aeronave

Montaje del tren de aterrizaje



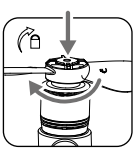
Despliegue de la aeronave

Despliegue el brazo de la estructura, deslice el cierre del brazo hasta el extremo del brazo del bastidor y gírelo unos 90° hasta que la línea plateada esté dentro del rango del icono ⇔.

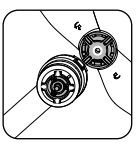


Montaje de las hélices

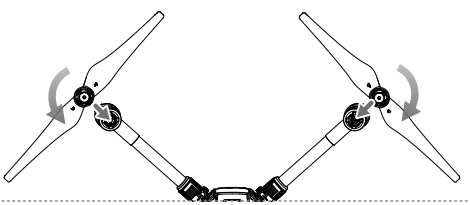
Las hélices sin anillos plateados deben instalarse en los motores sin marcas.



Presione la hélice hacia abajo sobre la placa de montaje y gírela en la dirección de bloqueo hasta que quede fija.



Las hélices con anillos plateados se deben instalar en los motores con marcas del mismo color.



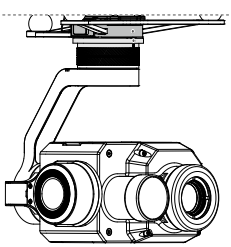
⚠ Compruebe que las hélices estén seguras antes de cada vuelo.

Montaje del estabilizador con cámara

Pulse el botón de extracción del estabilizador para retirar la cubierta.

Alinee los puntos blanco y rojo e inserte el estabilizador.

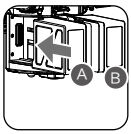
Gire el bloqueo del estabilizador a la posición de cierre.

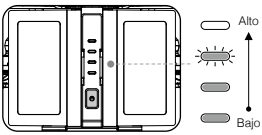


⚠ Asegúrese de pulsar el botón de extracción del estabilizador al girar el bloqueo del estabilizador para retirar el estabilizador con cámara. El bloqueo del estabilizador debe estar totalmente girado al retirar el estabilizador para la instalación posterior.

Montaje de la Batería de Vuelo Inteligente

Inserte el par de baterías.
Pulse el botón de encendido una vez para comprobar el nivel de la batería.
Pulse una vez, pulse de nuevo, y mantenga pulsado para encender o apagar.



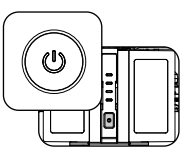


- Utilice solamente la ranura de batería B cuando use una sola batería para la alimentación. En este caso, la aeronave solo se puede encender, pero no puede despegar.
- Si por alguna razón solo hay una batería disponible durante el vuelo, aterrice la aeronave inmediatamente y reemplace las baterías tan pronto como sea posible.
- Asegúrese de pulsar el botón de extracción de la batería cuando vaya a retirar la batería.
- Asegúrese de utilizar las baterías TB55 incluidas. NO utilice ningún otro tipo de baterías.

ES

5. Vuelo

Coloque el interruptor de modo de vuelo en Modo P para una mayor seguridad.



Encienda el control remoto y la aeronave.

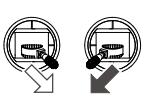
Inicie la aplicación DJI Pilot.

Ready to Go (GPS)

Antes de despegar, asegúrese de que la Barra de Estado de la Aeronave en la aplicación DJI Pilot indique "Ready to Go (GPS)", o "Ready to Go (Vision)" al volar en interiores.

- Si está usando un monitor CrystalSky, después de encender el monitor, espere a que aparezca una ventana emergente que solicita una selección del uso del dispositivo USB y después seleccione "DJI Pilot". De lo contrario, la aplicación no se podrá conectar al control remoto.
- Establezca siempre una altitud de RTH adecuada antes del despegue. Para más detalles, consulte la Renuncia de responsabilidad y las Directrices de seguridad.

Despegue manual



Comando de combinación de palancas para arrancar/detener los motores

Palanca izquierda arriba (despacio) para despegar

Regreso al punto de origen (control remoto)

Mantenga pulsado para iniciar el procedimiento RTH. Pulse de nuevo para cancelar.

- Las hélices en rotación pueden resultar peligrosas. NO arranque los motores en espacios reducidos o cuando haya personas cerca.
- Mantenga siempre las manos en el control remoto mientras el motor esté girando.
- Tras el aterrizaje, apague la aeronave antes de apagar el control remoto.

Aterrizaje manual

Empuje la palanca izquierda hacia abajo (despacio) hasta tocar suelo.
Mantenga unos segundos para detener los motores.

Para detener los motores en pleno vuelo, pulse el botón RTH empujando al mismo tiempo la palanca izquierda a la esquina inferior interna. La detención de los motores en pleno vuelo provocará que la aeronave sufra una colisión. Los motores solo se pueden detener en pleno vuelo cuando el controlador de vuelo detecta un error crítico.

Es importante conocer las directrices básicas de vuelo para su propia seguridad y la de quienes le rodean.
Para más información, consulte los apartados Renuncia de responsabilidad y Directrices de seguridad.

Zonas de exclusión aérea

Más información:
http://flysafe.dji.com/no-fly

Especificaciones

- Aeronave (M200 V2)

Dimensiones	Desplegado, hélices y trenes de aterrizaje incluidos, 883×886×398 mm Plegado, hélices y trenes de aterrizaje excluidos, 722×247×242 mm
Distancia entre ejes diagonal	643 mm
Peso	Aprox. 4,69 kg (Con dos baterías TB55)
Peso máximo en el despegue	6,14 kg
Carga útil máxima	1,45 kg
Frecuencia de funcionamiento	2,4000-2,4835 GHz; 5,725-5,850 GHz
PIRE	2,4 GHz: ≤ 26 dBm (FCC); ≤ 20 dBm (CE/MIC); ≤ 20 dBm (SRRC) 5,8 GHz: ≤ 26 dBm (FCC); ≤ 14 dBm (CE); ≤ 26 dBm (SRRC)
Precisión de vuelo estacionario (modo P con GPS)	Vertical: ±0,5 m (±1,64 pies) o ±0,1 m (±0,33 pies, Sistema de Visión Inferior activado) Horizontal: ±1,5 m (±4,92 pies) o ±0,3 m (±0,98 pies, Sistema de Visión Inferior activado)
Velocidad angular máxima	Cabeceo 300°/s, guiñada: 120°/s
Ángulo de cabeceo máximo	Modo S: 35°; modo P: 30° (sistema de visión frontal activado: 25°); modo A: 30°
Velocidad de ascenso máxima	5 m/s (16,4 pies/s)
Velocidad de descenso máx. (vertical)	3 m/s (9,8 pies/s)
Velocidad máxima	Modo S/modo A: 81 km/h; modo P: 61,2 km/h
Altitud de vuelo máx. sobre el nivel del mar	3000 m (9842 pies, con hélices 1760S)
Resistencia máxima al viento	12 m/s (39,4 pies/s)
Tiempo de vuelo máximo (TB55)	38 min. (sin carga útil), 24 min. (peso al despegar: 6,14 kg)
Estabilizadores DJI compatibles	Zenmuse X4S/X5S/X7/XT/XT2/Z30
Montaje de estabilizador admitido	Un estabilizador, hacia abajo
Índice de protección	IP43
GNSS	GPS+GLONASS
Temperatura de funcionamiento	De -20 a 50 °C (de -4 a 122 °F)

- Control remoto (GL900A)

Frecuencia de funcionamiento	2,4000-2,4835 GHz; 5,725-5,850 GHz
Alcance máximo de transmisión (sin obstrucciones, libre de interferencias)	FCC: 8 km; CE/MIC: 5 km; SRRC: 5 km
PIRE	2,4 GHz: ≤ 26 dBm (FCC); ≤ 20 dBm (CE/MIC); ≤ 20 dBm (SRRC) 5,8 GHz: ≤ 26 dBm (FCC); ≤ 14 dBm (CE); ≤ 26 dBm (SRRC)
Fuente de alimentación	Batería Inteligente Ampliada (Modelo: WB37-4920mAh-7.6V)
Potencia de salida (máx.)	13 W (sin suministrar alimentación al monitor)
Fuente de alimentación USB	1 A ⎓ 5,2 V (máx.)
Temperatura de funcionamiento	De -20 a 50 °C (de -4 a 122 °F)

- Sistema de visión inferior

Rango de velocidad	< 10 m/s (32,8 pies/s) a una altitud de 2 m (6,56 pies)
Intervalo de altitud	< 10 m (32,8 pies)
Rango de funcionamiento	< 10 m (32,8 pies)
Entorno de funcionamiento	Superficies con patrones claros e iluminación adecuada (> 15 lux)
Rango de funcionamiento de sensores ultrasónicos	0.1-5 m (0,33-16,4 pies)
Entorno de funcionamiento de sensores ultrasónicos	Material no absorbente, superficie rígida (las alfombras o moquetas gruesas reducen el rendimiento en interiores)

- Sistema de visión frontal

Rango de detección de obstáculos	0,7 a 30 m (2,3 a 98,4 pies)
FOV	Horizontal: 60°; Vertical: 54°
Entorno de funcionamiento	Superficies con patrones claros e iluminación adecuada (> 15 lux)

- Sistema de detección superior por infrarrojos

Rango de detección de obstáculos	0 a 5 m (0 a 16,4 pies)
FOV	±5°
Entorno de funcionamiento	Obstáculos largos, difusos y reflectantes (reflectividad > 10 %)

- Batería de Vuelo Inteligente (TB55-7660mAh-22.8V)

Capacidad	7660 mAh
Voltaje	22,8 V
Tipo de batería	LiPo 6S
Energía	174,6 Wh
Peso neto (por unidad)	Aprox. 885 g
Temperatura de funcionamiento	De -20 a 50 °C (de -4 a 122 °F)
Temperatura de carga	De 5 a 40 °C (de 41 a 104 °F)
Potencia de carga máx.	180 W

- Cargador (IN2C180)

Voltaje	26,1 V
Potencia nominal	180 W

- Centro de Carga (IN2CH)

Voltaje de entrada	26,1 V
Corriente de salida	6,9 A

DJI incorporates HDMI™ technology.
The terms HDMI and HDMI High-Definition Multimedia Interface, and the HDMI Logo are trademarks or registered trademarks of HDMI Licensing LLC in the United States and other countries.

Descargue la última versión en
http://www.dji.com/matrice-200-series-v2

MATRICE y DJI son marcas comerciales de DJI.
Copyright © 2019 DJI Todos los derechos reservados.

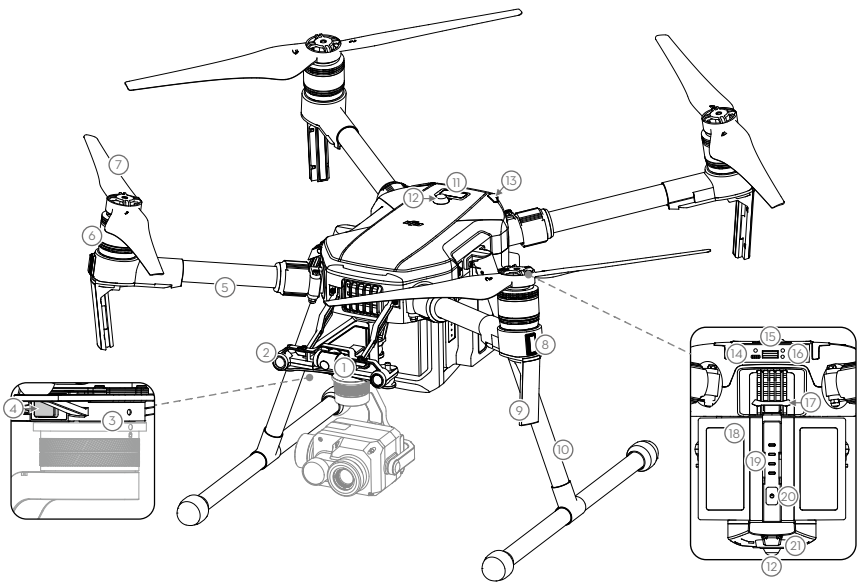
※ Este contenido puede modificarse sin notificación previa.

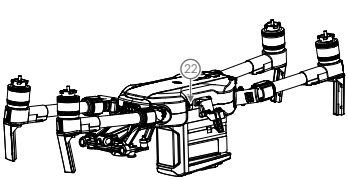
Impreso en China.

Matrice 200 V2

Le DJI™ MATRICE™ 200 V2 (M200 V2) est une plateforme de vol puissante et de qualité industrielle, ultra agile et ultra rapide, dotée de baromètres et d'IMU redondants offrant une fiabilité optimale et de nouvelles fonctionnalités de vol intelligent pour des prises de vues complexes en toute simplicité. Les capteurs visuels* de l'appareil améliorent la précision du vol stationnaire, même en intérieur ou dans des environnements sans couverture GNSS. La technologie AirSense intégrée vous permet de prendre conscience de votre espace aérien environnant pour plus de sécurité. La conception de la plateforme aérienne lui confère un indice de protection IP43, conformément à la norme internationale CEI 60529. Grâce à sa conception mécanique avec train d'atterrissage à démontage rapide et bras pliables, il est facile à transporter, à stocker et à préparer pour le vol. Les balises de sécurité situées sur le dessus et le dessous de l'appareil permettent d'identifier celui-ci de nuit ou par faible luminosité. Un système de gestion de l'alimentation avancé associé à deux batteries assure l'alimentation et améliore la sécurité des vols. Sans charge utile, le M200 V2 offre jusqu'à 38 minutes de vol avec des batteries standard (TB55).*

Le M200 V2 est compatible avec de nombreuses nacelles de connecteur DGC2.0 de DJI.* Ce manuel utilise le DJI ZENMUSE™ XT 2 à titre d'exemple pour illustrer les fonctions remarquables du M200 V2.





Plié

1. Caméra vue subjective
2. Système optique avant
3. Connecteur de nacelle DJI V2.0 (DGC2.0)
4. Bouton de décrochage de la nacelle et de la caméra
5. Bras de la structure
6. Moteurs
7. Hélices
8. LED ESC
9. Antennes de transmission
10. Train d'atterrissage
11. Capteur infrarouge compas vers le haut
12. Balises
13. Indicateurs du statut de l'appareil
14. Commutateur de mode USB
15. Port USB
16. Bouton de liaison et indicateur
17. Bouton de déverrouillage de la batterie
18. Batteries de Vol Intelligentes
19. Indicateurs de niveau de batterie
20. Bouton d'alimentation
21. Système optique inférieur
22. Logement de la carte microSD

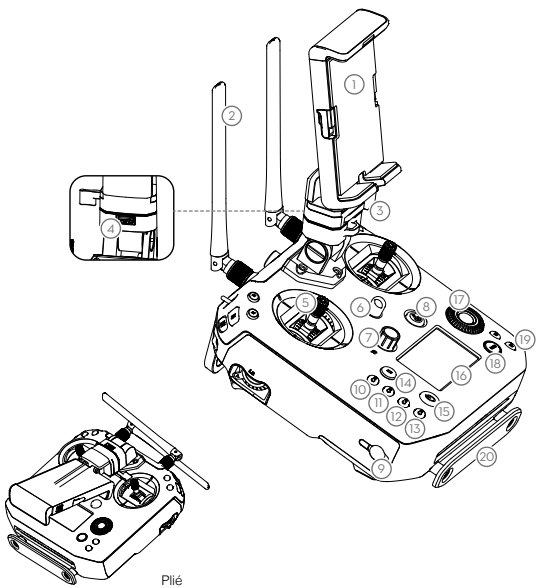
* Les systèmes infrarouge et de vision sont influencés par les conditions environnantes. Pour en savoir plus, lisez attentivement la clause d'exclusion de responsabilité et les consignes de sécurité.
Notez que le temps de vol maximum est testé dans des conditions de vol idéales. Le temps de vol réel peut varier selon les conditions environnementales.
Les nacelles peuvent être achetées séparément sur le site Web officiel de DJI.
Ne démontez PAS le boîtier de l'appareil ; il ne sera plus couvert par la garantie.

Radiocommande Cendence S

La radiocommande CENDENCE™ S présente la technologie OCUSYNC™ 2.0 de DJI pour une distance de transmission maximale de 8 km (5 mi).* Lorsque vous pilotez un appareil, vous profitez d'une vue HD en direct via l'application DJI Pilot sur votre appareil couplé pour une expérience de vol précise et réactive. La prise en charge de la double fréquence* rend la liaison vidéo descendante HD plus stable. En mode de fonctionnement à deux radiocommandes, deux radiocommandes contrôlent l'appareil et la caméra séparément, même lorsqu'elles sont à 200 m (656 pieds) l'une de l'autre.*

La radiocommande fonctionne avec une batterie intelligente WB37 qui peut être complètement chargée via le port de charge en 2 heures environ avec un chargeur standard, ou avec la station de recharge* de la batterie intelligente en 1 heure et 11 minutes environ. L'autonomie maximale de la radiocommande est de 4 heures environ.*

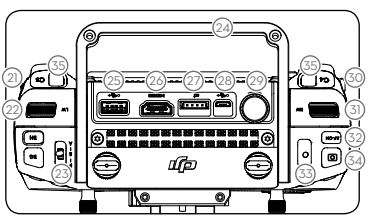
FR



Plié

1. Support pour appareil mobile
2. Antennes
3. Support de fixation d'écran
4. Port USB (port réservé)
5. Manche de contrôle
6. Crochet pour sangle
7. Poignée de réglage de la focale
8. Bouton RTH (Return to home, Retour au point de départ)
9. Port d'alimentation
10. Bouton de réglage EV
11. Bouton de réglage de l'obturateur
12. Bouton de réglage de l'ouverture
13. Bouton de réglage ISO
14. Bouton Pause
15. Bouton d'alimentation
16. Écran de la radiocommande
17. Molette de réglage de la caméra
18. Menu général de bouton personnalisable
19. Boutons personnalisables (BA-BH)
20. Plateforme de support
21. Levier gauche
22. Molette gauche (inclinaison de la nacelle)
23. Commutateur de mode de vol
24. Poignée
25. Port USB (connexion d'appareils mobiles)
26. Port HDMI A (sortie vidéo)

27. Port bus CAN (port étendu)
28. Port Micro USB
29. Port SDI (sortie vidéo)
30. Levier droit
31. Molette droite (pan de la nacelle)
32. Bouton AF (mise au point automatique)
33. Bouton d'enregistrement
34. Obturateur
35. Boutons personnalisables (C1-C4)



* La radiocommande peut atteindre sa distance de transmission maximale (FCC) dans une zone sans obstacles et sans interférences électromagnétiques à une altitude d'environ 120 mètres (400 pieds). La distance de transmission maximale réelle peut être inférieure à la distance mentionnée ci-dessus en raison d'interférences dans les conditions d'utilisation. La valeur réelle fluctue en fonction de l'intensité des interférences.
Pour respecter les réglementations locales, la fréquence de 5,8 GHz n'est pas disponible dans certains pays et régions.
Pour en savoir plus sur le mode de fonctionnement à deux radiocommandes, reportez-vous au guide de l'utilisateur.
La station de recharge peut être achetée séparément sur le site Web officiel de DJI.
L'autonomie maximale est estimée dans un environnement de laboratoire sans alimenter un périphérique intelligent ou un moniteur, à titre de référence uniquement.

Utilisation du Matrice 200 V2

1. Téléchargement de l'application DJI Pilot

Recherchez DJI Pilot dans Google Play Store ou scannez le QR Code ci-dessous pour télécharger l'application sur votre appareil mobile.

Application DJI Pilot

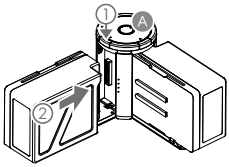
Internet

Pour activer l'appareil pour la première fois, vous devez fournir votre compte DJI et disposer d'une connexion Internet.

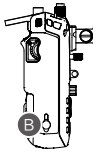
- DJI Pilot prend en charge Android 5.0 ou version ultérieure.
- Si vous utilisez un moniteur DJI CRYSTALSKY™, il est recommandé d'utiliser l'application DJI Pilot intégrée.

2. Chargement des batteries

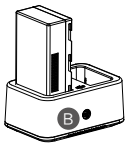
- Appuyez sur le bouton poussoir et ouvrez le cache de port de charge correspondant.
- Insérez la Batterie de Vol Intelligente dans le port de charge pour commencer la recharge.
- Appuyez bien sur le bouton poussoir au moment de retirer la batterie complètement chargée.



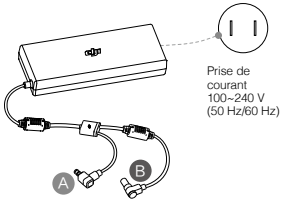
Avec la station de recharge IN2CH, le temps de charge est de TB55: 2 heure et 24 minutes environ (deux batteries)*



Temps de charge : 2 heures*



Avec la station de recharge WCH2, le temps de charge est de 1 heure et 11 minutes environ (une batterie)*



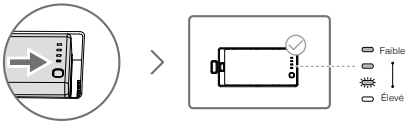
*Chargeur fourni

- À la fin du chargement, les voyants lumineux de la Batterie de Vol Intelligente s'éteignent et le voyant de la station de recharge devient vert fixe.
- Une fois le chargement terminé, l'écran de la radiocommande affiche 100 %.
- La station de recharge émet une alerte lorsque la batterie est pleine. Activez ou désactivez l'alerte avec l'interrupteur situé sous la station.
- Installez la batterie dans l'appareil et mettez-le sous tension. Si la température ambiante est trop basse, la batterie se réchauffe automatiquement pour maintenir une température entre 16° et 20 °C.
- Assurez-vous que les deux Batteries de Vol Intelligentes sont chargées et déchargées simultanément pour prolonger leur cycle de vie et améliorer l'expérience de vol.

3. Préparation de la radiocommande

Fixation de la batterie de la radiocommande

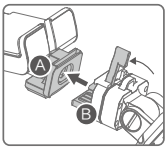
Insérez la batterie dans le logement de batterie, puis faites-la glisser jusqu'à entendre un clic.



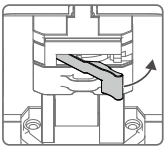
- Appuyez sur le bouton de déverrouillage de la batterie avant de retirer la batterie.
- Appuyez une fois sur le bouton Niveau de la batterie pour vérifier le niveau de charge de la batterie.

FR

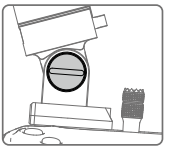
Fixation du support pour appareil mobile



Vérifiez que la pièce B est déverrouillée. Connectez la pièce B à la pièce A.



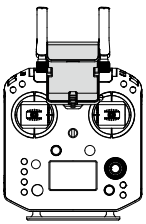
Verrouillez le support de fixation.



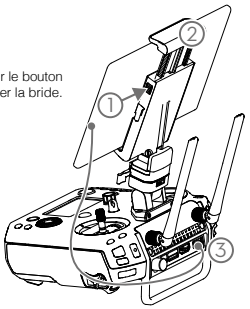
Utilisez une pièce de monnaie ou le tournevis fourni pour régler le serrage de l'axe d'inclinaison.

FR

Connexion de l'appareil mobile



Appuyez sur le bouton pour dégager la bride.

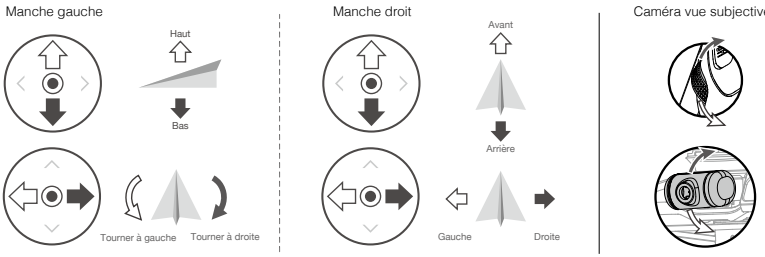


Placez votre appareil mobile et ajustez la bride pour le fixer.

Branchez votre appareil mobile à l'aide d'un câble USB.

Utilisation de la radiocommande

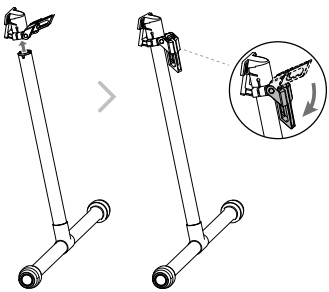
Le mode de manche est configuré en mode 2 par défaut. En mode 2, le manche gauche agit sur l'altitude et l'orientation de l'appareil, tandis que le manche droit contrôle ses mouvements vers l'avant, l'arrière, la gauche et la droite. Pour régler la caméra vue subjective, maintenez le bouton C2 enfoncé et faites pivoter la molette gauche.



- Pour plus d'informations sur la connexion et l'utilisation de la radiocommande, consultez le guide de l'utilisateur.
- Vous pouvez modifier le mode de manche et personnaliser les fonctions des boutons BA-BH et C1-C4 dans l'application DJI Pilot.

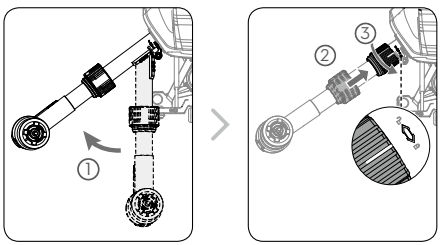
4. Préparation de l'appareil

Fixation du train d'atterrissage

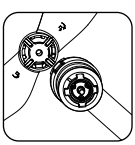


Déploiement de l'appareil

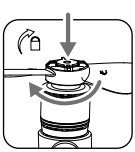
Dépliez le bras de la structure, faites glisser le verrou jusqu'à l'articulation, puis faites-le pivoter à environ 90° jusqu'à ce que la ligne argentée se situe dans la zone de l'icône ⇔.



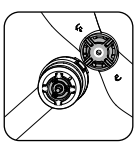
Fixation des hélices



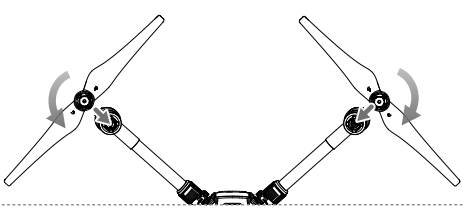
Les hélices sans anneaux argentés doivent être installées sur les moteurs ne comportant aucun repère.



Montez l'hélice sur la plaque de fixation en appuyant, puis tournez dans le sens de verrouillage jusqu'à ce qu'elle soit bien fixée.

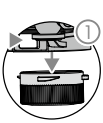


Les hélices avec des anneaux argentés doivent être installées sur les moteurs comportant les mêmes repères de couleur.



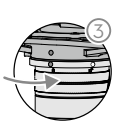
⚠ Vérifiez que les hélices sont bien fixées avant chaque vol.

Fixation de la nacelle et de la caméra

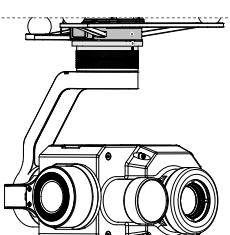


Appuyez sur le bouton de décrochage de la nacelle pour enlever le cache.

Alignez les points blancs et rouges et insérez la nacelle.



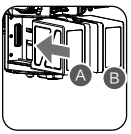
Mettez le dispositif de verrouillage de la nacelle en position verrouillée.

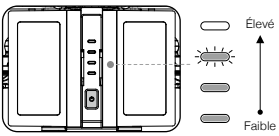


⚠ Pensez à appuyer sur le bouton de décrochage de la nacelle lorsque vous tournez le dispositif de verrouillage pour retirer la nacelle et la caméra. Le dispositif de verrouillage de la nacelle doit être entièrement tourné lorsque vous retirez la nacelle pour la prochaine installation.

Fixation de la Batterie de Vol Intelligente

Insérez la paire de batteries.
Appuyez une fois sur le bouton d'alimentation pour vérifier le niveau de charge de la batterie.
Appuyez à nouveau et maintenez enfoncé pour allumer/éteindre la batterie.



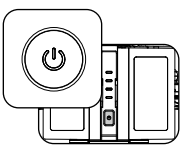


- Lorsque l'appareil est alimenté par une seule batterie, utilisez uniquement le logement de batterie B. Dans ce cas, l'appareil peut uniquement être mis sous tension sans pouvoir décoller.
- Si, pour une raison quelconque, une seule batterie est disponible pendant le vol, faites atterrir l'appareil immédiatement et remplacez les batteries dès que possible.
- Pensez à appuyer sur le bouton de déverrouillage de la batterie lorsque vous l'enlevez.
- Veillez à utiliser les batteries TB55 fournies. N'utilisez PAS d'autres types de batteries.

FR

5. Vol

Actionnez le commutateur de mode de vol pour activer le mode P sécurisé.



Allumez la radiocommande et l'appareil.

Lancez l'application DJI Pilot.

Ready to Go (GPS)

Avant de procéder au décollage, vérifiez dans l'application DJI Pilot si la mention « Ready to Go (GPS) » ou « Ready to Go (Vision) » (pour les vols en intérieur) s'affiche dans la barre d'état de l'appareil.

- Si vous utilisez un moniteur CrystalSky et après sa mise sous tension, attendez qu'une fenêtre contextuelle vous invite à sélectionner l'utilisation de l'appareil USB, puis sélectionnez « DJI Pilot ». Sinon, l'application ne peut pas être connectée à la radiocommande.
- Définissez toujours une altitude RTH appropriée avant le décollage. Reportez-vous aux consignes de sécurité et à la clause d'exclusion de responsabilité pour en savoir plus.

Décollage manuel

Commande de manche combinée pour démarrer/couper les moteurs

Manche gauche vers le haut (lentement) pour décoller

Fonction RTH (radiocommande)

Maintenez le bouton enfoncé pour lancer la procédure RTH. Appuyez à nouveau pour annuler.

- Les hélices en rotation peuvent s'avérer dangereuses. NE DEMARREZ PAS les moteurs dans des espaces étroits ou lorsque des personnes se trouvent à proximité.
- Gardez toujours la radiocommande en main tant que les moteurs tournent encore.
- Après l'atterrissage, mettez l'appareil hors tension avant d'éteindre la radiocommande.

Atterrissage manuel

Abaissez lentement le manche gauche jusqu'à ce que l'appareil touche le sol. Maintenez la position pendant quelques secondes pour couper les moteurs.

Pour couper les moteurs en plein vol, appuyez sur le bouton RTH tout en abaissant le joystick gauche dans le coin intérieur inférieur. L'appareil s'écrasera si vous arrêtez les moteurs en plein vol. Les moteurs peuvent être coupés en plein vol uniquement lorsque le contrôleur de vol détecte une erreur critique.

Il est important que vous compreniez les consignes de vol fondamentales afin d'assurer votre sécurité et celle de votre entourage.
Reportez-vous aux consignes de sécurité et à la clause d'exclusion de responsabilité pour plus d'informations.

Zones GEO

En savoir plus :
http://flysafe.dji.com/no-fly

Caractéristiques techniques

- Appareil (M200 V2)

Dimensions	Déplié, hélices et trains d'atterrissage inclus, 883x886x398 mm Plié, hélices et trains d'atterrissage exclus, 722x247x242 mm
Empattement diagonal	643 mm
Poids	Environ 4,69 kg (avec deux batteries TB55)
Poids max. au décollage	6,14 kg
Charge utile max.	1,45 kg
Fréquence de fonctionnement	2,4 à 2,4835 GHz ; 5,725 à 5,850 GHz
EIRP	2,4 GHz : ≤ 26 dBm (FCC/NCC) ; ≤ 20 dBm (CE/MIC) ; ≤ 20 dBm (SRRC) 5,8 GHz : ≤ 26 dBm (FCC/NCC) ; ≤ 14 dBm (CE) ; ≤ 26 dBm (SRRC)
Précision du vol stationnaire (Mode P avec GPS)	Vertical : ±0,5 m (±1,64 pied) ou ±0,1 m (±0,33 pied, système optique inférieur activé) Horizontale : ±1,5 m (±4,92 pieds) ou ±0,3 m (±0,98 pied, système optique inférieur activé)
Vitesse angulaire max.	Tangage : 300 °/s, lacet : 120°/s
Angle d'inclinaison max.	Mode S : 35°; mode P : 30° (système optique avant activé : 25°) ; mode A : 30°
Vitesse ascensionnelle max.	5 m/s (16,4 pieds/s)
Vitesse de descente max. (Vertical)	3 m/s (9,8 pieds/s)
Vitesse max.	Mode S / mode A : 81 km/h (50,3 mph) ; mode P : 61,2 km/h (38 mph)
Plafond pratique max. au-dessus du niveau de la mer	3 000 m (9 842 pieds, avec des hélices 1760S)
Résistance au vent max.	12 m/s (39,4 pieds/s)
Temps de vol max. (TB55)	38 minutes (sans charge utile), 24 minutes (poids au décollage : 6,14 kg)
Nacelles DJI compatibles	Zenmuse X4S/X5S/X7/XT/XT2/Z30
Fixation de nacelle compatible	Une nacelle, Inférieure
Indice de protection	IP43
GNSS	GPS+GLONASS
Température de fonctionnement	-20 ° à 50 °C (-4 ° à 122 °F)

- Radiocommande (GL900A)

Fréquence de fonctionnement	2,4 à 2,4835 GHz ; 5,725 à 5,850 GHz
Distance de transmission max. (sans obstacle ni interférence)	FCC/NCC : 8 km (5 mi) ; CE/MIC : 5 km (3,1 mi) ; SRRC : 5 km (3,1 mi)
EIRP	2,4 GHz : ≤ 26 dBm (FCC/NCC) ; ≤ 20 dBm (CE/MIC) ; ≤ 20 dBm (SRRC) 5,8 GHz : ≤ 26 dBm (FCC/NCC) ; ≤ 14 dBm (CE) ; ≤ 26 dBm (SRRC)
Alimentation	Batterie intelligente longue durée (modèle : WB37-4920mAh-7.6V)
Puissance de sortie (max.)	13 W (sans alimenter le moniteur)
Alimentation USB	1 A ⎓ 5,2 V (max.)
Température de fonctionnement	-20 ° à 50 °C (-4 ° à 122 °F)

- Système optique inférieur

Plage de vitesse	< 10 m/s (32,8 pieds/s) à 2 m (6,56 pieds) d'altitude
Plage d'altitude	< 10 m (32,8 pieds)
Portée	< 10 m (32,8 pieds)
Conditions d'utilisation	Surfaces régulières et bien éclairées (> 15 lux)
Portée du capteur à ultrasons	0.1 à 5 m (0,33 à 16,4 pieds)
Conditions d'utilisation du capteur à ultrasons	Matériaux non absorbants, surface rigide (les tapis d'intérieur épais peuvent nuire à la performance)

- Système optique avant

Portée de détection d'obstacles	0,7 à 30 m (2,3 à 98,4 pieds)
Champ de vision	Horizontal : 60° ; vertical : 54°
Conditions d'utilisation	Surfaces régulières et bien éclairées (> 15 lux)

- Système de détection infrarouge vers le haut

Portée de détection d'obstacles	0 à 5 m (0 à 16,4 pieds)
Champ de vision	±5°
Conditions d'utilisation	Obstacles larges à réflexion diffuse de haute réflectivité (réflectivité > 10 %)

- Batterie de Vol Intelligente (TB55-7660mAh-22.8V)

Capacité	7 660 mAh
Tension	22,8 V
Type de batterie	LiPo 6S
Énergie	174,6 Wh
Poids net (une unité)	Eenviron 885 g
Température de fonctionnement	-20 ° à 50 °C (-4 ° à 122 °F)
Température de charge	5 ° à 40 °C (41 ° à 104 °F)
Puissance de charge max.	180 W

- Chargeur (IN2C180)

Tension	26,1 V
Puissance nominale	180 W

- Station de charge (IN2CH)

Tension d'entrée	26,1 V
Courant d'entrée	6,9 A

DJI incorporates HDMI™ technology.
The terms HDMI and HDMI High-Definition Multimedia Interface, and the HDMI Logo are trademarks or registered trademarks of HDMI Licensing LLC in the United States and other countries.

Téléchargez la dernière version à l'adresse
http://www.dji.com/matrice-200-series-v2

MATRICE et DJI sont des marques commerciales de DJI.
Copyright © 2019 DJI Tous droits réservés.

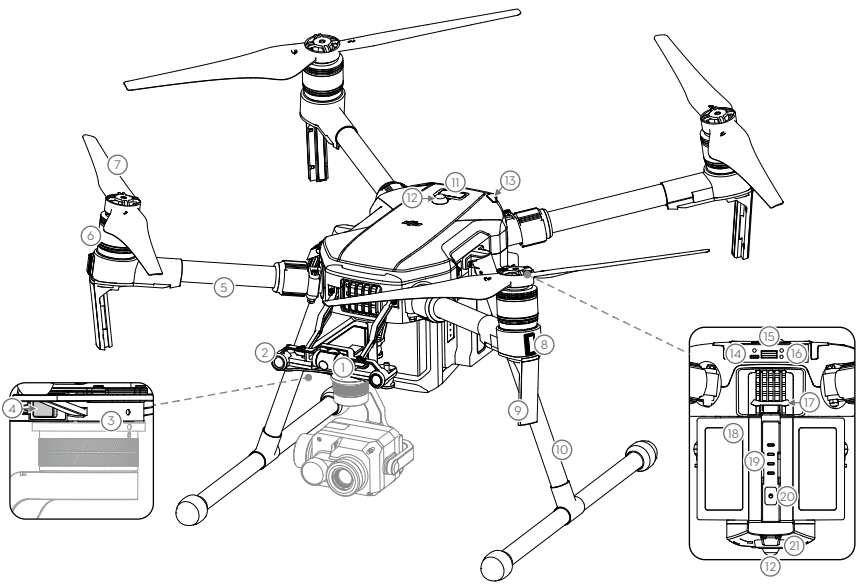
※ Ce contenu peut être modifié sans préavis.

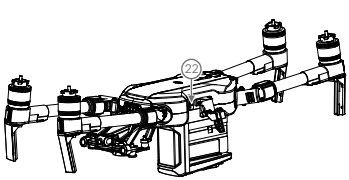
Imprimé en Chine.

Matrice 200 V2

MATRICE™ 200 V2 (M200 V2) di DJI™ è una potente piattaforma di volo di livello industriale con eccellenti caratteristiche di agilità e velocità, e con barometri e IMU ridondanti, per garantire la massima affidabilità e funzionalità nell'acquisizione degli scatti più complessi. I sensori visivi* del velivolo consentono una migliore precisione di hovering anche in spazi chiusi o in ambienti in cui il sistema GNSS non è disponibile. L'AirSense integrato ti rende consapevole dello spazio aereo circostante per garantire la tua sicurezza. La struttura del telaio gli fornisce un grado di protezione contro l'ingresso di liquidi IP43, in conformità allo standard globale IEC 60529. Il design meccanico, con carrelli di atterraggio a sgancio rapido e bracci pieghevoli montati, ne facilita il trasporto, lo stoccaggio e la preparazione per il volo. I lampeggianti posizionati sulla parte superiore e inferiore del velivolo consentono di identificarlo di notte o in condizioni di scarsa illuminazione. L'avanzato sistema di gestione dell'alimentazione, insieme a due batterie, ne assicura l'operatività e ne migliora la sicurezza del volo. Senza payload, M200 V2 ha un'autonomia di volo di fino a 38 minuti con batterie standard (TB55).*

M200 V2 è compatibile con diversi gimbal DGC2.0 di DJI*. Questo manuale utilizza DJI ZENMUSE™ XT2 a titolo esemplificativo per illustrare le straordinarie funzioni di M200 V2.





Ripiegato

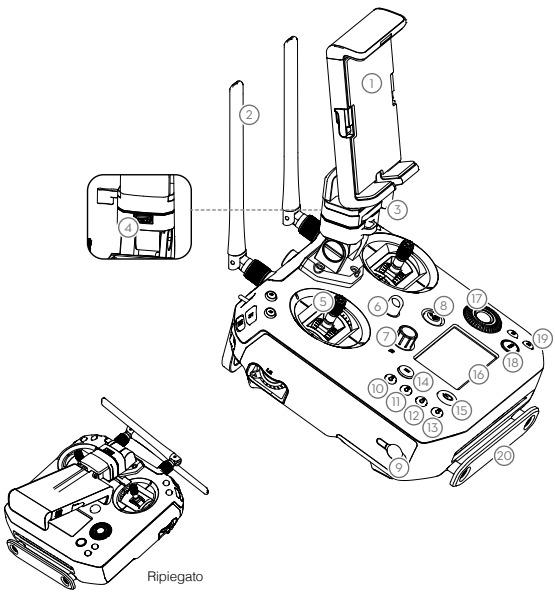
1. Telecamera FPV
2. Sistema di visione in avanti
3. Connettore del gimbal V2.0 di DJI (DGC2.0)
4. Tasto per lo sgancio di telecamera e gimbal
5. Bracci telaio
6. Motori
7. Eliche
8. LED ESC
9. Antenne di trasmissione
10. Carrello di atterraggio
11. Sensore a infrarossi rivolto verso l'alto
12. Lampeggianti
13. Indicatori di stato del velivolo
14. Interruttore modalità USB
15. Porta USB
16. Pulsante di collegamento e indicatore
17. Tasto per la rimozione della batteria
18. Batterie di volo intelligenti
19. Indicatori del livello di carica della batteria
20. Tasto di accensione
21. Sistema di visione verso il basso
22. Slot per scheda microSD

* Il sistema visivo e il sistema di rilevamento a infrarossi vengono influenzati dalle condizioni dell'ambiente circostante. Per ulteriori informazioni leggere il paragrafo "Limitazioni di responsabilità e direttive sulla sicurezza".
Notare che l'autonomia di volo massima è misurata in condizioni di volo ideali. L'autonomia di volo effettiva può variare a seconda delle condizioni dell'ambiente circostante.
I gimbal possono essere acquistati separatamente dal sito ufficiale di DJI.
NON smontare l'involucro del velivolo; in caso contrario, ne decade la garanzia.

Dispositivo di controllo remoto Cendence S

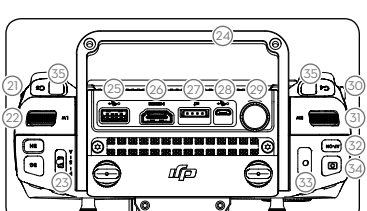
Il dispositivo di controllo remoto CENDENCE™ S è equipaggiato con la tecnologia OCUSYNC™ 2.0 di DJI per una distanza massima di trasmissione di fino a 8 km (5 miglia).* Mentre si fa volare il velivolo, si dispone di una vista HD dal vivo direttamente nell'app DJI Pilot sul dispositivo abbinato per un'esperienza di volo precisa e reattiva. Il supporto a doppia frequenza* stabilizza ulteriormente il downlink video in HD. Nella modalità doppio dispositivo di controllo remoto, due dispositivi di controllo remoto controllano il velivolo e la telecamera separatamente, anche quando sono fino a 200 m (656 piedi) di distanza.*

Il dispositivo di controllo remoto funziona con una batteria intelligente WB37, che può essere caricata completamente tramite porta di ricarica in circa 2 ore con il caricatore standard o con l'hub di carica della batteria intelligente* in circa 1 ora e 11 minuti. Il tempo di funzionamento massimo del dispositivo di controllo remoto è di circa 4 ore.*



1. Supporto per dispositivo mobile
2. Antenne
3. Staffa di montaggio del monitor
4. Porta USB (porta riservata)
5. Levette di comando
6. Gancio della cinghia
7. Manopola di regolazione focale
8. Pulsante di ritorno alla posizione iniziale (RTH)
9. Porta di alimentazione
10. Pulsante delle impostazioni EV
11. Pulsante delle impostazioni dell'otturatore
12. Pulsante delle impostazioni di apertura
13. Pulsante delle impostazioni ISO
14. Pulsante di messa in pausa
15. Pulsante di accensione
16. Display del dispositivo di controllo remoto
17. Quadrante delle impostazioni della telecamera
18. Pulsante personalizzabile menu delle impostazioni
19. Pulsanti personalizzabili (BA-BH)
20. Supporto
21. Leva sinistra
22. Selettore sinistro (beccheggio del gimbal)
23. Commutatore della modalità di volo
24. Impugnatura
25. Porta USB (per collegamento del dispositivo mobile)
26. Porta A HDMI (per uscita video)

27. Porta CAN Bus (porta estesa)
28. Porta micro-USB
29. Porta SDI (per uscita video)
30. Leva destra
31. Selettore destro (rotazione orizzontale del gimbal)
32. Pulsante AF (messa a fuoco automatica)
33. Pulsante di registrazione
34. Pulsante dell'otturatore
35. Pulsanti personalizzabili (C1-C4)



* Il dispositivo di controllo remoto è in grado di raggiungere la sua distanza di trasmissione massima (FCC) in una vasta area priva di ostacoli e interferenze elettromagnetiche a un'altitudine di circa 120 metri (400 piedi). La distanza di trasmissione massima effettiva può essere inferiore alla distanza menzionata sopra a causa di interferenze nell'ambiente operativo e il valore reale oscillerà in base alla forza dell'interferenza.
Per conformarsi alle normative locali, la frequenza di 5,8 GHz non è disponibile in alcuni paesi e regioni.
Per ulteriori informazioni sulla modalità doppio dispositivo di controllo remoto, fare riferimento al Manuale utente.
L'hub di carica può essere acquistato separatamente dal sito internet ufficiale di DJI.
Il tempo di funzionamento massimo è stimato in un ambiente di laboratorio senza fornire alimentazione a un dispositivo o monitor intelligente, solo come riferimento.

Utilizzo di Matrice 200 V2

1. Scaricamento dell'applicazione DJI Pilot

Cercare DJI Pilot in Google Play oppure effettuare la scansione del codice QR qui di seguito per scaricare l'app sul proprio dispositivo mobile.

App DJI Pilot

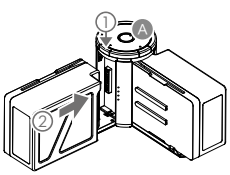
Internet

Per la prima attivazione sono necessari un account DJI e una connessione Internet.

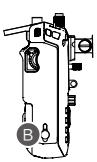
- DJI Pilot supporta Android 5.0 o versioni successive.
- Se si utilizza un monitor DJI CRYSTALSKY™, si consiglia di utilizzare l'app integrata DJI Pilot.

2. Ricarica delle batterie

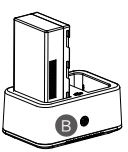
- Premere il pulsante di rilascio e aprire il rispettivo coperchio della porta di ricarica.
- Per avviare il processo di carica, inserire la batteria di volo intelligente nella porta di ricarica.
- Assicuratevi di premere il pulsante di rilascio durante la rimozione della batteria completamente carica.



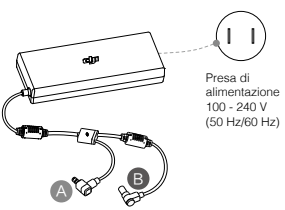
Utilizzare l'hub di carica IN2CH; il tempo di carica è di circa
TB55: 2 ora e 24 min (due batterie)*



Tempo di carica:
2 ore*



Utilizzare l'hub di carica WCH2;
il tempo di carica è di circa 1 ora e 11 min (una batteria)*



*Caricatore in dotazione

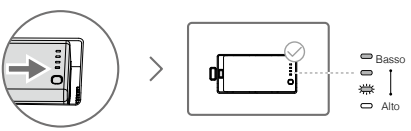
- Al termine del processo di carica, le luci LED sulla batteria di volo intelligente si spengono e il LED sull'hub di carica diventa verde.
- Quando la carica è completa, il display sul dispositivo di controllo remoto mostra 100%.
- Quando la batteria è completamente carica, l'hub di carica emette un segnale acustico. È possibile attivare o disattivare il segnale acustico commutando l'interruttore posizionato sotto l'hub.
- Installa la batteria sul velivolo e attivalo. In caso di temperatura eccessivamente bassa, la batteria si riscalderà automaticamente per mantenere la temperatura tra 16° and 20° C.
- Assicurarsi che due batterie di volo intelligenti siano caricate e scaricate simultaneamente per prolungare la loro durata di utilizzo e per una migliore esperienza di volo.

3. Preparare il dispositivo di controllo remoto

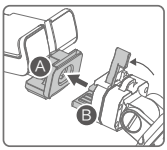
Montaggio della batteria del dispositivo di controllo remoto

Posizionare la batteria nello slot della batteria, quindi farla scorrere verso l'estremità fino a quando non si avverte uno scatto (clic).

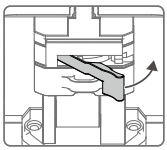
- Premere il pulsante di rilascio della batteria prima di rimuovere la batteria.
- Premere una volta il pulsante del livello di carica della batteria per controllare il livello di carica della batteria.



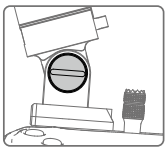
Montaggio del supporto per dispositivi mobili



Assicurarsi che la parte B sia sbloccata. Collegare la parte B alla parte A.

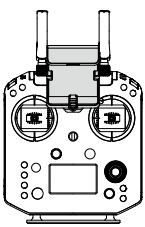


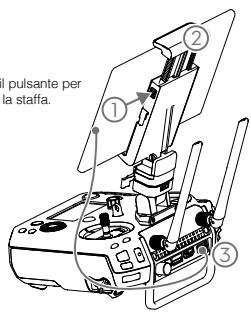
Bloccare la staffa di montaggio.



Utilizzare una moneta o il cacciavite incluso per regolare il serraggio dell'asse di inclinazione.

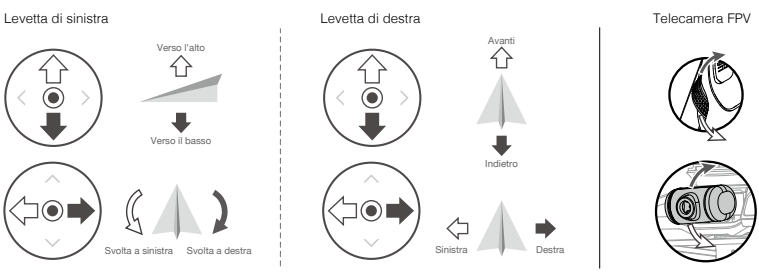
Connessione del dispositivo mobile





Utilizzo del dispositivo di controllo remoto

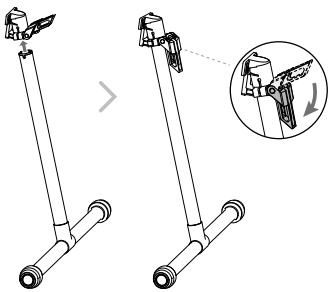
La modalità levetta è impostata sulla modalità 2 in modo predefinito. Nella modalità 2, la levetta di sinistra controlla l'altitudine e la direzione del velivolo, mentre la levetta di destra controlla i movimenti in avanti, all'indietro, a sinistra e a destra dello stesso. Per regolare la telecamera FPV, premere e tenere premuto il pulsante C2 e ruotare il selettore sinistro.



- Per ulteriori informazioni su come collegare e utilizzare il dispositivo di controllo remoto, fare riferimento al Manuale utente.
- È possibile modificare la modalità levetta e personalizzare le funzioni dei pulsanti C1-C4 e BA-BH nell'app DJI Pilot .

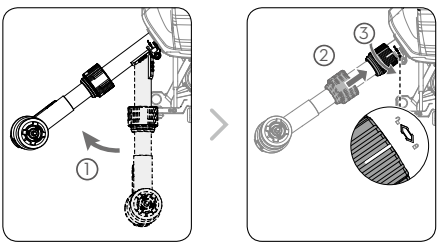
4. Preparare il velivolo

Montaggio del carrello di atterraggio



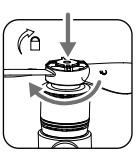
Apertura del velivolo

Aprire il braccio del telaio, far scorrere il dispositivo di bloccaggio del braccio fino all'estremità del braccio e ruotarlo di circa 90° finché la linea argentata non rientra nell'icona ⇔.

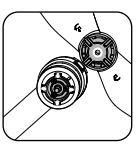


Montaggio delle eliche

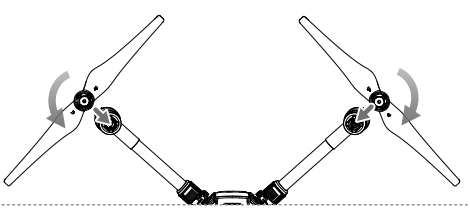
Le eliche senza anelli argentati vanno installate sui motori senza contrassegni.



Premere l'elica verso il basso sulla piastra di montaggio e ruotare in direzione di blocco fino a fissarla.



Le eliche con anelli argentati vanno installate sui motori con i contrassegni dello stesso colore.



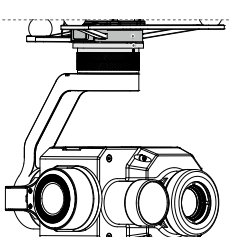
⚠ Prima di ogni volo verificare che le eliche siano fissate correttamente.

Montaggio del gimbal e della telecamera

Premere il tasto per lo sgancio del gimbal per rimuovere il coperchio.

Allineare i puntini bianchi e rossi e inserire il gimbal.

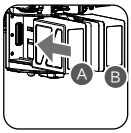
Ruotare il blocco del gimbal nella posizione di bloccaggio.

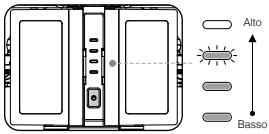


⚠ Assicurarsi di premere il tasto per lo sgancio del gimbal quando si ruota il blocco del gimbal per rimuovere il gimbal e la telecamera. Il blocco del gimbal deve essere ruotato completamente quando lo si rimuove per consentire la successiva installazione.

Installazione della batteria di volo intelligente

Inserire la coppia di batterie.
Premere una volta il tasto di accensione per controllare il livello di carica delle batterie.
Premere ancora una volta e tenere premuto per accendere/spegnere.

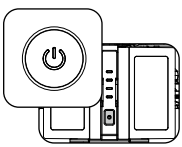




- Utilizzare solo lo slot batteria B quando si utilizza una batteria per l'alimentazione. In questo caso il velivolo può solo essere acceso, ma non può decollare.
- Se per qualsiasi ragione è disponibile una sola batteria durante il volo, far atterrare immediatamente il velivolo e sostituire le batterie il più presto possibile.
- Assicurarsi di premere il tasto di sgancio della batteria quando si rimuove la batteria.
- Utilizzare solo le batterie TB55 fornite in dotazione. NON usare altri tipi di batterie.

5. Volo

Spostare l'interruttore di modalità di volo nella modalità P più sicura.



Accendere il dispositivo di controllo remoto e il velivolo.

l'app DJI Pilot

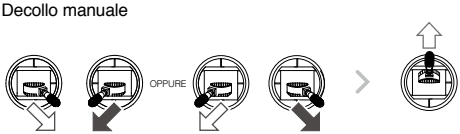
Lanciare l'app DJI Pilot.

Ready to Go (GPS)

Prima che il velivolo decolli, assicurarsi che la barra di stato del velivolo nell'app DJI Pilot indichi "Ready to Go (GPS)" o "Ready to Go (Vision)" per i voli al chiuso.

- Se si utilizza il monitor CrystalSky, dopo averlo acceso attendere una finestra di popup che richieda una selezione delll'uso dei dispositivi USB, quindi selezionare "DJI Pilot". Altrimenti l'app non può essere collegata al dispositivo di controllo remoto.
- Impostare sempre un'altitudine RTH adeguata prima del decollo. Per ulteriori informazioni, fare riferimento alle limitazioni di responsabilità e alle direttive sulla sicurezza.

Decollo manuale



Combinazione di comandi da levette per avviare/arrestare i motori

Levetta di sinistra verso l'alto (lentamente) per il decollo

Ritorno alla posizione iniziale (dispositivo di controllo remoto)

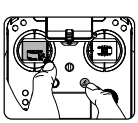
Premere e tenere premuto per avviare la procedura di RTH. Premere di nuovo per annullare l'operazione.

- Le eliche rotanti possono essere pericolose. NON avviare i motori quando vi sono persone nelle vicinanze.
- Tenere sempre le mani sul dispositivo di controllo remoto quando il motore è ancora acceso.
- Dopo l'atterraggio, spegnere prima il velivolo, quindi il dispositivo di controllo remoto.

Atterraggio manuale

Portare la levetta di sinistra (lentamente) verso il basso fino a quando il velivolo non tocca il terreno.
Tenere premuto alcuni secondi per arrestare i motori.

Per arrestare i motori durante il volo, premere il pulsante RTH tirando contemporaneamente la levetta di sinistra verso l'angolo interno inferiore. Lo spegnimento dei motori durante il volo causa lo schianto del velivolo. Il motore può essere spento a metà volo, solo quando il sistema di controllo di volo rilevi un errore critico.



Per la propria sicurezza e per quella delle persone che si trovano nelle vicinanze, è importante comprendere le principali linee guida di volo.
Per ulteriori informazioni, fare riferimento alle limitazioni della responsabilità e alle direttive sulla sicurezza.

GEO Zone

Per saperne di più:
http://flysafe.dji.com/no-fly

Caratteristiche tecniche

- **Velivolo (M200 V2)**

Dimensioni	Inclusi eliche e carrelli di atterraggio aperti, 883×886×398 mm Esclusi eliche e carrelli di atterraggio chiusi, 722×247×242 mm
Passo diagonale	643 mm
Peso	Circa 4,69 kg (con due batterie TB55)
Peso massimo al decollo	6,14 kg
Carico utile massimo	1,45 kg
Frequenza operativa	2,4000-2,4835 GHz; 5,725-5,850 GHz
EIRP	2,4 GHz: ≤ 26 dBm (FCC); ≤ 20 dBm (CE/MIC); ≤ 20 dBm (SRRC) 5,8 GHz: ≤ 26 dBm (FCC); ≤ 14 dBm (CE); ≤ 26 dBm (SRRC)
Precisione di volo in sospensione (modalità P con GPS)	Verticale: ±0,5 m (±1,64 piedi) o ±0,1 m (±0,33 piedi, sistema di visione verso il basso abilitato) Orizzontale: ±1,5 m (±4,92 piedi) o ±0,3 m (±0,98 piedi, sistema di visione verso il basso abilitato)
Velocità massima angolare	Beccheggio: 300°/s, Imbardata: 120°/s
Angolo massimo di beccheggio	Modalità S: 35°; modalità P: 30° (con sistema visivo frontale attivato: 25°); modalità A: 30°
Velocità massima di risalita	5 m/s (16,4 piedi/s)
Velocità massima di discesa (verticale)	3 m/s (9,8 piedi/s)
Velocità massima	Modalità S/modalità A: 81 km/h (50,3 mph); modalità P: 61,2 km/h (38 mph)
Quota massima di funzionamento sopra il livello del mare	3000 m (9842 piedi, con eliche 1760S)
Resistenza massima al vento	12 m/s (39,4 piedi/s)
Durata massima di volo (TB55)	38 min (senza carico utile), 24 min (peso al decollo: 6,14 kg)
Gimbal DJI supportati	Zenmuse X4S/X5S/X7/XT/XT2/Z30
Installazione gimbal supportata	Gimbal singolo, verso il basso
Grado di protezione contro l'ingresso di liquidi	IP43
GNSS	GPS+GLONASS
Temperatura di funzionamento	Da -20 °C a 50 °C (da -4 °F a 122 °F)

- **Dispositivo di controllo remoto (GL900A)**

Frequenza operativa	2,4000-2,4835 GHz; 5,725-5,850 GHz
Distanza di trasmissione massima (senza ostacoli e interferenze)	FCC: 8 km (5 mi); CE/MIC: 5 km (3,1 mi); SRRC: 5 km (3,1 mi)
EIRP	2,4 GHz: ≤ 26 dBm (FCC); ≤ 20 dBm (CE/MIC); ≤ 20 dBm (SRRC) 5,8 GHz: ≤ 26 dBm (FCC); ≤ 14 dBm (CE); ≤ 26 dBm (SRRC)
Alimentazione	Batteria intelligente estesa (modello: WB37-4920mAh-7.6V)
Potenza di uscita (max)	13 W (senza alimentazione del monitor)
Alimentazione USB	1 A ⎓ 5,2 V (max)
Temperatura di funzionamento	Da -20 °C a 50 °C (da -4 °F a 122 °F)

- **Sistema di visione verso il basso**

Intervallo di velocità	<10 m/s (32,8 piedi/s) all'altezza di 2 m (6,56 piedi)
Intervallo di altitudine	<10 m (32,8 piedi)
Intervallo di funzionamento	<10 m (32,8 piedi)
Ambiente di funzionamento	Superfici con chiaro disegno e adeguata illuminazione (> 15 lux)
Intervallo di funzionamento del sensore a ultrasuoni	0.1-5 m (0,33-16,4 piedi)
Ambiente di funzionamento del sensore a ultrasuoni	Materiale non assorbente, superficie rigida (eventuali superfici spesse in ambienti chiusi riducono le prestazioni)

- **Sistema di visione in avanti**

Intervallo di rilevamento degli ostacoli	0,7-30 m (2,3-98,4 piedi)
FOV	Orizzontale: 60°; Verticale: 54°
Ambiente di funzionamento	Superfici con chiaro disegno e adeguata illuminazione (> 15 lux)

- **Sistema di rilevamento a infrarossi verso l'alto**

Intervallo di rilevamento degli ostacoli	0-5 m (0-16,4 piedi)
FOV	±5°
Ambiente operativo	Ostacoli di grandi dimensioni, diffusi e riflettenti (riflettività >10%)

- **Batteria di volo intelligente (TB55-7660mAh-22.8V)**

Capacità	7.660 mAh
Tensione	22,8 V
Tipo di batteria	LiPo 6S
Energia	174,6 Wh
Peso netto (singola)	Circa 885 g
Temperatura di funzionamento	Da -20 °C a 50 °C (da -4 °F a 122 °F)
Temperatura di carica	Da 5 °C a 40 °C (da 41 °F a 104 °F)
Massima potenza di carica	180 W

- **Caricabatterie (IN2C180)**

Tensione	26,1 V
Potenza nominale	180 W

- **Hub di carica (IN2CH)**

Tensione di entrata	26,1 V
Tensione di uscita	6,9 A

DJI incorporates HDMI™ technology.
The terms HDMI and HDMI High-Definition Multimedia Interface, and the HDMI Logo are trademarks or registered trademarks of HDMI Licensing LLC in the United States and other countries.

Scaricare l'ultima versione da
http://www.dji.com/matrice-200-series-v2

MATRICE e DJI sono marchi registrati DJI.
Copyright © 2019 DJI Tutti i diritti riservati.

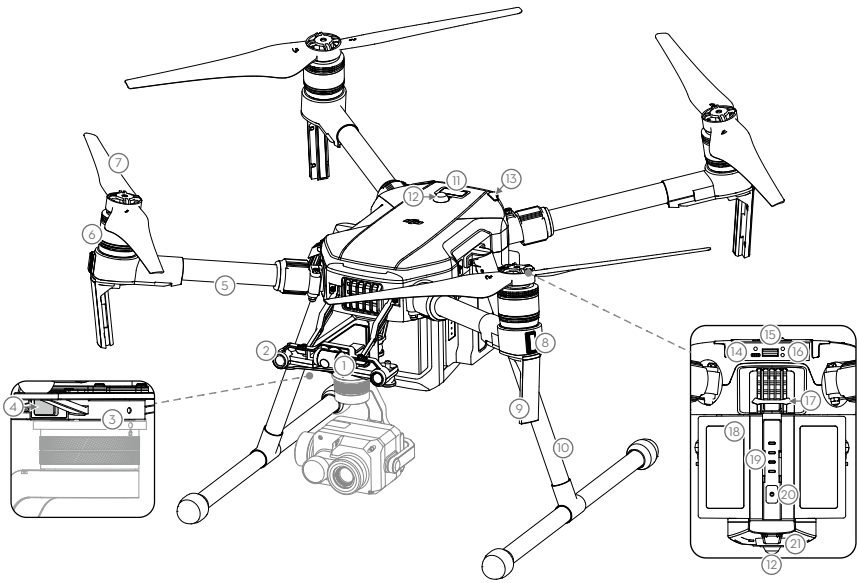
※ Questi contenuti sono soggetti a modifiche senza preavviso.

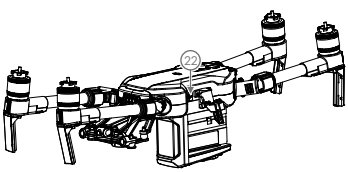
Stampato in Cina.

Matrice 200 V2

De DJI™ MATRICE™ 200 V2 (M200 V2) is een krachtig industrieel vliegplatform met wendbaarheid en snelheid van wereldklasse, redundante barometers en IMU's voor maximale betrouwbaarheid en intelligente vliegfuncties die het maken van complexe beelden vereenvoudigt. De zichtsensoren* van de drone zorgen voor een verbeterde zweefnauwkeurigheid, zelfs bij het vliegen in gebouwen of in een omgeving waarin GNSS niet beschikbaar is. De ingebouwde AirSense maakt u bewust van het u omringende luchtruim om de veiligheid te garanderen. Zijn luchtframe-ontwerp geeft hem een beschermingsgraad tegen indringen van IP43, conform de wereldwijde norm IEC 60529. Door zijn mechanische ontwerp, het landingsgestel met snelkoppeling en de gemonteerde inklapbare armen kan hij gemakkelijk worden vervoerd, opgeslagen en voor de vlucht worden klaargemaakt. De veiligheidsbakens aan de boven- en onderkant van de drone zorgen ervoor dat de drone 's nachts of bij weinig licht herkenbaar is. Een geavanceerd energiebeheersysteem samen met dubbele batterijen zorgen voor de stroomvoorziening en verbeteren de vliegveiligheid. Zonder lading heeft de M200 V2 een vliegtijd van maximaal 38 minuten met normale batterijen (TB55).*

De M200 V2 is compatibel met veel van de DJI gimbals met DGC2.0-connector.* Deze handleiding gebruikt de DJI ZENMUSE™ XT 2 als een voorbeeld om de opmerkelijke functies van de M200 V2 te demonstreren.





Ingeklapt

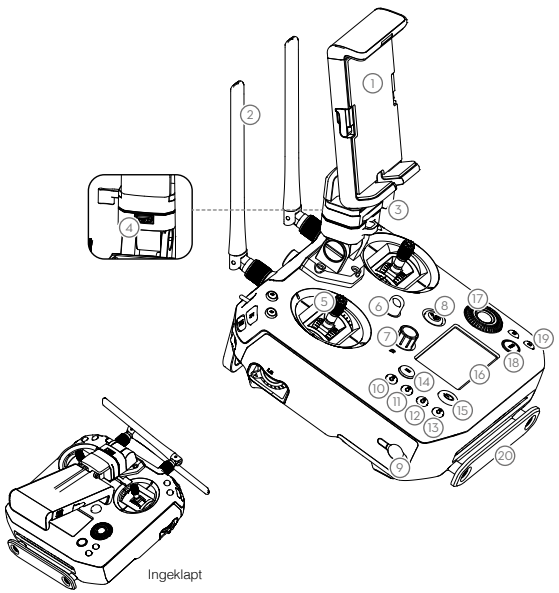
1. FPV-camera
2. Systeem zicht naar voren
3. DJI Gimbal Connector V2.0 (DGC2.0)
4. Ontkoppelingstoets gimbal en camera
5. Frame-armen
6. Motoren
7. Propellers
8. ESC-leds
9. Transmissie-antennes
10. Landingsgestel
11. Naar boven gerichte infraroodsensor
12. Bakens
13. Statusindicatoren drone
14. Schakelaar USB-modus
15. USB-poort
16. Knop Koppelen en indicatielampje
17. Knop verwijderen accu
18. Intelligent Flight Batteries
19. Indicators accuniveau
20. Aan-/uitknop
21. Systeem zicht naar beneden
22. microSD-kaartsleuf

* Het zichtsysteem en infraroodsensorsysteem worden beïnvloed door omgevingsomstandigheden. Lees de disclaimer en veiligheidsrichtlijnen voor meer informatie. Houd er rekening mee dat de maximale vliegtijd is gemeten onder ideale vliegomstandigheden. De werkelijke vliegtijd kan afhankelijk van je omgeving variëren. Gimbals kunnen afzonderlijk worden aangeschaft op de officiële DJI-website.
Demonteer de kap van de drone NIET; anders wordt deze niet meer door de garantie gedekt.

Cendence S-afstandsbediening

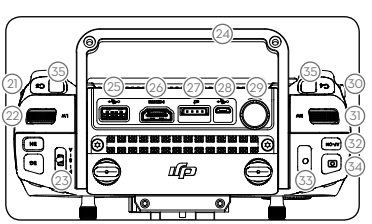
De CENDENCE™ S-afstandsbediening bevat DJI's OCUSYNC™ 2.0-technologie voor een maximale zendafstand van 8 km (5 mijl).* Tijdens het vliegen heeft u direct in de DJI Pilot-app een live HD-weergave op uw gekoppelde apparaat voor een nauwkeurige en responsieve vliegervaring. Ondersteuning voor twee frequenties* maakt de HD-videodownlink stabieler. In de modus dubbele afstandsbediening bedienen twee afstandsbedieningen de drone en de camera afzonderlijk, zelfs op een afstand van max. 200 meter (656 feet) van elkaar.*

De afstandsbediening werkt met een WB37 Intelligent Battery, die via de laadpoort met een normale lader in 2 uur kan worden opgeladen, of in ongeveer 1 uur en 11 minuten met de Intelligent Battery Charging Hub*. De maximale werkingstijd van de afstandsbediening bedraagt ongeveer 4 uur.*



1. Houder mobiel apparaat
2. Antennes
3. Montagesteun voor monitor
4. USB-poort (gereserveerde poort)
5. Joysticks
6. Lushaak
7. Focusregelknop
8. Knop Return-to-Home (RTH)
9. Voedingspoort
10. Knop EV-instellingen
11. Knop sluiterinstellingen
12. Knop diafragma-instellingen
13. Knop ISO-instellingen
14. Pauzeknop
15. Aan-/uitknop
16. Display afstandsbediening
17. Draaiknop camera-instellingen
18. Instelmenu aanpasbare knop
19. Aanpasbare knop (BA-BH)
20. Steunopstelling
21. Linker hendel
22. Linker draaiknop (gimbal hellen)
23. Vluchtmodusschakelaar
24. Handvat
25. USB-poort (voor verbinding met mobiel apparaat)
26. HDMI A-poort (voor video-uitgang)

27. CAN-buspoort (uitgebreide poort)
28. Micro-USB-poort
29. SDI-poort (voor video-uitgang)
30. Rechter hendel
31. Rechter draaiknop (gimbal pannen)
32. AF-knop (Autofocus)
33. Opnameknop
34. Sluiterknop
35. Aanpasbare knop (C1-C4)



* De afstandsbediening kan zijn maximale zendafstand (FCC) bereiken in een gebied zonder obstakels en elektromagnetische interferentie, op een hoogte van circa 120 meter (400 feet). De werkelijke maximale zendafstand kan kleiner zijn dan de hierboven genoemde afstand als gevolg van interferentie in de werkomgeving en de werkelijke waarde zal fluctueren naar gelang de sterkte van de interferentie.
Om aan lokale wetgeving te voldoen, is de frequentie 5,8 GHz in een aantal landen en regio's niet beschikbaar.
Raadpleeg de gebruikershandleiding voor meer informatie over de dubbele-afstandsbedieningsmodus.
De Charging Hub kan afzonderlijk worden gekocht via de officiële DJI-website.
De maximale werkingstijd wordt, alleen ter referentie, geschat in een laboratoriumomgeving zonder stroom te leveren aan een smart-apparaat of monitor.

Matrice 200 V2 gebruiken

1. Downloaden van de DJI Pilot-app

Zoek de DJI Pilot in de Google Play Store of scan de onderstaande QR-code om de app te downloaden op je mobiele apparaat.

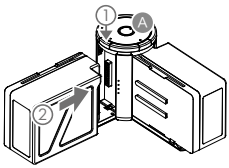
DJI Pilot-app

Internet Eerste activering vereist een DJI-account en internetverbinding.

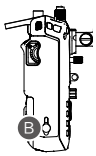
- DJI Pilot ondersteunt Android 5.0 of hoger.
- Bij gebruik van een DJI CRYSTALSKY™ Monitor wordt aangeraden de ingebouwde app DJI Pilot te gebruiken.

2. De accu's opladen

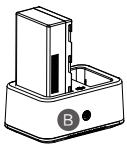
- Druk op de ontgrendelknop en open de afdekking van de corresponderende laadpoort.
- Plaats de Intelligent Flight Battery in de laadpoort om het opladen te starten.
- Zorg dat je de ontgrendelknop indrukt wanner je de volledig opgeladen accu verwijdert.



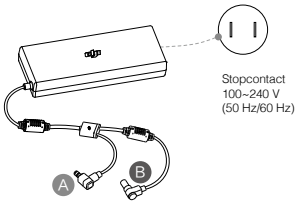
Met de IN2CH Charging Hub is de laadtijd circa
TB55: 2 uur en 24 minuten (twee accu's)*



Oplaadtijd:
2 uur*



Met de WCH2 Charging Hub is de laadtijd circa 1 uur en 11 minuten (één accu)*



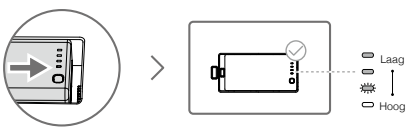
*Meegeleverde lader

- Zodra het opladen is voltooid, gaan de LED-lampjes op de Intelligent Flight Battery uit, terwijl de LED op de Charging Hub groen gaat branden.
- Wanneer het opladen voltooid is, geeft het display op de afstandsbediening 100% aan.
- De Charging Hub produceert een akoestisch signaal wanneer de accu volledig is opgeladen. De melding kan worden in- en uitgeschakeld met de schakelaar onder de hub.
- Plaats de accu in de drone en schakel de drone in. Als een lage batterijtemperatuur wordt gedetecteerd, wordt de batterij automatisch warm om een temperatuur tussen 16 ° en 20 °C te behouden.
- Zorg ervoor dat twee Intelligent Flight-accu's tegelijkertijd worden opgeladen en ontladen om hun levensduur te verlengen en voor een betere vliegervaring.

3. Voorbereiden van de afstandsbediening

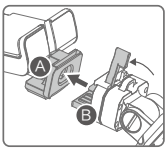
De accu in de afstandsbediening aanbrengen

Plaats de accu in het accuvak en schuif hem naar voren tot je een klik hoort.

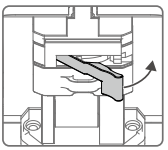


- Druk vóór het verwijderen van de accu op de ontgrendelknop van de accu.
- Druk eenmaal op de accuniveauknop om het laadniveau te controleren.

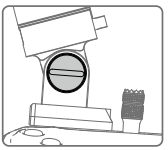
De houder voor mobiele apparaten monteren



Zorg dat onderdeel B is ontgrendeld. Sluit onderdeel B aan op onderdeel A.

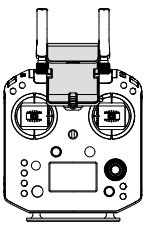


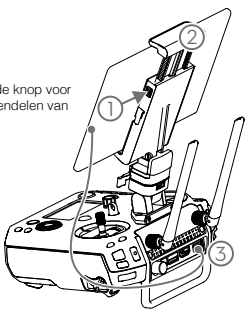
Vergrendel de montagesteun.



Gebruik een muntje of de bijgesloten schroevendraaier om de strakheid van de kantelas aan te passen.

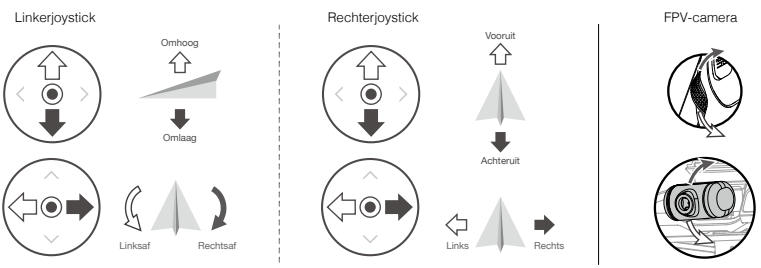
Het mobiele apparaat verbinden





Gebruik van de afstandsbediening

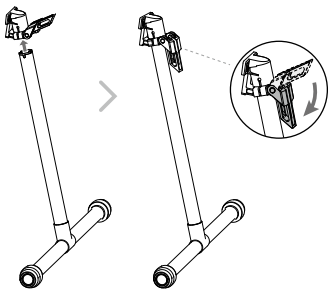
De joystickmodus is standaard ingesteld op modus 2. In modus 2 regel je met de linker joystick de hoogte en de koers van de drone, terwijl je met de rechterjoystick de drone vooruit, achteruit, naar links en rechts kunt bewegen. Houd knop C2 ingedrukt en draai aan de linker draaiknop om de FPV-camera aan te passen.



- Raadpleeg de gebruikershandleiding voor meer informatie over de aansluiting en het gebruik van de afstandsbediening.
- Je kunt in de DJI Pilot-app de instelling van de joystickmodus wijzigen en de functies van de knoppen C1-C4 en BA-BH aanpassen.

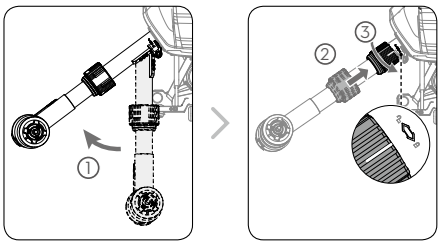
4. Voorbereiding van de drone

Monteren van het landingsgestel



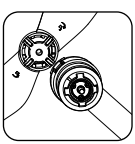
Drone uitklappen

Klap de frame-arm uit, schuif de armvergrendeling naar het uiteinde van de framearm en draai hem ongeveer 90°, totdat de zilveren lijn binnen het ⇔ -pictogram ligt.

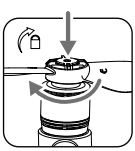


NL

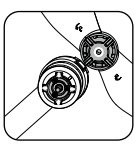
Propellers monteren



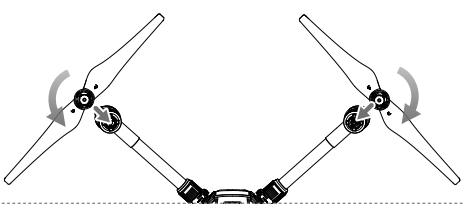
Propellers zonder zilveren ringen zijn bedoeld voor montage op motoren zonder markeringen.



Druk de propellers op de montageplaat en draai ze in de vergrendelstand totdat ze vastzitten.

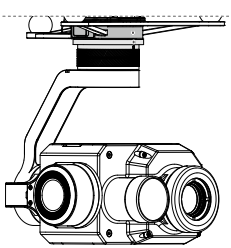


Propellers met zilveren ringen zijn bedoeld voor montage op motoren met dezelfde kleurmarkeringen.



⚠ Controleer vóór elke vlucht of de propellers goed vastzitten.

Gimbal en camera aanbrengen



Druk op de ontkoppelingstoets van de gimbal om de kap te verwijderen.

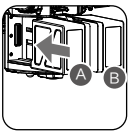
Zorg dat de witte lijnen gelijk liggen met de rode punten en plaats de gimbal.

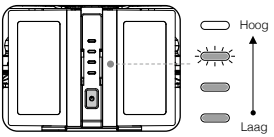
Draai de gimbalvergrendeling naar de vergrendelde stand.

⚠ Zorg dat je de ontkoppelingstoets van de gimbal indrukt voordat je aan de gimbalvergrendeling draait om de gimbal en de camera te verwijderen. Bij het verwijderen van de gimbal moet de gimbal volledig worden geroteerd voor de volgende montage.

Intelligent Flight Battery aanbrengen

Plaats de twee accu's.
Druk eenmaal op de aan/uit-knop om het laadniveau te controleren.
Druk vervolgens opnieuw op de knop en houd deze ingedrukt om het apparaat in of uit te schakelen.

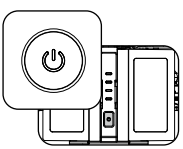




- Gebruik accupoort B alleen wanneer je voor de voeding gebruikmaakt van één accu. In dit geval kan de drone alleen worden ingeschakeld, maar zal niet kunnen opstijgen.
- Als om welke reden dan ook slechts één accu beschikbaar is tijdens de vlucht, land de drone dan onmiddellijk en vervang de accu's zo snel mogelijk.
- Zorg dat je vóór het verwijderen van de accu op de ontgrendelknop van de accu drukt.
- Zorg ervoor dat u de meegeleverde TB55-batterijen gebruikt. Gebruik GEEN ander type batterijen.

5. Vlucht

Zet de vluchtmodusschakelaar in de veiligste P-modus.



Schakel de afstandsbediening en de drone in.

DJI Pilot App

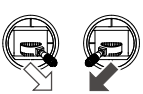
Start de DJI Pilot-app op.

Ready to Go (GPS)

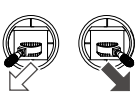
Zorg er vóór het opstijgen voor dat de Aircraft Status Bar in de DJI Pilot-app 'Ready to Go (GPS)' of 'Ready to Go (Vision)' aangeeft wanneer u in een gebouw vliegt.

- Wacht indien je een CrystalSky-monitor gebruikt, nadat de monitor is ingeschakeld, op een pop-upvenster waarin om een keuze voor een te gebruiken USB-apparaat wordt gevraagd en selecteer vervolgens "DJI Pilot". Anders kan de app niet worden verbonden met de afstandsbediening.
- Stel altijd een passende RTH-hoogte in vóór het opstijgen. Raadpleeg de disclaimer en veiligheidsrichtlijnen voor meer informatie.

Handmatig opstijgen



OF



Combination Stick Command voor het starten/stoppen van de motoren

Linkerjoystick omhoog (langzaam) om op te stijgen

Terug-naar-basis (afstandsbediening)

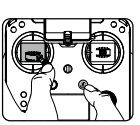
Houd deze knop ingedrukt om de RTH-procedure te starten. Druk nogmaals hierop om te annuleren.

- Draaiende propellers kunnen gevaarlijk zijn. Start de motoren NIET in krappe ruimten of wanneer er mensen in de buurt zijn.
- Houd je handen altijd op de afstandsbediening zolang de motor nog draait.
- Schakel de drone na het landen eerst uit voordat je de afstandsbediening uitschakelt.

Handmatige landing

Duw de linkerjoystick (langzaam) omlaag, totdat je bent geland.
Wacht enkele seconden om de motoren uit te schakelen.

Schakel de motor tijdens de vlucht uit: Druk op de RTH-knop en trek tegelijkertijd de linkerjoystick naar de onderste binnenhoek en houd deze 3 seconden vast. Schakel de motoren alleen tijdens de vlucht uit in noodsituaties wanneer dit de kans op schade of letsel verkleint.



Het is belangrijk de basisvluchtrichtlijnen te begrijpen voor jouw veiligheid en die van je medemens.
Raadpleeg de disclaimer en veiligheidsrichtlijnen voor meer informatie.

GEO-zones

Meer info:
http://flysafe.dji.com/no-fly

Specificaties

- Drone (M200 V2)

Afmetingen	Uitgevouwen, propellers en landingsgestellen inbegrepen, 883×886×398 mm Gevouwen propellers en landingsgestellen niet inbegrepen, 722×247×242 mm
Diagonaal wielbasis	643 mm
Gewicht	Ca. 4,69 kg (met twee TB55-accu's)
Max. opstijggewicht	6,14 kg
Max. belasting	1,45 kg
Bedrijfsfrequentie	2,4000-2,4835 GHz; 5,725-5,850 GHz
EIRP	2,4 GHz: ≤ 26 dBm (FCC/NCC); ≤ 20 dBm (CE/MIC); ≤ 20 dBm (SRRC) 5,8 GHz: ≤ 26 dBm (FCC/NCC); ≤ 14 dBm (CE); ≤ 26 dBm (SRRC)
Zweefnauwkeurigheid (P-modus met GPS)	Verticaal: ±0,5 m (±1,64 feet) of ±0,1 m (±0.33 feet, neerwaarts Vision System ingeschakeld) Horizontaal: ±1,5 m (±4,92 feet) of ±0,3 m (±0,98 feet, neerwaarts Vision System ingeschakeld)
Max. hoeksnelheid	helling: 300°/s, gier: 120°/s
Max. hellingshoek	S-modus: 35°; P-modus: 30° (Systeem voor voorwaarts gericht zicht ingeschakeld: 25°); A-modus: 30°
Max. stijgsnelheid	5 m/s (16,4 ft/s)
Max. daalsnelheid (Verticaal)	3 m/s (9,8 ft/s)
Max. snelheid	S-modus/A-modus: 81 km/u (50,3 m/u) P-modus: 61,2 km/u (38 m/u)
Max. servicehoogte boven zeeniveau	3000 m (9842 feet, met 1760S propellers)
Max. windbestendigheid	12 m/s (39,4 ft/s)
Max. vliegtijd (TB55)	38 min. (zonder belasting), 24 min. (opstijggewicht: 6,14 kg)
Ondersteunde DJI gimbals	Zenmuse X4S/X5S/X7/XT/XT2/Z30
Ondersteunde gimbalmontage	enkele gimbal, naar beneden
Beschermingsgraad tegen indringing	IP43
GNSS	GPS+GLONASS
Bedrijfstemperatuur	-20 °C tot 50 °C (-4 °F tot 122 °F)

- Afstandsbediening (GL900A)

Bedrijfsfrequentie	2,4000-2,4835 GHz; 5,725-5,850 GHz
Max. zendafstand (vrij van obstakels en interferentie)	FCC/NCC: 8 km (5 mijl); CE/MIC: 5 km (3,1 mijl); SRRC: 5 km (3,1 mijl)
EIRP	2,4 GHz: ≤ 26 dBm (FCC/NCC); ≤ 20 dBm (CE/MIC); ≤ 20 dBm (SRRC) 5,8 GHz: ≤ 26 dBm (FCC/NCC); ≤ 14 dBm (CE); ≤ 26 dBm (SRRC)
Voeding	Uitgebreide Intelligent Battery (model: WB37-4920mAh-7.6V)
Uitgangsvermogen (max)	13 W (zonder dat de monitor wordt gevoed)
USB-voeding	1 A ⎓ 5,2 V (max)
Bedrijfstemperatuur	-20 °C tot 50 °C (-4 °F tot 122 °F)

- Systeem zicht naar beneden

Snelheidsbereik	<10 m/s (32,8 ft/s) bij een hoogte van 2 m (6,56 feet)
Hoogtebereik	<10 m (32,8 feet)
Bedrijfsbereik	<10 m (32,8 feet)
Gebruiksomgeving	Oppervlakken met een duidelijke structuur en voldoende verlichting (>15 lux)
Werkingsbereik ultrasoonsensor	0.1 - 5 m (0,33-16,4 feet)
Gebruiksomgeving ultrasoonsensor	niet-absorberend materiaal, robuust oppervlak (dik tapijt binnen zal leiden tot slechtere prestaties)

- Systeem zicht naar voren

Obstakeldetectiebereik	0,7 - 30 meter (2,3 - 98,4 feet)
FOV	Horizontaal: 60°; Verticaal: 54°
Gebruiksomgeving	Oppervlakken met een duidelijke structuur en voldoende verlichting (>15 lux)

- Infraroodsensorsysteem

Obstakeldetectiebereik	0 - 5 meter (0 - 16,4 feet)
FOV	±5°
Gebruiksomgeving	Grote, diffuse en reflectieve obstakels (reflectie >10%)

- Intelligent Flight Battery (TB55-7660mAh-22.8V)

Capaciteit	7660 mAh
Spanning	22,8 V
Accutype	LiPo 6S
Vermogen	174,6 Wh
Netto gewicht (per stuk)	Ca. 885 g
Bedrijfstemperatuur	-20 °C tot 50 °C (-4 °F tot 122 °F)
Oplaadtemperatuur	5 °C tot 40 °C (41 °F tot 104 °F)
Max. oplaadvermogen	180 W

- Oplader (IN2C180)

Spanning	26,1 V
Nominaal vermogen	180 W

- Charging Hub (IN2CH)

Ingangsspanning	26,1 V
Ingangsstroom	6,9 A

DJI incorporates HDMI™ technology.
The terms HDMI and HDMI High-Definition Multimedia Interface, and the HDMI Logo are trademarks or registered trademarks of HDMI Licensing LLC in the United States and other countries.

Download de nieuwste versie op
http://www.dji.com/matrice-200-series-v2

MATRICE en DJI zijn handelsmerken van DJI.
Copyright © 2019 DJI Alle rechten voorbehouden.

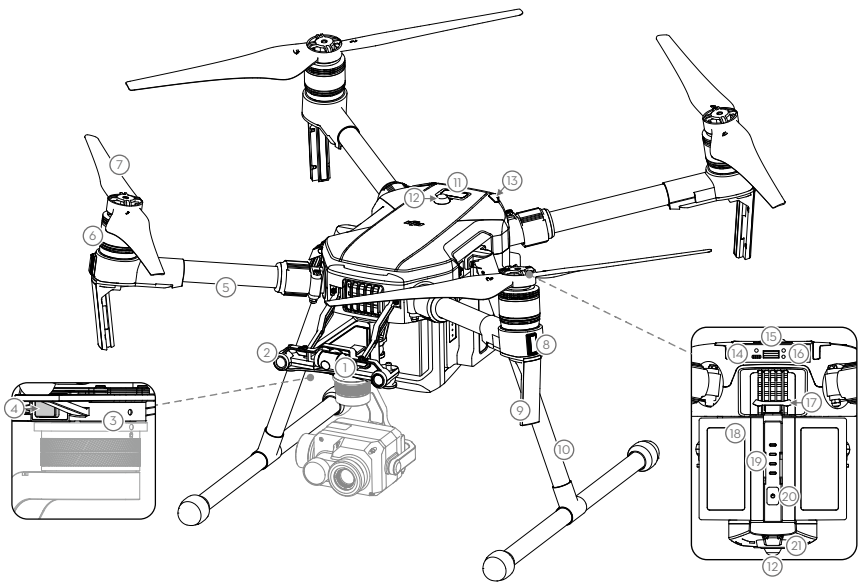
※ Deze inhoud kan zonder voorafgaande kennisgeving worden gewijzigd.

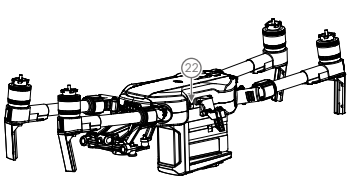
Gedrukt in China.

Matrice 200 V2

O DJI™ MATRICE™ 200 V2 (M200 V2) é uma plataforma de voo de nível industrial potente, com agilidade e velocidade de classe mundial, barómetros redundantes e IMUs para uma máxima fiabilidade e recursos de voo inteligente que facilitam a captação de imagens complexas. Os sensores visuais* do drone permitem uma precisão melhorada ao pairar, mesmo quando voa em espaços fechados ou em ambientes onde o GNSS não está disponível. O AirSense integrado dá-lhe conhecimento do seu espaço aéreo circundante para garantir a segurança. O seu design de estrutura aérea dá-lhe uma Classificação de Protecção de Entrada IP43, de acordo com a norma IEC 60529 padrão. O design mecânico, juntamente com os trens de aterragem de libertação rápida e braços dobráveis montados, facilita o transporte, o armazenamento e a preparação para o voo. Os faróis rotativos de segurança no topo e no fundo do drone permitem que o mesmo seja identificado à noite ou em condições de pouca luz. Um sistema avançado de gestão de energia juntamente com baterias duplas garante a alimentação e melhora a segurança do voo. Sem uma carga útil, o M200 V2 tem um tempo de voo de até 38 minutos com baterias padrão (TB55).*

O M200 V2 é compatível com muitos tipos de suspensões por cardans do conetor DGC2.0 da DJI.* Este manual utiliza o DJI ZENMUSE™ XT 2 como exemplo para demonstrar as funções notáveis do M200 V2.





Dobrado

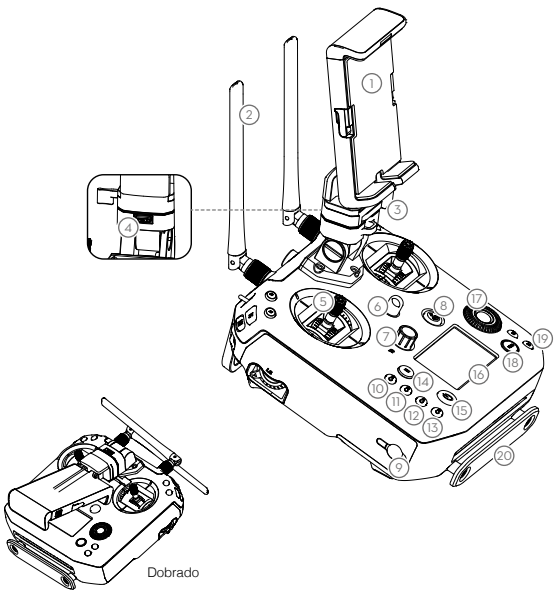
1. Câmera FPV
2. Sistema de visão frontal
3. DJI Gimbal Connector V2.0 (DGC2.0)
4. Botão de desconexão do gimbal e da câmera
5. Braços da estrutura
6. Motores
7. Hélices
8. LEDs de ESC
9. Antenas de transmissão
10. Trem de pouso
11. Sensor de infravermelho para cima
12. Faróis rotativos
13. Indicadores de estado do drone
14. Interruptor do modo USB
15. Porta USB
16. Botão de ligação e indicador
17. Botão de remoção da bateria
18. Baterias inteligentes de voo
19. Indicadores de nível da bateria
20. Botão liga/desliga
21. Sistema de visão inferior
22. Slot do cartão microSD

* Os sistemas de visão e deteção de infravermelhos são afetados pelas condições circundantes. Leia a Declaração de exoneração de responsabilidade e as Diretrizes de segurança para saber mais.
As suspensões por cardan podem ser adquiridas separadamente a partir do website oficial da DJI.
Tenha em atenção que o tempo máximo de voo é medido em condições de voo ideais. O tempo real do voo pode variar consoante o seu ambiente.
NÃO desmonte a carenagem do quadricóptero; caso contrário, ele não será coberto pela garantia.

Telecomando Cendence S

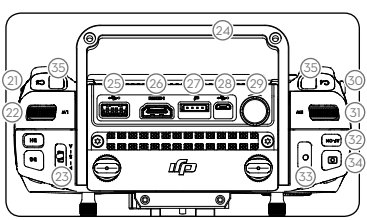
O telecomando CENDENCE™ S inclui a tecnologia OCUSYNC™ 2.0 da DJI para uma distância máxima de transmissão de até 5 mi (8 km).* Ao comandar o drone, tem uma vista HD ao vivo diretamente dentro da aplicação DJI Pilot no seu dispositivo emparelhado para uma experiência de voo precisa e reactiva. O suporte da frequência dupla* torna a ligação descendente de vídeo HD mais estável. No modo de telecomando Duplo, dois telecomandos controlam o drone e a câmara separadamente, mesmo que estejam a uma distância de até 200 m (656 pés) entre si.*

O telecomando funciona com uma bateria inteligente WB37, que pode ser carregada através da porta de carregamento, durante cerca de 2 horas com um carregador padrão, ou com o terminal de carregamento* de baterias inteligentes, durante cerca de 1 hora e 11 minutos. O tempo máximo de funcionamento do telecomando é de aproximadamente 4 horas.*



1. Suporte para dispositivo móvel
2. Antenas
3. Suporte de Montagem de Monitor
4. Porta USB (Porta Reservada)
5. Joysticks
6. Gancho da correia
7. Botão de Ajuste do Ponto Focal
8. Botão Return-to-Home (RTH)
9. Entrada de alimentação
10. Botão de configuração do EV
11. Botão de configuração do obturador
12. Botão de configuração da abertura
13. Botão de configuração do ISO
14. Botão de pausa
15. Botão liga/desliga
16. Display do controle remoto
17. Botão de configuração da câmera
18. Menu de configurações do botão personalizável
19. Botões personalizáveis (BA-BH)
20. Plataforma de apoio
21. Alavanca esquerda
22. Botão esquerdo (inclinação do estabilizador)
23. Interruptor do modo de voo
24. Alça
25. Entrada USB (para conexão de dispositivos móveis)
26. Porta A de HDMI (para saída de vídeo)

27. Porta de rede CAN (porta estendida)
28. Porta Micro USB
29. Porta SDI (para saída de vídeo)
30. Alavanca direita
31. Botão direito (varrimento do estabilizador)
32. Botão AF (autofoco)
33. Botão de gravação
34. Botão do obturador
35. Botões personalizáveis (C1-C4)



* O telecomando pode alcançar a sua distância máxima de transmissão (FCC) numa área desobstruída, sem interferências eletromagnéticas e a uma altitude de cerca de 120 metros (400 pés). A distância máxima de transmissão máxima pode ser inferior à distância mencionada acima devido a interferências no ambiente de funcionamento e o valor real flutuará de acordo com a força da interferência.
Para atender as regulamentações locais, a frequência de 5,8 GHz não está disponível em alguns países e regiões.
Para mais informações sobre o Modo de Controle Remoto Duplo, consulte o manual do usuário.
O terminal de carregamento pode ser adquirido separadamente a partir do website oficial DJI.
O tempo máximo de funcionamento é estimado num ambiente laboratorial, sem fornecer energia a um dispositivo inteligente ou monitor, para referência apenas.

1. Transferir a aplicação DJI Pilot

Pesquise "DJI Pilot" na Google Play Store ou leia o código QR abaixo para transferir a aplicação para o seu dispositivo móvel.

Aplicação DJI Pilot

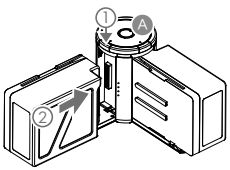
Internet

A ativação pela primeira vez requer sua conta DJI e conexão com a internet.

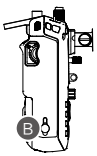
- O DJI Pilot suporta o Android 5.0 ou posterior.
- Se estiver usando um Monitor CRYSTALSKY™ DJI, recomenda-se a utilização do aplicativo integrado DJI Pilot.

2. Carga das baterias

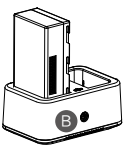
- Pressione o botão de liberação e abra a tampa da entrada de carga correspondente.
- Insira a Bateria de Voo Inteligente na entrada de carga para iniciar o carregamento.
- Para remover a bateria totalmente carregada, pressione o botão de liberação.



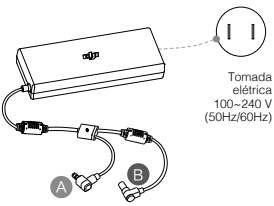
Usando o Ponto de Carregamento IN2CH, o tempo de carregamento é de aproximadamente TB55: 2 hora e 24 min (duas baterias)*



Tempo de carregamento: 2 horas*



Usando o Ponto de Carregamento WCH2, o tempo de carregamento é de aproximadamente 1 hora e 11 min (uma bateria)*



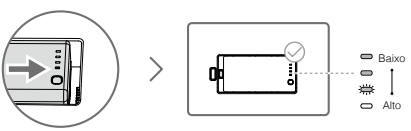
*Carregador fornecido

- Quando o carregamento estiver concluído, as luzes de LED na Bateria de Voo Inteligente (Intelligent Flight Battery) serão desligadas, e o LED no Ponto de Carregamento acenderá na cor verde.
- Quando o carregamento estiver concluído, o display no controle remoto mostrará 100%.
- O Ponto de Carregamento emitirá um sinal quando a bateria estiver totalmente carregada. O alerta pode ser ativado ou desativado alternando o interruptor abaixo do Ponto de Carregamento.
- Instale a bateria na aeronave e ligue-a. Se for detetada uma temperatura baixa da bateria, a bateria aquece automaticamente para manter uma temperatura entre 16° e 20° C.
- Certifique-se de que as duas baterias de voo inteligente são carregadas e descarregadas em simultâneo para prolongar a sua vida útil e para uma melhor experiência de voo.

3. Preparo do controle remoto

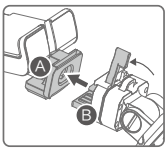
Montar a bateria do controlador remoto

Coloque a bateria na ranhura da bateria e, em seguida, faça-a deslizar até ao fim até ouvir um estalido.

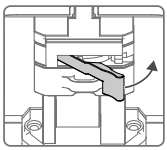


- Pressione o botão de remoção da bateria antes de removê-la.
- Pressione o botão do nível da bateria uma vez para verificar o nível da bateria.

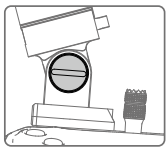
Montagem do suporte do dispositivo móvel



Certifique-se de que a peça B está destrancada. Ligue a Peça B à Peça A.

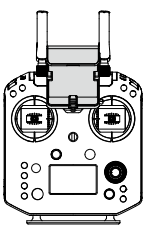


Trave o suporte de montagem.



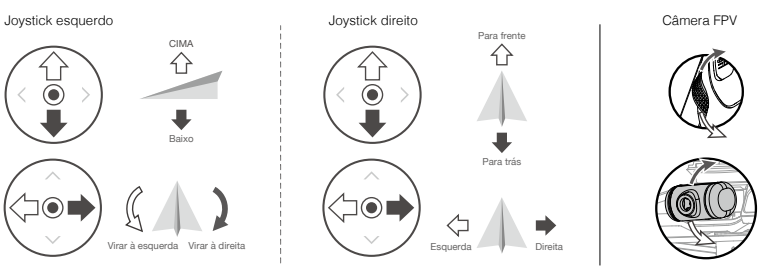
Utilize uma moeda ou a chave de fendas incluída para ajustar o aperto do eixo de inclinação.

Ligar o dispositivo móvel



Uso do controle remoto

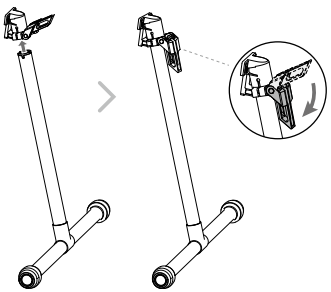
O modo do joystick está definido para Modo 2 por padrão. No Modo 2, o joystick esquerdo controla a altitude e a direção da aeronave, enquanto o joystick direito controla os movimentos para frente, para trás, para a esquerda e para a direita. Para ajustar a câmera FPV, pressione e segure o botão C2 e gire o botão esquerdo.



- Para obter mais informações sobre como conectar e usar o controle remoto, consulte o manual do usuário.
- Você pode alterar o modo do joystick e personalizar as funções dos botões C1-C4 e BA-BH no aplicativo DJI Pilot .

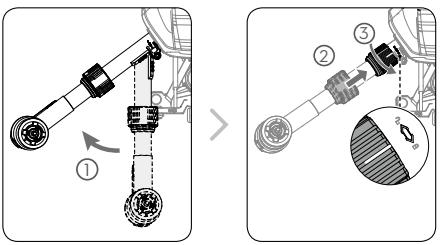
4. Prepare o quadricóptero

Montagem do trem de pouso



Desdobrando o quadricóptero

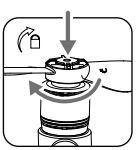
Desdobre o braço da estrutura; em seguida, deslize o bloqueio até a extremidade do braço da estrutura e gire-o cerca de 90° até que a linha prateada fique dentro da faixa do ícone ⟺.



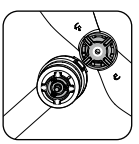
PT

Montagem das hélices

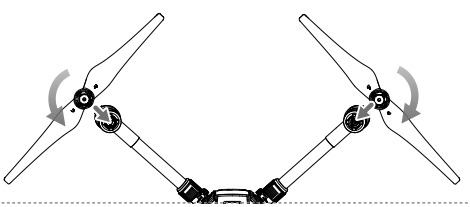
Hélices sem anéis prateados devem ser instaladas nos motores sem marcas.



Pressione a hélice na placa de montagem para baixo e gire na direção de travamento 🔒 até ficar firme.



As hélices com anéis prateados devem ser instaladas nos motores com marcas da mesma cor.



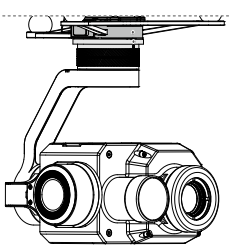
⚠ Antes de cada voo, verifique se as hélices estão bem presas.

Montagem do estabilizador e da câmera

Pressione o botão de desconexão do estabilizador para remover a tampa.

Alinhe os pontos brancos e vermelhos e insira o estabilizador.

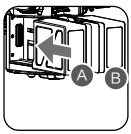
Gire a trava do estabilizador para a posição travada.

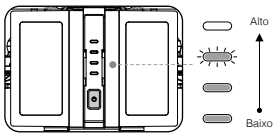


⚠ Certifique-se de pressionar o botão de desconexão do estabilizador ao girar sua trava para remover o estabilizador e a câmera. A trava do estabilizador deve ser girada por completo ao remover a suspensão para a próxima instalação.

Montagem da Intelligent Flight Battery

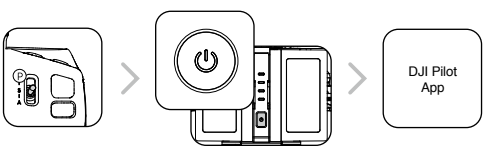
Insira o par de baterias.
Pressione o botão liga/desliga uma vez para verificar o nível da bateria.
Pressione uma vez, novamente e segure para ligar/desligar.





- Utilize apenas a ranhura B da bateria quando utilizar uma bateria para fornecer energia. Neste caso, o drone só pode ser ligado, mas não pode descolar.
- Se, por qualquer motivo, estiver disponível uma bateria durante o voo, aterre o drone imediatamente e substitua as baterias o mais rapidamente possível.
- Certifique-se de que prime o botão de remoção da bateria ao remover a bateria.
- Certifique-se de que utiliza as baterias TB55 incluídas. NÃO utilize qualquer outro tipo de baterias.

5. Voo



Mude o seletor de modo de voo para o modo mais seguro P-Mode.

Ligue o controle remoto e o quadricóptero.

Inicie a aplicação DJI Pilot.

Ready to Go (GPS)

Antes de decolar, certifique-se de que a barra de status do quadricóptero no aplicativo DJI Pilot indique "Ready to Go (GPS)" ou "Ready to Go (Vision)" quando estiver pilotando em ambientes internos.

- Se utilizar um monitor CrystalSky, após o monitor ser ligado, aguarde por uma janela pop-up que pede uma selecção de utilização do dispositivo USB e, em seguida, selecione "DJI Pilot". Caso contrário, a aplicação não pode ser ligada ao telecomando.
- Configure sempre uma altitude RTH adequada antes de decolar. Consulte a isenção e as Diretrizes de segurança para obter mais detalhes.

Decolagem manual

Combination Stick Command para ligar/desligar os motores

Joystick esquerdo levantado (lentamente) para decolar

Return-to-Home (RC)

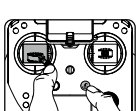
Pressione e segure para iniciar o procedimento de RTH. Pressione novamente para cancelar.

- Quando estão girando, as hélices podem ser perigosas. NÃO ligue os motores em áreas estreitas quando houver pessoas próximas.
- Mantenha sempre as mãos no controle remoto enquanto o motor ainda estiver girando.
- Após o pouso, desligue o quadricóptero antes de desligar o controle remoto.

Pouso manual

Mova (lentamente) a haste para baixo até tocar o chão.
Segure por alguns segundos para parar os motores.

Para parar os motores a meio do voo, pressione o botão RTH enquanto puxa simultaneamente o joystick esquerdo para o canto interior inferior. Parar os motores a meio do voo provocará a queda do drone. Os motores só podem ser parados em pleno voo quando o controlador deteta um erro crítico.



É importante que você compreenda as diretrizes básicas de voo, tanto para a sua proteção como para a segurança das pessoas à sua volta.
Consulte a Isenção de Responsabilidade e as Diretrizes de Segurança para obter mais informações.

Zonas GEO

Saiba mais:
http://flysafe.dji.com/no-fly

Especificações

- Quadricóptero (M200 V2)

Dimensões	Desdobrado, propulsores e trens de aterragem incluídos, 883×886×398 mm
	Dobrado, propulsores e trens de aterragem excluídos, 722×247×242 mm
Distância entre eixos Diagonal	643 mm
Peso	Aprox. 4,69 kg (com duas baterias TB55)
Peso máximo de decolagem	6,14 kg
Carga útil máx	1,45 kg
Frequência de funcionamento	2,4000-2,4835 GHz; 5,725-5,850 GHz
EIRP	2.4 GHz: ≤ 26 dBm (FCC/NCC); ≤ 20 dBm (CE/MIC); ≤ 20 dBm (SRRC)
	5.8 GHz: ≤ 26 dBm (FCC/NCC); ≤ 14 dBm (CE); ≤ 26 dBm (SRRC)
Precisão de planagem (P-mode com GPS)	Vertical: ±0,5m (±1,64 pés) ou ±0,1m (±0,33 pés, Sistema de visão inferior)
	Horizontal: ±1,5 m (±4,92 pés) ou ±0,3 m (±0,98 pés, Sistema de visão inferior ativado)
Velocidade Angular máx	Inclinação: 300°/s, Guinada: 120°/s
Ângulo de inclinação máx	Modo S: 35°; Modo P: 30° (Sistema de visão dianteira activado: 25°); Modo A: 30°
Velocidade máx. de ascensão	16,4 pés/s (5 m/s)
Velocidade máx. de descida	9,8 pés/s (3 m/s)
Velocidade máx	Modo S/Modo A: 81 km/h (50,3 mi/h); Modo P; 61,2 km/h (38 mi/h)
Teto de serviço máximo acima do nível do mar	9842 pés (3000 m, com hélices 1760S)
Resistência máxima ao vento	39,4 pés/s (12 m/s)
Tempo máximo de voo (TB55)	38 min (sem carga útil), 24 min (peso de decolagem: 6,14 kg)
Estabilizadores DJI compatíveis	Zenmuse X4S/X5S/X7/XT/XT2/Z30
Montagem de estabilizador compatível	Estabilizador simples, voltado para baixo
Classificação de Proteção de Entrada	IP43
GNSS	GPS+GLONASS
Temperatura operacional	-4° a 122° F (-20° a 50° C)

- Controle remoto (GL900A)

Frequência de funcionamento	2,4000-2,4835 GHz; 5,725-5,850 GHz
Distância máxima de transmissão (desobstruída, sem interferências)	FCC/NCC: 8 km (5 milhas), CE/MIC: 5 km (3,1 milhas), SRRC: 5 km (3,1 milhas)
EIRP	2.4 GHz: ≤ 26 dBm (FCC/NCC); ≤ 20 dBm (CE/MIC); ≤ 20 dBm (SRRC)
	5.8 GHz: ≤ 26 dBm (FCC/NCC); ≤ 14 dBm (CE); ≤ 26 dBm (SRRC)
Fonte de alimentação	Extended Intelligent Battery (Modelo: WB37-4920mAh-7.6V)
Potência de saída (máx)	13 W (sem fornecer energia ao monitor)
Fonte de alimentação USB	1 A ⎓ 5,2 V (máx)
Temperatura operacional	-4° a 122° F (-20° a 50° C)

- Sistema de visão inferior

Faixa de velocidade	<32,8 pés/s (10 m/s) na altura de 6,56 pés (2 m)
Faixa de altitude	<32,8 pés (10 m)
Faixa operacional	<32,8 pés (10 m)
Ambiente operacional	Superfícies com padrão claro e bastante iluminadas (lux > 15)
Faixa de operação do sensor ultrassônico	0,33-16,4 pés (0,1-5 m)
Ambiente operacional do sensor ultrassônico	Material não absorvente, superfície rígida (tapete grosso interno diminuirá o desempenho)

- Sistema de visão frontal

Faixa de detecção de obstáculos	2,3-98,4 pés (0,7-30 m)
FOV	Horizontal: 60°; Vertical: 54°
Ambiente operacional	Superfícies com padrão claro e bastante iluminadas (lux > 15)

- Sistema de Detecção Infravermelho voltado para cima

Alcance de detecção de obstáculo	0-16,4 pés (5 m)
FOV	±5°
Ambiente operacional	Obstáculos grandes, difusos e reflexivos (refletividade >10%)

- Bateria de Voo Inteligente (TB55-7660mAh-22.8V)

Capacidade	7660 mAh
Tensão	22,8 V
Tipo de bateria	LiPo 6S
Energia	174,6 Wh
Peso líquido (único)	Aprox. 885 g
Temperatura operacional	-4° a 122° F (-20° a 50° C)
Detecção de temperatura	41° a 104° F (5° a 40° C)
Potência máx. de carga	180 W

- Carregador (IN2C180)

Tensão	26,1 V
Potência nominal	180 W

- Ponto de carregamento (IN2CH)

Tensão de entrada	26,1 V
Corrente de entrada	6,9 A

DJI incorporates HDMI™ technology.
The terms HDMI and HDMI High-Definition Multimedia Interface, and the HDMI Logo are trademarks or registered trademarks of HDMI Licensing LLC in the United States and other countries.

Baixe a versão mais recente disponível em
http://www.dji.com/matrice-200-series-v2

MATRICE e DJI são marcas registradas da DJI.
Copyright © 2019 Todos os direitos reservados.

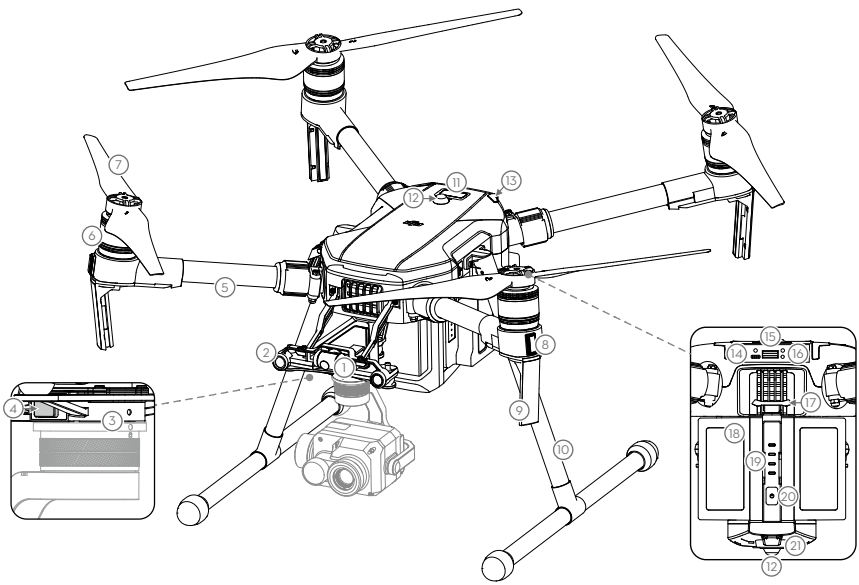
※ Este conteúdo está sujeito a alterações sem prévio aviso.

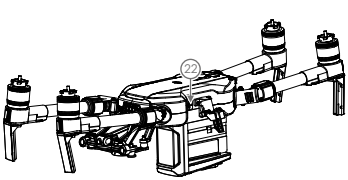
Impresso na China.

Matrice 200 V2

DJI™ MATRICE™ 200 V2 (M200 V2) – это промышленная полетная платформа, обладающая превосходной маневренностью и скоростью. Дополнительные барометры и модули IMU гарантируют максимальную надежность, а новые интеллектуальные полетные функции позволяют без проблем выполнять сложную съемку. Видеодатчики* летательного аппарата способствуют повышенной точности полета при зависании в воздухе в помещениях или в зонах, где недоступен сигнал спутниковых систем позиционирования. Встроенный модуль AirSense информирует вас об окружающем воздушном пространстве для обеспечения безопасности. Благодаря степени защиты оболочки IP43 прочность платформы дрона соответствует международному стандарту IEC 60529. Механическая конструкция дрона наряду с быстросъемным посадочным шасси и раскладывающимися лучами упрощает транспортировку, хранение и подготовку к полету. Защитные маяки верхней и нижней части летательного аппарата позволяют обозначить его ночью или в условиях слабой освещенности. Усовершенствованная система распределения питания и два аккумулятора повышают безопасность полетов. Время полета M200 V2 со стандартными аккумуляторами (TB55) без полезной нагрузки составляет до 38 минут.*

M200 V2 совместим со многими камерами DJI с разъемами DGC2.0*. В этом руководстве в качестве примера используется ZENMUSE™ XT 2 от DJI, что позволяет продемонстрировать впечатляющие возможности M200 V2.





В сложенном состоянии

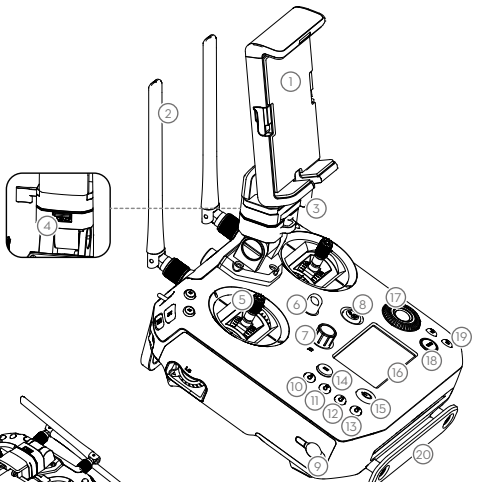
1. Курсовая камера
2. Система переднего обзора
3. Разъем стабилизатора DJI V2.0 (DGC2.0)
4. Кнопка отсоединения стабилизатора и камеры
5. Лучи
6. Электродвигатели
7. Пропеллеры
8. Светодиодные индикаторы электронных регуляторов хода
9. Антенны передачи
10. Посадочное шасси
11. Верхний инфракрасный датчик
12. Сигнальные огни
13. Индикаторы состояния дрона
14. Переключатель режима USB
15. Порт USB
16. Кнопка и индикатор сопряжения
17. Кнопка извлечения аккумулятора
18. Аккумуляторы Intelligent Flight Battery
19. Индикаторы уровня заряда аккумулятора
20. Кнопка питания
21. Система нижнего обзора
22. Слот для карты памяти microSD

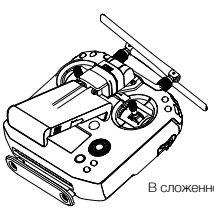
* Работа систем обзора и инфракрасных датчиков зависит от условий окружающей среды. Для получения дополнительной информации ознакомьтесь с заявлением об отказе от ответственности и руководством по технике безопасности.
Обратите внимание, что максимальное время полета измерено при идеальных условиях полета. Фактическое время полета зависит от условий на месте.
Камеры можно приобрести отдельно на официальном сайте DJI.
ЗАПРЕЩАЕТСЯ разбирать корпус дрона. Невыполнение этого требования приведет к аннулированию гарантии.

Пульт дистанционного управления Cendence S

Пульт дистанционного управления CENDENCE™ S оснащен технологией OCUSYNC™ 2.0 от DJI для максимальной дальности передачи сигнала до 8 км*. Управляя летательным аппаратом, вы получаете изображение HD-качества в реальном времени через установленное на сопряженном устройстве приложение DJI Pilot, что обеспечивает точное и быстрое управление полетом. Поддержка двух частот* обеспечивает более стабильный нисходящий канал передачи видео HD. В режиме подключения двух пультов можно управлять камерой и летательным аппаратом по отдельности, даже если они находятся на расстоянии 200 м друг от друга.*

Пульт дистанционного управления работает на аккумуляторе Intelligent Battery WB37, который может быть полностью заряжен через порт зарядки с помощью стандартного зарядного устройства примерно за 2 часа или зарядного концентратора аккумулятора Intelligent Battery* за 1 час 11 минут. Максимальное время работы пульта управления составляет около 4 часов*.

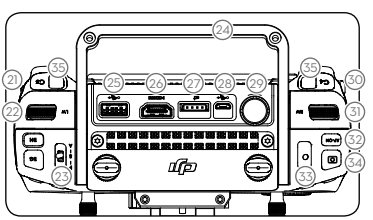




В сложенном состоянии

1. Держатель для мобильного устройства
2. Антенны
3. Кронштейн для монитора
4. Порт USB (предусмотренный порт)
5. Джойстики
6. Крючок для крепления ремня
7. Ручка регулировки фокуса
8. Кнопка возврата домой (RTH)
9. Разъем питания
10. Кнопка настройки EV
11. Кнопка настройки затвора
12. Кнопка настройки диафрагмы
13. Кнопка настройки ISO
14. Кнопка паузы
15. Кнопка питания
16. Дисплей пульта дистанционного управления
17. Колесико настроек камеры
18. Меню настроек настраиваемой кнопки
19. Настраиваемые кнопки (BA-BH)
20. Опора
21. Левый рычаг
22. Левое колесико (наклон стабилизатора)
23. Переключатель режимов полета
24. Ручка для переноса
25. Порт USB (для подключения мобильного устройства)
26. Порт HDMI A (для вывода видео)

27. Порт шины CAN (порт с расширенными возможностями)
28. Порт Micro USB
29. Порт SDI (для вывода видео)
30. Правый рычаг
31. Правое колесико (поворот стабилизатора)
32. Кнопка AF (автофокусировка)
33. Кнопка записи
34. Кнопка спуска затвора
35. Настраиваемые кнопки (C1-C4)



* Пульт дистанционного управления может работать с максимальной дальностью передачи сигнала (FCC) на открытом пространстве без электромагнитных помех при высоте полета около 120 метров. Фактическая максимальная дальность передачи сигнала может быть меньше указанного выше расстояния из-за помех в рабочей среде, а фактическое значение будет колебаться в зависимости от силы помех.
В соответствии с местными нормативно-правовыми актами рабочая частота 5,8 ГГц недоступна в некоторых странах.
Подробную информацию о режиме работы с двумя пультами дистанционного управления см. в руководстве пользователя.
Зарядный концентратор можно приобрести отдельно на официальном сайте DJI.
Максимальное время работы оценивается в лабораторных условиях без питания интеллектуального устройства или монитора, только для справки.

Эксплуатация Matrice 200 V2

1. Загрузка приложения DJI Pilot

DJI Pilot можно загрузить на мобильное устройство через Google Play Store или отсканировав приведенный ниже QR-код.

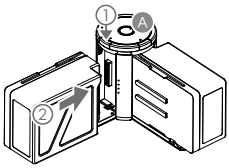
Приложение DJI Pilot

Internet Для первичной активации потребуется учетная запись DJI и подключение к сети Интернет.

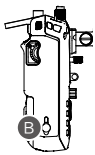
- DJI Pilot поддерживает Android 5.0 или более поздние версии.
- Монитор DJI CRYSTALSKY™ рекомендуется использовать со встроенным приложением DJI Pilot.

2. Зарядка аккумуляторов

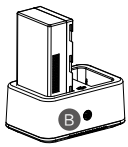
- Нажмите кнопку отсоединения и откройте крышку соответствующего порта для зарядки.
- Чтобы начать зарядку, установите аккумулятор Intelligent Flight Battery в порт для зарядки.
- Обязательно нажмите кнопку отсоединения полностью заряженнгого аккумулятора перед его снятием.



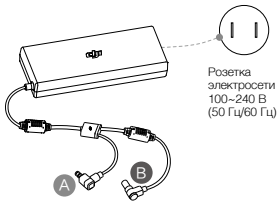
При использовании зарядного концентратора IN2CH время зарядки составляет примерно TB55: 2 час 24 минут (два аккумулятора)*



Время зарядки: 2 часа*



При использовании зарядного концентратора WCH2 время зарядки составляет около 1 часа 11 минут (один аккумулятор)*



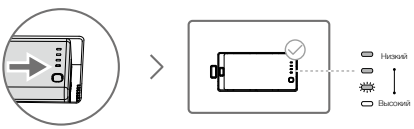
*Зарядное устройство из комплекта

- При завершении зарядки светодиодные индикаторы на аккумуляторе Intelligent Flight Battery выключатся, а светодиодный индикатор на зарядном концентраторе будет непрерывно гореть зеленым.
- При завершении зарядки дисплей на пульте дистанционного управления покажет 100%.
- Зарядный концентратор издаст предупреждающий звуковой сигнал, когда аккумулятор будет полностью заряжен. Предупреждающий сигнал можно включить или отключить с помощью переключателя под концентратором.
- Установите аккумулятор в летательный аппарат и включите дрон. Если температура аккумулятора низкая, он автоматически начнет нагреваться до +16°C...+20°C.
- Заряжайте и разряжайте оба аккумулятора Intelligent Flight Batteries одновременно для долгого срока службы и хорошего качества полета.

3. Подготовьте пульт дистанционного управления к работе

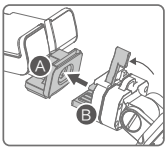
Установка аккумулятора пульта дистанционного управления

Установите аккумулятор в отсек, затем вставьте его до щелчка.

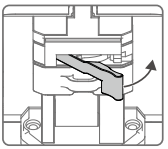


- Обязательно нажмите кнопку отсоединения аккумулятора перед его снятием.
- Нажмите кнопку на аккумуляторе один раз, чтобы проверить уровень его заряда.

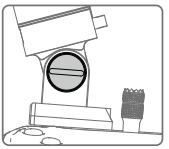
Установка держателя для мобильного устройства



Убедитесь, что компонент B разблокирован. Подсоедините компонент B к компоненту A.

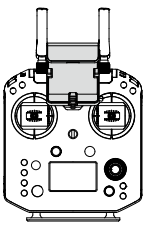


Зафиксируйте кронштейн.



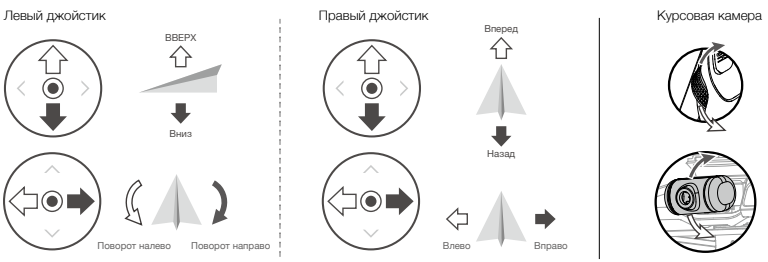
Используйте монету или отвертку в комплекте, чтобы отрегулировать плотность затяжки оси наклона.

Подключение мобильного устройства



Управление пультом дистанционного управления

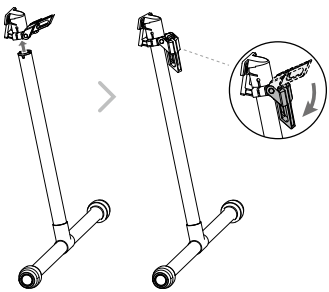
Режим 2 является режимом джойстиков по умолчанию. В режиме 2 левый джойстик используется для управления высотой и поворотом дрона, правый — для управления движением вперед, назад, влево и вправо. Для регулировки курсовой камеры нажмите и удерживайте кнопку C2 и поверните левое колесико.



- Подробную информацию о подключении и использовании пульта дистанционного управления см. в руководстве пользователя.
- Вы можете изменить режим джойстиков и настроить функции кнопок C1-C4 и BA-BH в приложении DJI Pilot .

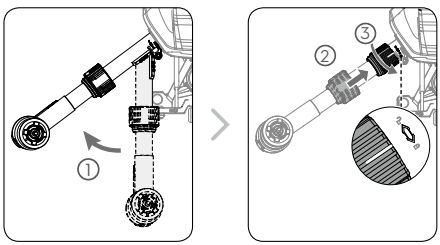
4. Подготовьте дрон

Монтаж посадочного шасси

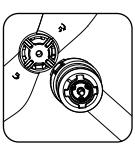


Раскладывание дрона

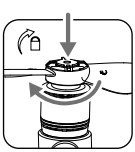
Разложите луч, передвиньте фиксатор к концу луча и поверните его примерно на 90° таким образом, чтобы серебряная линия находилась в пределах значка ⇔.



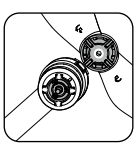
Установка пропеллеров



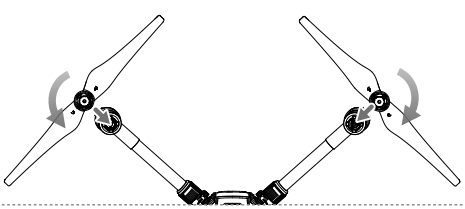
Пропеллеры без серебристых колец необходимо установить на двигатели без меток.



Прижмите пропеллер к монтажной пластине и поверните в направлении блокировки до фиксации.

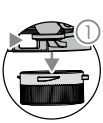


Пропеллеры с серебристыми кольцами необходимо установить на двигатели с метками такого же цвета.



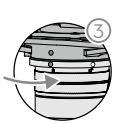
Перед каждым полетом проверяйте надежность крепления пропеллеров.

Установка стабилизатора и камеры

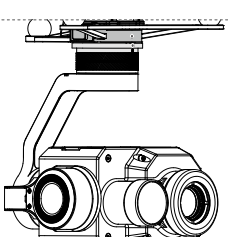


Нажмите на кнопку отсоединения стабилизатора, чтобы снять крышку.

Соедините белые и красные точки и вставьте стабилизатор.



Переведите фиксатор стабилизатора в положение блокировки.

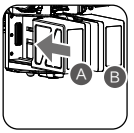


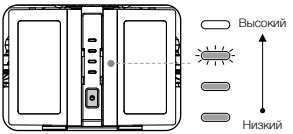
Нажмите кнопку отсоединения стабилизатора, поворачивая его фиксатор, для снятия стабилизатора и камеры. При снятии фиксатор стабилизатора необходимо повернуть до упора для упрощения последующей установки.

RU

Установка аккумулятора Intelligent Flight Battery

Вставьте два аккумулятора.
Нажмите кнопку питания один раз, чтобы проверить уровень заряда аккумулятора.
Нажмите один раз, затем удерживайте для включения/выключения.

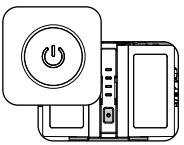




- Используйте аккумуляторный отсек B только если для подачи питания применяется один аккумулятор. В этом случае летательный аппарат может включаться, но не может взлетать.
- Если по какой-либо причине во время полета стал работать только один аккумулятор, немедленно посадите летательный аппарат и замените аккумуляторы.
- Обязательно нажмите кнопку отсоединения аккумулятора перед его снятием.
- Используйте только входящие в комплект аккумуляторы TB55. НЕ используйте аккумуляторы другого типа.

5. Полет

Переключите режим полета в самый безопасный режим P.



Включите пульт дистанционного управления и летательный аппарат.

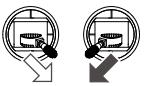
Запустите приложение DJI Pilot.

Ready to Go (GPS)

Перед полетом убедитесь, что индикатор состояния дрона в приложении DJI Pilot показывает Ready to Go (GPS) (Полет разрешен (работает система спутниковой навигации)) или Ready to Go (Vision) (Полет разрешен (работает система обзора)) при полете в помещении.

- Если вы используете монитор CrystalSky, после включения монитора дождитесь появления всплывающего окна с выбором USB-устройства, затем выберите «DJI Pilot». В противном случае приложение невозможно будет подключить к пульту управления.
- Перед взлетом всегда устанавливайте подходящую высоту для возврата домой. Для получения дополнительной информации обратитесь к отказу от ответственности и руководству по технике безопасности.

Набор высоты в ручном режиме



ИЛИ

Команда управления несколькими джойстиками для включения/выключения электродвигателей

Плавно сдвиньте левый джойстик вверх для взлета

Возврат в домашнюю точку (с помощью пульта дистанционного управления) (Return-to-Home (RC))

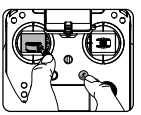
Нажмите и удерживайте, чтобы запустить возвращение дрона. Нажмите еще раз, чтобы отменить.

- Вращающиеся пропеллеры могут представлять опасность. НЕ включайте электродвигатели в ограниченном пространстве или в непосредственной близости от людей.
- Не выпускайте пульт дистанционного управления из рук, пока электродвигатели работают.
- После посадки сначала выключите дрон, а затем пульт дистанционного управления.

Посадка в ручном режиме

Смещайте левый джойстик вниз (плавно), пока дрон не коснется поверхности.
Для выключения двигателей удерживайте джойстик в течение нескольких секунд.

Для выключения двигателей во время полета нажмите кнопку возврата домой (RTH), одновременно перемещая левый джойстик в нижний внутренний угол. Выключение двигателей во время полета может привести к крушению летательного аппарата. Это можно сделать только если полетный контроллер обнаруживает критическую ошибку.



Для обеспечения своей безопасности и безопасности окружающих важно понимать основные принципы полета.
Для получения дополнительной информации обратитесь к отказу от ответственности и руководству по технике безопасности.

Геозоны

Подробнее:
http://flysafe.dji.com/no-fly

Технические характеристики

- **Летательный аппарат (M200 V2)**

Размеры	В развернутом виде, включая пропеллеры и шасси, 883×886×398 мм В сложенном виде, исключая пропеллеры и шасси 722×247×242 мм
Диагональный размер	643 мм
Масса	Прибл. 4,69 кг (сс двумя аккумуляторами TB55)
Макс. взлетная масса	6,14 кг
Макс. полезная нагрузка	1,45 кг
Диапазон рабочих частот	2,4000–2,4835 ГГц
Мощность передатчика	2,4 ГГц: ≤ 26 дБм (FCC/NCC); ≤ 20 дБм (CE); ≤ 20 дБм (SRRC)
Точность позиционирования (режим P с GPS)	По вертикали: ±0,5 м (±1,64 фута) или ±0,1 м (±0,33 фута, система нижнего обзора включена) по горизонтали: ±1,5 м (±4,92 фута) или ±0,3 м (±0,98 фута, система нижнего обзора включена)
Макс. угловая скорость	Наклон: 300°/с, поворот: 120°/с
Макс. угол наклона	Режим S: 35°; Режим P: 30° (система переднего обзора включена: 25°); Режим A: 30°
Макс. скорость набора высоты	5 м/с (16,4 фута/с)
Макс. скорость снижения (по вертикали)	3 м/с (9,8 фута/с)
Макс. скорость	Режим S / режим A: 81 км/ч; режим P: 61,2 км/ч
Макс. высота полета над уровнем моря	3000 м (9842 фута с пропеллерами 1760S)
Макс. сопротивление ветру	12 м/с (39,4 фута/с)
Макс. время полета (TB55)	38 мин (без нагрузки), 24 мин (взлетная масса: 6,14 кг)
Совместимые стабилизаторы DJI	Zenmuse X4S/X5S/X7/XT/XT2/Z30
Совместимые крепления стабилизатора	Один стабилизатор, наклон камеры вниз
Степень защиты оболочки	IP43
Спутниковые системы навигации	GPS+ГЛОНАСС
Рабочий диапазон температур	от -20 до 50° C (от -4 до 122° F)

- **Пульт дистанционного управления (GL900A)**

Диапазон рабочих частот	2,4000–2,4835 ГГц
Макс. дальность передачи сигнала (при отсутствии препятствий и помех)	FCC/NCC: 8 км; CE/MIC: 5 км; SRRC: 5 км
Мощность передатчика	2,4 ГГц: ≤ 26 дБм (FCC/NCC); ≤ 20 дБм (CE); ≤ 20 дБм (SRRC)
Источник питания	Аккумулятор Intelligent Battery увеличенной емкости (модель: WB37-4920mAh-7.6V)
Выходная мощность (макс.)	13 Вт (без подачи питания на монитор)
Источник питания USB	1 A ⎓ 5,2 В (макс.)
Диапазон рабочих температур	от -20 до 50° C (от -4 до 122° F)

- **Система нижнего обзора**

Макс. скорость	<10 м/с (32,8 фута/с) на высоте 2 м (6,56 фута)
Макс. высота	<10 м (32,8 фута)
Рабочий диапазон	<10 м (32,8 фута)
Условия функционирования	Поверхность с видимой текстурой, уровень освещенности > 15 лк
Рабочий диапазон ультразвуковых датчиков	0.1–5 м (0,33–16,4 фута)
Условия функционирования ультразвуковых датчиков	Материалы, не поглощающие звук, твердая поверхность (толстое ковровое покрытие в помещении ухудшает работу датчиков)

- **Система переднего обзора**

Диапазон обнаружения препятствий	0,7–30 м (2,3–98,4 фута)
Угол обзора	По горизонтали: 60°; по вертикали: 54°
Условия функционирования	Поверхность с видимой текстурой, уровень освещенности > 15 лк

- **Система верхних инфракрасных датчиков**

Диапазон обнаружения препятствий	0–5 м (0–16,4 фута)
Угол обзора	±5°
Рабочая среда	Большие, диффузно-отражающие и отражающие препятствия (коэффициент отражения >10%)

- **Аккумулятор Intelligent Flight Battery (TB55-7660mAh-22.8V)**

Емкость	7660 мАч
Напряжение	22,8 В
Тип аккумулятора	Литий-полимерный 6S
Емкость	174,6 Втч
Масса нетто (один аккумулятор)	Прибл. 885 г
Диапазон рабочих температур	от -20 до 50° C (от -4 до 122° F)
Диапазон температур зарядки	от 5 до 40 °C (от 41 до 104 °F)
Максимальная мощность зарядки	180 Вт

- **Зарядное устройство (IN2C180)**

Напряжение	26,1 В
Номинальная мощность	180 Вт

- **Зарядный концентратор (IN2CH)**

Входное напряжение	26,1 В
Сила тока на входе	6,9 A

DJI incorporates HDMI™ technology.
The terms HDMI and HDMI High-Definition Multimedia Interface, and the HDMI Logo are trademarks or registered trademarks of HDMI Licensing LLC in the United States and other countries.

RU

Актуальную редакцию документа можно загрузить с веб-сайта:
http://www.dji.com/matrice-200-series-v2

※ Эта отметка означает, что содержание может быть изменено без предварительного уведомления.

MATRICE и DJI являются товарными знаками компании DJI.
© 2019 DJI Все права защищены.

Напечатано в Китае.

MATRICE 200 V2

www.dji.com

1NCD20RM01